



IDRIS

MPI

Dimitri Lecas - Rémi Lacroix - Serge Van Criekingen - Myriam Peyrounette

CNRS — IDRIS

v5.5.1 6 février 2026



Plan I

Introduction

- A propos
- Introduction
- Concepts de l'échange de messages
- Mémoire distribuée
- Historique
- Bibliographie

Environnement

Communications point à point

- Notions générales
- Opérations d'envoi et de réception bloquantes
- Types de données de base
- Autres possibilités

Communications collectives

- Notions générales
- Synchronisation globale : `MPI_Barrier()`
- Diffusion générale : `MPI_Bcast()`
- Diffusion sélective : `MPI_Scatter()`
- Collecte : `MPI_Gather()`
- Collecte générale : `MPI_Allgather()`
- Collecte : `MPI_Gatherv()`

Plan II

- Collectes et diffusions sélectives : `MPI_Alltoall()`
- Réductions réparties
- Compléments

Modèles de communication

- Modes d'envoi point à point
- Appels bloquants
 - Envois synchrones
 - Envois *bufferisés*
 - Envois standards
- Nombre d'éléments reçus
- Appels non bloquants
- Communications mémoire à mémoire (RMA)

Types de données dérivés

- Introduction
- Types contigus
- Types avec un pas constant
- Validation des types de données dérivés
- Exemples
 - Type « colonne d'une matrice »
 - Type « ligne d'une matrice »
 - Type « bloc d'une matrice »
- Types homogènes à pas variable

Plan III

Taille des types de données

Types hétérogènes

Conclusion

Memento

Communicateurs

Introduction

Exemple

Communicateur par défaut

Groupes et communicateurs

Partitionnement d'un communicateur

Topologies

Topologies cartésiennes

Subdiviser une topologie cartésienne

MPI-IO

Introduction

Ouverture et fermeture d'un fichier

Lectures/écritures : généralités

Lectures/écritures individuelles

Via des déplacements explicites

Via des déplacements implicites individuels

Via des déplacements implicites partagés

Lectures/écritures collectives

Plan IV

- Via des déplacements explicites
- Via des déplacements implicites individuels
- Via des déplacements implicites partagés

Positionnement explicite des pointeurs dans un fichier

Lectures/écritures non bloquantes

- Via des déplacements explicites
- Via des déplacements implicites individuels
- Lectures/écritures collectives et non bloquantes

Version MPI

- MPI 3.x
- MPI 4.0
- MPI 4.1
- MPI 5.0

MPI-IO Vues

- Définition des vues
- Construction de sous-tableaux
- Lecture d'un fichier par blocs de deux éléments
- Utilisation successive de plusieurs vues
- Gestion des trous dans les types de données

Conclusion

Introduction

Introduction

A propos

Ce document est mis à jour régulièrement. La version la plus récente est disponible sur le site Web de l'IDRIS : <http://www.idris.fr/formations/mpi/>

- IDRIS
Institut du développement et des ressources en informatique scientifique
Rue John Von Neumann
Bâtiment 506
BP 167
91403 ORSAY CEDEX
France
<http://www.idris.fr>

Introduction

Parallélisme

L'intérêt de faire de la programmation parallèle est :

- De réduire le temps de restitution ;
- D'effectuer de plus gros calculs ;
- D'exploiter le parallélisme des processeurs modernes (multi-coeurs, multithreading).

Mais pour travailler à plusieurs, la coordination est nécessaire. [MPI](#) est une bibliothèque permettant de coordonner des processus en utilisant le paradigme de l'échange de messages.

Introduction

Modèle de programmation séquentiel

- le programme est exécuté par un et un seul processus ;
- toutes les variables et constantes du programme sont allouées dans la mémoire allouée au processus ;
- un processus s'exécute sur un processeur physique de la machine.

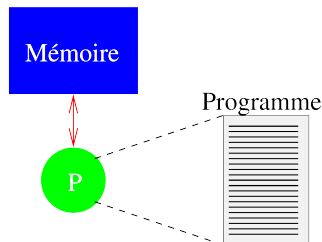


Figure 1 – Modèle de programmation séquentiel

Introduction

Modèle de programmation par échange de messages

- le programme est écrit dans un langage classique (Fortran, C, C++, etc.) ;
- toutes les variables du programme sont privées et résident dans la mémoire locale allouée à chaque processus ;
- chaque processus exécute éventuellement des parties différentes d'un programme ;
- une donnée est échangée entre deux ou plusieurs processus via un appel, dans le programme, à des sous-programmes particuliers.

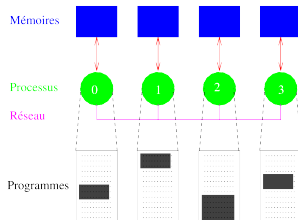


Figure 2 – Modèle de programmation par échange de messages

Introduction

Concepts de l'échange de messages

Si un message est envoyé à un processus, celui-ci doit ensuite le recevoir

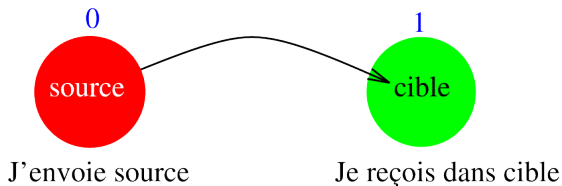


Figure 3 – échange d'un message

Introduction

Constitution d'un message

- Un message est constitué de paquets de données transitant du processus émetteur au(x) processus récepteur(s)
- En plus des données (variables scalaires, tableaux, etc.) à transmettre, un message doit contenir les informations suivantes :
 - l'identificateur du processus émetteur ;
 - le type de la donnée ;
 - sa longueur ;
 - l'identificateur du processus récepteur.

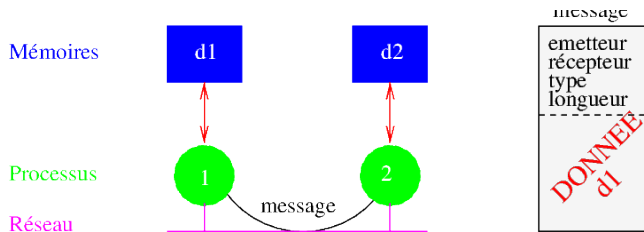


Figure 4 – Constitution d'un message

Introduction

Environnement

- Les messages échangés sont interprétés et gérés par un environnement qui peut être comparé à la téléphonie, au courrier postal, à la messagerie électronique, etc.
- Le message est envoyé à une adresse déterminée
- Le processus récepteur doit pouvoir classer et interpréter les messages qui lui ont été adressés
- L'environnement en question est MPI (Message Passing Interface). Une application MPI est un ensemble de processus autonomes exécutant chacun leur propre code et communiquant via des appels à des sous-programmes de la bibliothèque MPI.

Introduction

Architecture des supercalculateurs

La plupart des supercalculateurs sont des machines à mémoire distribuée. Ils sont composés d'un ensemble de nœud, à l'intérieur d'un nœud la mémoire est partagée.

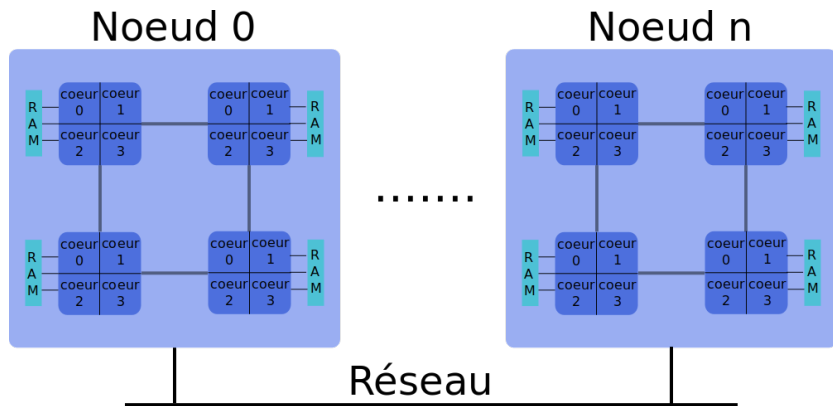


Figure 5 – Architecture des supercalculateurs

Introduction

Jean Zay

720 nœuds

- 2 processeurs Intel Cascade Lake (20 cœurs)
à 2,5 Ghz par nœud
- 192 Go par nœud

396 nœuds

- 2 processeurs Intel Cascade Lake (20 cœurs)
à 2,5 Ghz par nœud
- 192 Go par nœud
- 126 nœuds avec 4 GPU Nvidia Tesla V100
SXM2 16 Go
- 270 nœuds avec 4 GPU Nvidia Tesla V100
SXM2 32 Go

31 nœuds

- 2 processeurs Intel Cascade Lake 6226 (12
cœurs à 2,7 GHz), soit 24 cœurs par nœud
- 20 nœuds à 384 Go de mémoire
- 11 nœuds à 768 Go de mémoire
- 8 GPU Nvidia Tesla V100 SXM2 32Go



Jean Zay

52 nœuds

- 2 processeurs AMD Milan EPYC 7543 (32 cœurs à 2,80 GHz), soit 64 cœurs par nœud
- 512 Go de mémoire par nœud
- 8 GPU Nvidia A100 SXM4 80 Go

364 nœuds

- 2 processeurs Intel Xeon Platinum 8468 (48 cœurs à 2,10 GHz), soit 96 cœurs par nœud
- 512 Go de mémoire par nœud
- 4 GPU Nvidia H100 SXM5 80 Go



Introduction

MPI vs OpenMP

OpenMP utilise un schéma à mémoire partagée, tandis que pour **MPI** la mémoire est distribuée.

Processus 0 Processus n

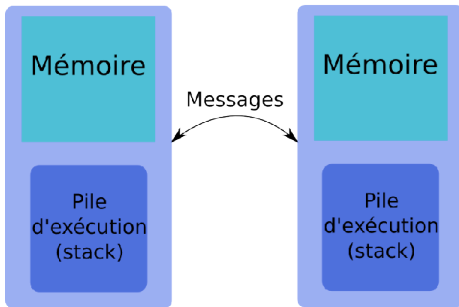


Figure 6 – Schéma MPI

Processus

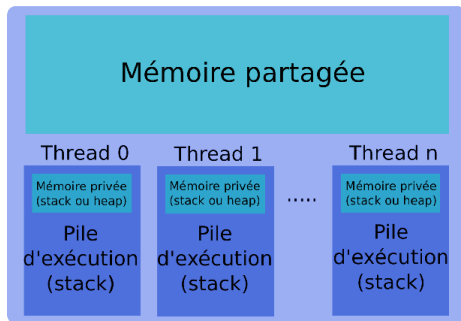


Figure 7 – Schéma OpenMP

Introduction

Décomposition de domaine

Un schéma que l'on rencontre très souvent avec **MPI** est la décomposition de domaine. Chaque processus possède une partie du domaine global, et effectue principalement des échanges avec ses processus voisins.

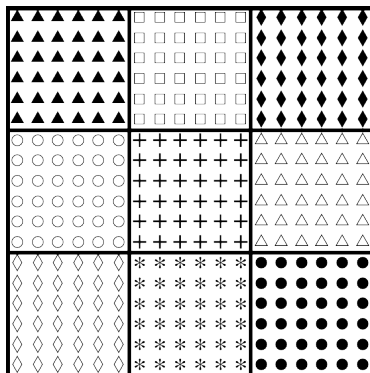


Figure 8 – Découpage en sous-domaines

Introduction

Historique

- **Version 1.0** : en juin 1994, le forum MPI, avec la participation d'une quarantaine d'organisations, aboutit à la définition d'un ensemble de sous-programmes concernant la bibliothèque d'échanges de messages MPI
- **Version 1.1** : juin 1995, avec seulement des changements mineurs
- **Version 1.2** : en 1997, avec des changements mineurs pour une meilleure cohérence des dénominations de certains sous-programmes
- **Version 1.3** : septembre 2008, avec des clarifications dans MPI 1.2, en fonction des clarifications elles-mêmes apportées par MPI-2.1
- **Version 2.0** : apparue en juillet 1997, cette version apportait des compléments importants volontairement non intégrés dans MPI 1.0 (gestion dynamique de processus, copies mémoire à mémoire, entrées-sorties parallèles, etc.)
- **Version 2.1** : juin 2008, avec seulement des clarifications dans MPI 2.0 mais aucun changement
- **Version 2.2** : septembre 2009, avec seulement de petites additions
- **Version 3.0** : septembre 2012, cette version apportait les communications collectives non bloquantes, nouvelle interface Fortran, etc.
- **Version 3.1** : juin 2015, avec des corrections et des petites additions

Introduction

MPI 4.0

Version 4.0 : juin 2021

- Grand nombre
- Communication par morceaux
- MPI Session

Version 4.1 : novembre 2023

MPI 5.0

Version 5.0 : juin 2025

Définition d'une ABI (interface binaire-programme)

Introduction

Bibliographie

- Site du MPI Forum <http://www.mpi-forum.org>
- Normes disponible en PDF sur <http://www.mpi-forum.org/docs/>
- William Gropp, Ewing Lusk et Anthony Skjellum : *Using MPI, third edition Portable Parallel Programming with the Message-Passing Interface*, MIT Press, 2014.
- William Gropp, Torsten Hoefler, Rajeev Thakur et Erwing Lusk : *Using Advanced MPI Modern Features of the Message-Passing Interface*, MIT Press, 2014.
- Victor Eijkhout : The Art of HPC <http://theartofhpc.com>

Introduction

Implémentations MPI *open source*

Elles peuvent être installées sur un grand nombre d'architectures mais leurs performances sont en général en dessous de celles des implémentations constructeurs.

- **MPICH** : <http://www.mpich.org>
- **Open MPI** : <http://www.open-mpi.org>

Introduction

Outils

- Débogueurs
 - Totalview
<https://totalview.io>
 - DDT
<https://www.linaroforge.com/linaro-ddt>
- Outils de mesure de performances
 - FPMPI : *FPMPI*
<http://www.mcs.anl.gov/research/projects/fpmapi/WWW/>
 - Scalasca : *Scalable Performance Analysis of Large-Scale Applications*
<http://www.scalasca.org>
 - MUST : *MPI Runtime Correctness Analysis*
<https://itc.rwth-aachen.de/must/>

Bibliothèques scientifiques parallèles *open source*

- **ScaLAPACK** : résolution de problèmes d'algèbre linéaire par des méthodes directes.
<http://www.netlib.org/scalapack/>
- **PETSc** : résolution de problèmes d'algèbre linéaire et non-linéaire par des méthodes itératives.
<https://petsc.org/release/>
- **PaStiX** : résolution de grands systèmes linéaires creux.
<https://solverstack.gitlabpages.inria.fr/pastix/>
- **FFTW** : transformées de Fourier rapides.
<http://www.fftw.org>
- **HDF5** : Lecture et écriture sur fichiers.
<https://www.hdfgroup.org/solutions/hdf5/>

Environnement

Environnement

Description

- Toute unité de programme appelant des routines MPI doit inclure un fichier d'en-têtes.
- En Fortran, il faut utiliser le *module* `mpi_f08` introduit dans MPI-3. Auparavant en MPI-2, il fallait utiliser le *module* `mpi`, et en MPI-1, il s'agissait du fichier `mpif.h`.
- Le sous-programme `MPI_Init()` permet d'initialiser l'environnement nécessaire :

```
MPI_INIT (code)
integer, optional, intent(out) :: code
```

- Réciproquement, le sous-programme `MPI_Finalize()` désactive cet environnement :

```
MPI_FINALIZE (code)
integer, optional, intent(out) :: code
```

Différences entre le C/C++ et le Fortran

En C/C++ :

- il faut inclure le fichier `mpi.h` ;
- l'argument `code` est la valeur de retour de l'appel ;
- uniquement le préfixe MPI ainsi que la première lettre suivante sont en majuscules ;
- hormis `MPI_Init()` , les arguments des appels sont identiques au Fortran.

```
int MPI_Init(int *argc, char ***argv);  
int MPI_Finalize(void);
```

Environnement

Communicateurs

- Toutes les opérations effectuées par MPI portent sur des **communicateurs**. Le communicateur par défaut est `MPI_COMM_WORLD` qui comprend tous les processus actifs.

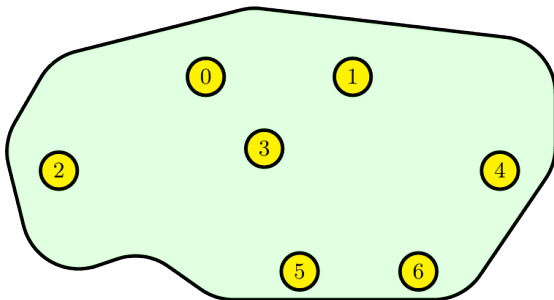


Figure 9 – Communicateur `MPI_COMM_WORLD`

Environnement

Arrêt d'un programme

Parfois un programme se trouve dans une situation où il doit s'arrêter sans attendre la fin normale. C'est typiquement le cas si un des processus ne peut pas allouer la mémoire nécessaire à son calcul. Dans ce cas, il faut utiliser le sous-programme `MPI_Abort()` et non l'instruction Fortran `stop`.

```
MPI_ABORT(comm, erreur, code)

TYPE(MPI_Comm), intent(in)      :: comm
integer, intent(in)             :: erreur
integer, optional, intent(out)  :: code
```

- `comm` : tous les processus appartenant à ce communicateur seront stoppés, il est donc conseillé d'utiliser `MPI_COMM_WORLD` ;
- `erreur` : numéro d'erreur retourné à l'environnement UNIX.

Code

Il n'est pas nécessaire de tester la valeur de `code` (valeur de retour en C) après des appels aux routines MPI. Par défaut, lorsque MPI rencontre un problème, le programme s'arrête comme lors d'un appel à `MPI_Abort()`.

Rang et nombre de processus

- À tout instant, on peut connaître le nombre de processus gérés par un communicateur en appelant le sous-programme `MPI_Comm_size()` :

```
MPI_COMM_SIZE(comm,nb_procs,code)

TYPE(MPI_Comm)           :: comm
integer, intent(out)      :: nb_procs
integer, optional, intent(out) :: code
```

- De même, le sous-programme `MPI_Comm_rank()` permet d'obtenir le rang d'un processus (i.e. son numéro d'instance, qui est un nombre compris entre 0 et la valeur renvoyée par `MPI_COMM_SIZE()` - 1) :

```
MPI_COMM_RANK(comm,rang,code)

TYPE(MPI_Comm), intent(in)  :: comm
integer, intent(out)        :: rang
integer, optional, intent(out) :: code
```

Environnement

Exemple

```
1 program qui_je_suis
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer :: nb_procs, rang
5
6   call MPI_INIT()
7
8   call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, nb_procs)
9   call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
10
11  print *, 'Je suis le processus ', rang, ' parmi ', nb_procs
12
13  call MPI_FINALIZE()
14 end program qui_je_suis
```

```
> mpiexec -n 7 qui_je_suis
```

```
Je suis le processus 3 parmi 7
Je suis le processus 0 parmi 7
Je suis le processus 4 parmi 7
Je suis le processus 1 parmi 7
Je suis le processus 5 parmi 7
Je suis le processus 2 parmi 7
Je suis le processus 6 parmi 7
```

Compilation et exécution d'un code MPI

- Pour **compiler** un code MPI, on utilise un enrobeur (*wrapper*) de compilateur qui fait le lien avec la librairie MPI utilisée.
- Cet enrobeur diffère selon le langage de programmation, le compilateur et la librairie MPI utilisés. Par exemple : `mpif90`, `mpifort`, `mpicc`, ...

```
> mpif90 <options> -c source.f90  
> mpif90 source.o -o mon_executable
```

- Pour **exécuter** un code MPI, on utilise un lanceur d'application MPI qui ordonne le lancement de l'exécution sur un nombre de processus choisi.
- Le lanceur défini par la norme MPI est `mpiexec`. Il existe également des lanceurs non standards, comme `mpirun`.

```
> mpiexec -n <nombre de processus> mon_executable
```


Travaux pratiques MPI – Exercice 1 : Environnement MPI

- Implémenter un programme MPI dans lequel chaque processus affiche un message indiquant si son rang est **pair** ou **impair**. Par exemple :

```
> mpiexec -n 4 ./pair_impair
Moi, processus 0, je suis de rang pair
Moi, processus 2, je suis de rang pair
Moi, processus 3, je suis de rang impair
Moi, processus 1, je suis de rang impair
```

- Pour tester la parité, la fonction intrinsèque Fortran correspondant à l'opération *modulo* est **mod** : `mod(a,b)`
- Pour compiler votre programme, utilisez la commande **make**
- Pour exécuter votre programme, utilisez la commande **make exe**
- Pour être reconnu par le Makefile, le programme doit se nommer `pair_impair.f90`

Communications point à point

Communications point à point

Notions générales

Une communication dite **point à point** a lieu entre deux processus, l'un appelé processus **émetteur** et l'autre processus **récepteur** (ou **destinataire**).

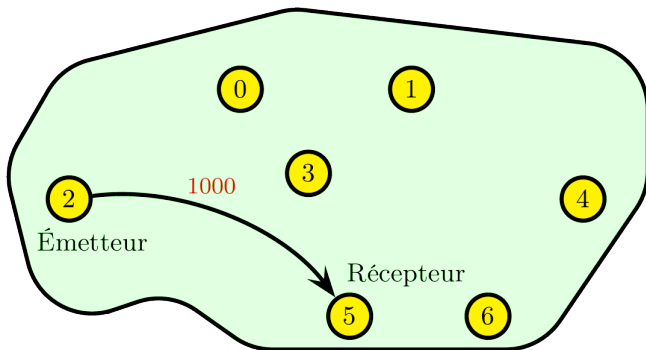


Figure 10 – Communication point à point

Communications point à point

Notions générales

- L'émetteur et le récepteur sont identifiés par leur **rang** dans le communicateur.
- L'entité transmise entre deux processus est appelée **message**.
- Un message est caractérisé par son **enveloppe**. Celle-ci est constituée :
 - du rang du processus émetteur ;
 - du rang du processus récepteur ;
 - de l'étiquette (*tag*) du message ;
 - du communicateur qui définit le groupe de processus et le contexte de communication.
- Les données échangées sont **typées** (entiers, réels, etc ou types dérivés personnels).
- Il existe dans chaque cas plusieurs **modes** de transfert, faisant appel à des protocoles différents.
- Si deux messages sont envoyés avec la même enveloppe, l'ordre de réception et d'envoi sont les mêmes.

Communications point à point

Opération d'envoi `MPI_Send`

```
MPI_SEND(message, longueur, type_message, rang_dest, etiquette, comm, code)

TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message
integer, intent(in)                :: longueur, rang_dest, etiquette
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)     :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in)         :: comm
integer, optional, intent(out)     :: code
```

Envoi, à partir de l'adresse `message`, d'un message de taille `longueur`, de type `type_message`, étiqueté `etiquette`, au processus `rang_dest` dans le communicateur `comm`.

Remarque :

Cette opération est bloquante : l'exécution reste bloquée jusqu'à ce que le contenu de `message` puisse être réécrit sans risque d'écraser la valeur qui devait être envoyée.

Communications point à point

Opération de réception `MPI_Recv`

```
MPI_RECV(message, longueur, type_message, rang_source, etiquette, comm, statut, code)
```

```
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message
integer, intent(in) :: longueur, rang_source, etiquette
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in) :: comm
TYPE(MPI_Status) :: statut
integer, optional, intent(out) :: code
```

Réception, à partir de l'adresse `message`, d'un message de taille `longueur`, de type `type_message`, étiqueté `etiquette`, du processus `rang_source`.

Remarques :

- `statut` stocke des informations sur la communication : `rang_source`, `etiquette`, `code`,...
- L'appel `MPI_Recv` ne pourra fonctionner avec une opération `MPI_Send` que si ces deux appels ont la même enveloppe (`rang_source`, `rang_dest`, `etiquette`, `comm`).
- Cette opération est bloquante : l'exécution reste bloquée jusqu'à ce que le contenu de `message` corresponde au message reçu.

Communications point à point

Exemple (voir Fig. 10)

```
1 program point_a_point
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   TYPE(MPI_Status)    :: statut
6   integer, parameter  :: etiquette=100
7   integer              :: rang,valeur
8
9   call MPI_INIT()
10
11  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
12
13  if (rang == 2) then
14    valeur=1000
15    call MPI_SEND(valeur,1,MPI_INTEGER,5,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
16  elseif (rang == 5) then
17    call MPI_RECV(valeur,1,MPI_INTEGER,2,etiquette,MPI_COMM_WORLD,statut)
18    print *,'Moi, processus 5, ai reçu ',valeur,' du processus 2.'
19  end if
20
21  call MPI_FINALIZE()
22
23  end program point_a_point
```

```
> mpiexec -n 7 point_a_point
```

```
Moi, processus 5, ai reçu 1000 du processus 2
```

Communications point à point

Types de données de base Fortran

Type MPI	Type Fortran
<code>MPI_INTEGER</code>	INTEGER
<code>MPI_REAL</code>	REAL
<code>MPI_DOUBLE_PRECISION</code>	DOUBLE PRECISION
<code>MPI_COMPLEX</code>	COMPLEX
<code>MPI_LOGICAL</code>	LOGICAL
<code>MPI_CHARACTER</code>	CHARACTER
<code>MPI_BYTE</code>	

Communications point à point

Types de données de base Fortran

- Le langage Fortran 95 introduit deux fonctions intrinsèques `selected_int_kind()` et `selected_real_kind()` qui permettent de définir la **précision** et/ou l'**étendue** d'un nombre entier, réel ou complexe
- MPI assure la portabilité de ces types de données avec `MPI_TYPE_CREATE_F90_INTEGER()`, `MPI_TYPE_CREATE_F90_REAL()` et `MPI_TYPE_CREATE_F90_COMPLEX()`

```
MPI_TYPE_CREATE_F90_INTEGER(r, newtype, code)

INTEGER, INTENT(IN)           :: r
TYPE(MPI_Datatype), INTENT(OUT) :: newtype
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT) :: code

MPI_TYPE_CREATE_F90_REAL(p, r, newtype, code)

INTEGER, INTENT(IN)           :: p, r
TYPE(MPI_Datatype), INTENT(OUT) :: newtype
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT) :: code
```

```
use, intrinsic :: iso_fortran_env, only : dp => real64, li => int64
integer(kind=li)      :: nbbloc
real(kind=dp)         :: largeur
call MPI_TYPE_CREATE_F90_INTEGER(range(nbbloc),type_i)
call MPI_TYPE_CREATE_F90_REAL(precision(largeur),range(largeur),type_dp)
```

Communications point à point

Autres possibilités

- À la réception d'un message, le rang de l'émetteur et l'étiquette peuvent être des « *jokers* », respectivement `MPI_ANY_SOURCE` et `MPI_ANY_TAG`.
- Une communication impliquant le processus « fictif » de rang `MPI_PROC_NULL` n'a aucun effet.
- `MPI_STATUS_IGNORE` est une constante prédéfinie qui peut être utilisée à la place de la variable `statut`.
- On peut communiquer des structures de données plus complexes en créant ses propres types dérivés.
- Il existe d'autres opérations qui effectuent **simultanément** un envoi et une réception : `MPI_Sendrecv()` et `MPI_Sendrecv_replace()`.

Communications point à point

Opération d'envoi et de réception simultanés `MPI_Sendrecv`

```
MPI_SENDRECV(message_emis, longueur_message_emis, type_message_emis,  
             rang_dest, etiq_message_emis,  
             message_recu, longueur_message_recu, type_message_recu,  
             rang_source, etiq_message_recu, comm, statut, code)  
  
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message_emis  
TYPE(*), dimension(..)           :: message_recu  
integer, intent(in)               :: longueur_message_emis, longueur_message_recu  
integer, intent(in)               :: rang_source, rang_dest, etiq_message_emis, etiq_message_recu  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)    :: type_message_emis, type_message_recu  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)        :: comm  
TYPE(MPI_Status),                 :: statut  
integer, optional, intent(out)    :: code
```

- Envoi, à partir de l'adresse `message_emis`, d'un message de taille `longueur_message_emis`, de type `type_message_emis`, étiqueté `etiq_message_emis`, au processus `rang_dest` dans le communicateur `comm` ;
- Réception, à partir de l'adresse `message_recu`, d'un message de taille `longueur_message_recu`, de type `type_message_recu`, étiqueté `etiq_message_recu`, du processus `rang_source` dans le communicateur `comm`.

Remarque :

- La zone de réception `message_recu` doit différer de la zone d'envoi `message_emis`.

Communications point à point

Opération d'envoi et de réception simultanés `MPI_Sendrecv`

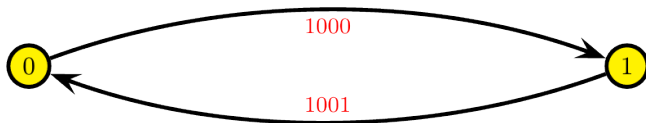


Figure 11 – Communication `sendrecv` entre les processus 0 et 1

Communications point à point

Exemple (voir Fig. 11)

```
1  program sendrecv
2  use mpi_f08
3  implicit none
4  integer                                :: rang,valeur,num_proc
5  integer,parameter                     :: etiquette=110
6
7  call MPI_INIT()
8  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
9
10  ! On definit le rang du processus avec lequel on va communiquer ( on suppose avoir exactement 2 processus )
11  num_proc=mod(rang+1,2)
12
13  call MPI_SENDRECV(rang+1000,1,MPI_INTEGER,num_proc,etiquette,valeur,1,MPI_INTEGER, &
14                   num_proc,etiquette,MPI_COMM_WORLD,MPI_STATUS_IGNORE)
15
16  print *, 'Moi, processus',rang,', ai reçu',valeur,'du processus',num_proc
17
18  call MPI_FINALIZE()
19  end program sendrecv
```

```
> mpiexec -n 2 sendrecv
```

```
Moi, processus 1, ai reçu 1000 du processus 0
Moi, processus 0, ai reçu 1001 du processus 1
```

Communications point à point

Attention !

Dans le cas d'une implémentation **synchrone** de `MPI_Send()`, l'exemple précédent serait en situation de verrouillage si l'appel à `MPI_Sendrecv()` était remplacé par un `MPI_Send()` suivi d'un `MPI_Recv()`. En effet, chacun des deux processus attendrait un ordre de réception qui ne viendrait jamais, puisque les deux envois resteraient en suspens.

```
call MPI_SEND(rang+1000,1,MPI_INTEGER,num_proc,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
call MPI_RECV(valeur,1,MPI_INTEGER,num_proc,etiquette,MPI_COMM_WORLD,statut)
```

Communications point à point

Opération d'envoi et de réception simultanés `MPI_Sendrecv_replace`

```
MPI_SENDRECV_REPLACE(message, longueur, type_message,  
                     rang_dest, etiq_message_emis,  
                     rang_source, etiq_message_recu, comm, statut, code)  
  
TYPE(*), dimension(..)      :: message  
integer, intent(in)         :: longueur, rang_source, rang_dest, etiq_message_emis, etiq_message_recu  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)   :: comm  
TYPE(MPI_Status)            :: statut  
integer, optional, intent(out) :: code
```

- Envoi, à partir de l'adresse `message`, d'un message de taille `longueur`, de type `type_message`, étiqueté `etiq_message_emis`, au processus `rang_dest` dans le communicateur `comm` ;
- Réception d'un message à la même adresse, d'une taille et d'un type identique, étiqueté `etiq_message_recu`, du processus `rang_source` dans le communicateur `comm`.

Remarque :

- Contrairement à l'usage imposée par `MPI_Sendrecv()` , la zone de réception coïncide ici avec la zone d'envoi `message`.

Communications point à point

Exemple

```
1 program joker
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer, parameter :: m=4,etiquette=11
5   integer, dimension(m,m) :: A
6   integer :: nb_procs,rang,i
7   TYPE(MPI_Status) :: statut
8
9   call MPI_INIT ()
10  call MPI_COMM_SIZE ( MPI_COMM_WORLD ,nb_procs)
11  call MPI_COMM_RANK ( MPI_COMM_WORLD ,rang)
12  A(:, :) = 0
13
14  if (rang == 0) then
15    ! Initialisation de la matrice A sur le processus 0
16    A(:, :) = reshape((/ (i,i=1,m*m) /), (/ m,m /))
17    ! Envoi de 3 elements de la matrice A au processus 1
18    call MPI_SEND (A(1,1),3, MPI_INTEGER ,1,etiquette, MPI_COMM_WORLD)
19  else
20    ! On recoit le message
21    call MPI_RECV (A(1,2),3, MPI_INTEGER ,MPI_ANY_SOURCE,MPI_ANY_TAG, &
22                  MPI_COMM_WORLD ,statut)
23    print *, 'Moi processus ',rang, ", ai reçu 3 elements du processus ", &
24            statut%MPI_SOURCE , "avec comme etiquette", statut%MPI_TAG , &
25            " les elements sont ", A(1:3,2)
26  end if
27  call MPI_FINALIZE()
28 end program joker
```


Communications point à point

```
> mpiexec -n 2 joker
Moi processus      1, ai reçu 3 elements du processus      0
avec comme etiquette      11 les elements sont      1      2      3
```

Travaux pratiques MPI – Exercice 2 : Ping-pong

- Communications point à point : *Ping-Pong* entre deux processus
- L'exercice 2 est décomposé en 3 étapes :
 1. *Ping* : compléter le script `ping_pong_1.f90` de manière à ce que le processus de rang 0 **envoie** un message contenant une série aléatoire de 1000 réels au rang 1.
 2. *Ping-Pong* : compléter le script `ping_pong_2.f90` de manière à ce que le processus de rang 1 **renvoie** le message vers le processus de rang 0, et mesurer le temps pris par la communication à l'aide de la fonction `MPI_Wtime()`.
 3. *Match de Ping-Pong* : compléter le script `ping_pong_3.f90` de manière à enchaîner 9 *Ping-Pong*, **en faisant varier la taille du message**, et mesurer les temps pris par chaque échange. Les débits correspondants seront affichés.

Travaux pratiques MPI – Exercice 2 : Ping-pong

Remarques :

- Pour compiler la première étape : `make ping_pong_1`
- Pour exécuter la première étape : `make exe1`
- Pour compiler la seconde étape : `make ping_pong_2`
- Pour exécuter la seconde étape : `make exe2`
- Pour compiler la dernière étape : `make ping_pong_3`
- Pour exécuter la dernière étape : `make exe3`
- La génération de nombres réels pseudo-aléatoires uniformément répartis dans l'intervalle $[0,1[$ se fait en Fortran par un appel au sous-programme `random_number` :

```
call random_number(variable)
```

`variable` pouvant être un scalaire ou un tableau

- Les mesures de temps peuvent s'effectuer de la façon suivante :

```
temps_debut=MPI_WTIME()  
.....  
temps_fin=MPI_WTIME()  
print ('("... en",f8.6," secondes.")',temps_fin-temps_debut
```

Communications collectives

Communications collectives

Notions générales

- Les communications **collectives** permettent de faire en une seule opération une série de communications point à point.
- Une communication collective concerne toujours **tous** les processus du **communicateur** indiqué.
- Pour chacun des processus, l'appel se termine lorsque la participation de celui-ci à l'opération collective est achevée, au sens des communications point-à-point (donc quand la zone mémoire concernée peut être modifiée).
- La gestion des **étiquettes** dans ces communications est transparente et à la charge du système. Elles ne sont donc jamais définies explicitement lors de l'appel à ces sous-programmes. Cela a entre autres pour avantage que les communications collectives n'interfèrent jamais avec les communications point à point.

Communications collectives

Types de communications collectives

Il y a trois types de sous-programmes :

1. celui qui assure les synchronisations globales : `MPI_Barrier()`.
2. ceux qui ne font que transférer des données :
 - diffusion globale de données : `MPI_Bcast()` ;
 - diffusion sélective de données : `MPI_Scatter()` ;
 - collecte de données réparties : `MPI_Gather()` ;
 - collecte par tous les processus de données réparties : `MPI_Allgather()` ;
 - collecte et diffusion sélective, par tous les processus, de données réparties : `MPI_Alltoall()`.
3. ceux qui, en plus de la gestion des communications, effectuent des opérations sur les données transférées :
 - opérations de réduction (somme, produit, maximum, minimum, etc.), qu'elles soient d'un type prédéfini ou d'un type personnel : `MPI_Reduce()` ;
 - opérations de réduction avec diffusion du résultat (équivalent à un `MPI_Reduce()` suivi d'un `MPI_Bcast()`) : `MPI_Allreduce()`.

Communications collectives

Synchronisation globale : `MPI_Barrier()`

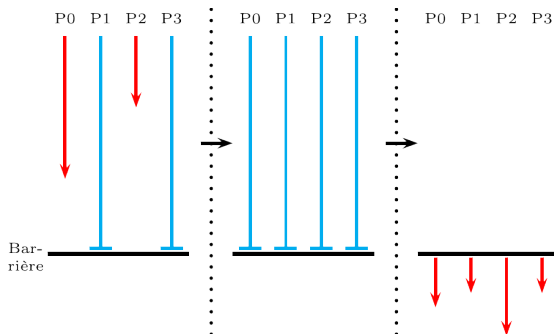


Figure 12 – Synchronisation globale : `MPI_Barrier()`

```
MPI_BARRIER(comm, code)
```

```
TYPE(MPI_Comm), intent(in)      :: comm  
integer, optional, intent(out) :: code
```

Communications collectives

Diffusion générale : `MPI_Bcast()`

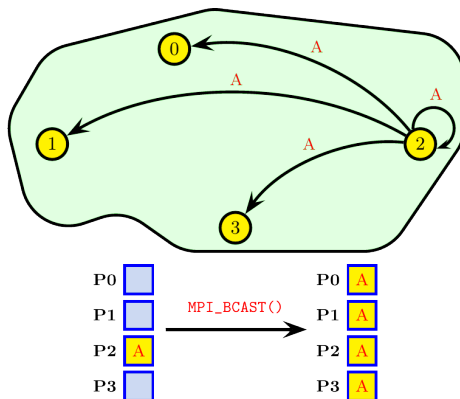


Figure 13 – Diffusion générale : `MPI_Bcast()`

Diffusion générale : `MPI_Bcast()`

```
MPI_BCAST(message, longueur, type_message, rang_source, comm, code)
```

```
TYPE(*), dimension(..)      :: message
integer, intent(in)         :: longueur, rang_source
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in)   :: comm
integer, optional, intent(out) :: code
```

1. Envoi, à partir de l'adresse `message`, d'un message constitué de `longueur` élément de type `type_message`, par le processus `rang_source`, à tous les autres processus du communicateur `comm`.
2. Réception de ce message à l'adresse `message` pour les processus autre que `rang_source`.

Communications collectives

Exemple de `MPI_Bcast()`

```
1 program bcast
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer :: rang,valeur
6
7   call MPI_INIT()
8   call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
9
10  if (rang == 2) valeur=rang+1000
11
12  call MPI_BCAST(valeur,1,MPI_INTEGER,2,MPI_COMM_WORLD)
13
14  print *, 'Moi, processus ',rang,', ai recu ',valeur,' du processus 2'
15
16  call MPI_FINALIZE()
17
18 end program bcast
```

```
> mpiexec -n 4 bcast
```

```
Moi, processus 2, ai recu 1002 du processus 2
Moi, processus 0, ai recu 1002 du processus 2
Moi, processus 1, ai recu 1002 du processus 2
Moi, processus 3, ai recu 1002 du processus 2
```

Communications collectives

Diffusion sélective : `MPI_Scatter()`

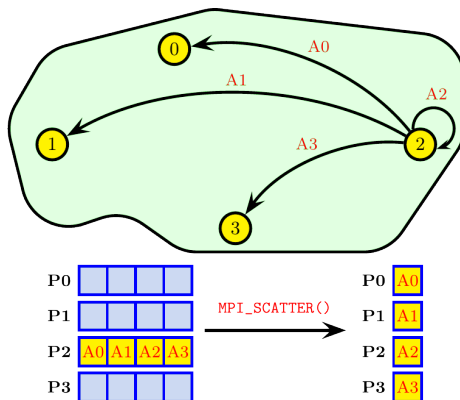


Figure 14 – Diffusion sélective : `MPI_Scatter()`

Diffusion sélective : `MPI_Scatter()`

```
MPI_SCATTER(message_a_repartir, longueur_message_emis, type_message_emis,  
            message_recu, longueur_message_recu, type_message_recu, rang_source, comm, code)  
  
TYPE(*), dimension(..)      :: message_a_repartir, message_recu  
integer, intent(in)         :: longueur_message_emis, longueur_message_recu, rang_source  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message_emis, type_message_recu  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)   :: comm  
integer, optional, intent(out) :: code
```

1. Distribution, par le processus `rang_source`, à partir de l'adresse `message_a_repartir`, d'un message de taille `longueur_message_emis`, de type `type_message_emis`, à tous les processus du communicateur `comm` ;
2. réception du message à l'adresse `message_recu`, de longueur `longueur_message_recu` et de type `type_message_recu` par tous les processus du communicateur `comm`.

Remarques :

- Les couples (`longueur_message_emis`, `type_message_emis`) et (`longueur_message_recu`, `type_message_recu`) doivent être tels que les quantités de données envoyées et reçues soient égales.
- Les données sont distribuées en tranches égales, une tranche étant constituée de `longueur_message_emis` éléments du type `type_message_emis`.
- La *i*ème tranche est envoyée au *i*ème processus.

Communications collectives

Exemple de `MPI_Scatter()`

```
1 program scatter
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: nb_valeurs=8
6   integer :: nb_procs,rang,longueur_tranche,i
7   real, allocatable, dimension(:) :: valeurs,donnees
8
9   call MPI_INIT()
10  call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD,nb_procs)
11  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
12  longueur_tranche=nb_valeurs/nb_procs
13  allocate(donnees(longueur_tranche))
14
15  if (rang == 2) then
16    allocate(valeurs(nb_valeurs))
17    valeurs(:)=(/(1000.+i,i=1,nb_valeurs)/)
18    print *,'Moi, processus ',rang,' envoie mon tableau valeurs : ',&
19          valeurs(1:nb_valeurs)
20  end if
21
22  call MPI_SCATTER(valeurs,longueur_tranche,MPI_REAL,donnees,longueur_tranche, &
23                MPI_REAL,2,MPI_COMM_WORLD)
24  print *,'Moi, processus ',rang,', ai recu ', donnees(1:longueur_tranche), &
25        ', du processus 2'
26  call MPI_FINALIZE()
27
28 end program scatter
```

```
> mpiexec -n 4 scatter
Moi, processus 2 envoie mon tableau valeurs :
1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008.

Moi, processus 0, ai recu 1001. 1002. du processus 2
Moi, processus 1, ai recu 1003. 1004. du processus 2
Moi, processus 3, ai recu 1007. 1008. du processus 2
Moi, processus 2, ai recu 1005. 1006. du processus 2
```

Communications collectives

Collecte : `MPI_Gather()`

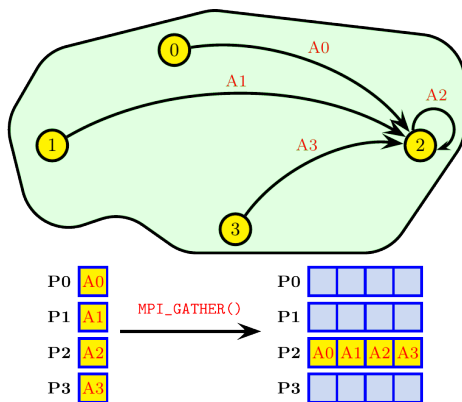


Figure 15 – Collecte : `MPI_Gather()`

Communications collectives

Collecte : `MPI_Gather()`

```
MPI_GATHER(message_emis, longueur_message_emis, type_message_emis,  
           message_recu, longueur_message_recu, type_message_recu, rang_dest, comm, code)  
  
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message_emis  
TYPE(*), dimension(..)           :: message_recu  
integer, intent(in)               :: longueur_message_emis, longueur_message_recu, rang_dest  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)    :: type_message_emis, type_message_recu  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)        :: comm  
integer, optional, intent(out)    :: code
```

1. Envoi de chacun des processus du communicateur `comm`, d'un message `message_emis`, de taille `longueur_message_emis` et de type `type_message_emis`.
2. Collecte de chacun de ces messages, par le processus `rang_dest`, à partir l'adresse `message_recu`, sur une longueur `longueur_message_recu` et avec le type `type_message_recu`.

Remarques :

- Les couples (`longueur_message_emis`, `type_message_emis`) et (`longueur_message_recu`, `type_message_recu`) doivent être tels que les quantités de données envoyées et reçues soient égales.
- Les données sont collectées dans l'ordre des rangs des processus.

Communications collectives

Collecte : `MPI_Gather()`

```
1 program gather
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer, parameter :: nb_valeurs=8
5   integer              :: nb_procs, rang, longueur_tranche, i
6   real, dimension(nb_valeurs) :: donnees
7   real, allocatable, dimension(:) :: valeurs
8
9   call MPI_INIT()
10  call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, nb_procs)
11  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
12
13  longueur_tranche=nb_valeurs/nb_procs
14
15  allocate(valeurs(longueur_tranche))
16
17  valeurs(:)=/(1000.+rang*longueur_tranche+i,i=1,longueur_tranche)/
18  print *, 'Moi, processus ', rang, ' envoie mon tableau valeurs : ', &
19         valeurs(1:longueur_tranche)
20
21  call MPI_GATHER(valeurs, longueur_tranche, MPI_REAL, donnees, longueur_tranche, &
22                MPI_REAL, 2, MPI_COMM_WORLD)
23
24  if (rang == 2) print *, 'Moi, processus 2', ' ai recu ', donnees(1:nb_valeurs)
25
26  call MPI_FINALIZE()
27
28  end program gather
```

```
> mpiexec -n 4 gather
Moi, processus 1 envoie mon tableau valeurs :1003. 1004.
Moi, processus 0 envoie mon tableau valeurs :1001. 1002.
Moi, processus 2 envoie mon tableau valeurs :1005. 1006.
Moi, processus 3 envoie mon tableau valeurs :1007. 1008.

Moi, processus 2, ai recu 1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008.
```


Communications collectives

Collecte générale : `MPI_Allgather()`

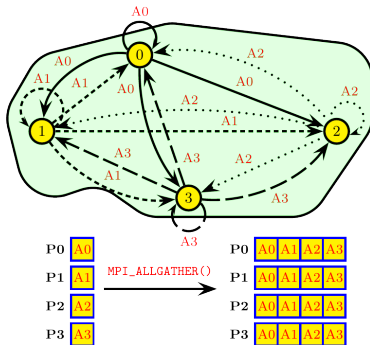


Figure 16 – Collecte générale : `MPI_Allgather()`

Communications collectives

Collecte générale : `MPI_Allgather()`

Correspond à un `MPI_Gather()` suivi d'un `MPI_Bcast()` :

```
MPI_ALLGATHER(message_emis, longueur_message_emis, type_message_emis,  
              message_recu, longueur_message_recu, type_message_recu, comm, code)  
  
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message_emis  
TYPE(*), dimension(..)           :: message_recu  
integer, intent(in)               :: longueur_message_emis, longueur_message_recu  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)    :: type_message_emis, type_message_recu  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)        :: comm  
integer, optional, intent(out)    :: code
```

1. Envoi de chacun des processus du communicateur `comm`, d'un message `message_emis`, de taille `longueur_message_emis` et de type `type_message_emis`.
2. Collecte de chacun de ces messages, par tous les processus, à partir l'adresse `message_recu`, sur une longueur `longueur_message_recu` et avec le type `type_message_recu`.

Remarques :

- Les couples (`longueur_message_emis`, `type_message_emis`) et (`longueur_message_recu`, `type_message_recu`) doivent être tels que les quantités de données envoyées et reçues soient égales.
- Les données sont collectées dans l'ordre des rangs des processus.

Communications collectives

Exemple de `MPI_Allgather()`

```
1 program allgather
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: nb_valeurs=8
6   integer :: nb_procs, rang, longueur_tranche, i
7   real, dimension(nb_valeurs) :: donnees
8   real, allocatable, dimension(:) :: valeurs
9
10  call MPI_INIT()
11
12  call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, nb_procs)
13  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
14
15  longueur_tranche=nb_valeurs/nb_procs
16  allocate(valeurs(longueur_tranche))
17
18  valeurs(:)=(/(1000.+rang*longueur_tranche+i,i=1,longueur_tranche)/)
19
20  call MPI_ALLGATHER(valeurs, longueur_tranche, MPI_REAL, donnees, longueur_tranche, &
21                   MPI_REAL, MPI_COMM_WORLD)
22
23  print *, 'Moi, processus ', rang, ', ai recu ', donnees(1:nb_valeurs)
24
25  call MPI_FINALIZE()
26
27 end program allgather
```

```
> mpiexec -n 4 allgather
```

```
Moi, processus 1, ai recu 1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008.
Moi, processus 3, ai recu 1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008.
Moi, processus 2, ai recu 1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008.
Moi, processus 0, ai recu 1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008.
```

Communications collectives

Collecte "variable" : `MPI_Gatherv()`

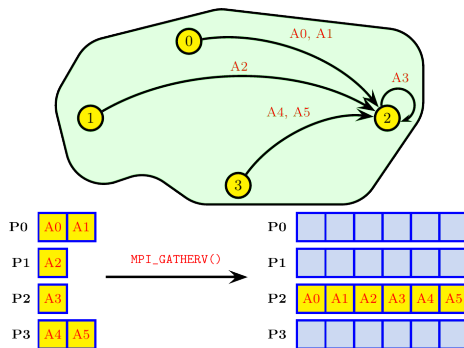


Figure 17 – Collecte : `MPI_Gatherv()`

Communications collectives

Collecte "variable" : `MPI_Gatherv()`

Correspond à un `MPI_Gather()` pour lequel la taille des messages varie :

```
MPI_GATHERV(message_emis, longueur_message_emis, type_message_emis,  
            message_recu, nb_elts_recus, deplts, type_message_recu,  
            rang_dest, comm, code)  
  
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message_emis  
TYPE(*), dimension(..)      :: message_recu  
integer, intent(in)         :: longueur_message_emis, rang_dest  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message_emis, type_message_recu  
integer, dimension(:), intent(in) :: nb_elts_recus, deplts  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)      :: comm  
integer, optional, intent(out)  :: code
```

Le ième processus du communicateur `comm` envoie au processus `rang_dest`, un message depuis l'adresse `message_emis`, de taille `longueur_message_emis`, de type `type_message_emis`, avec réception du message à l'adresse `message_recu`, de type `type_message_recu`, de taille `nb_elts_recus(i)` avec un déplacement de `deplts(i)`.

Remarques :

- Les couples (`longueur_message_emis`, `type_message_emis`) du ième processus et (`nb_elts_recus(i)`, `type_message_recu`) du processus `rang_dest` doivent être tels que les quantités de données envoyées et reçues soient égales.

Communications collectives

Exemple de `MPI_Gatherv()`

```
1  program gatherv
2  use mpi_f08
3  implicit none
4  integer, parameter :: nb_valeurs=10
5  integer :: reste, nb_procs, rang, longueur_tranche, i
6  real, dimension(nb_valeurs) :: donnees
7  real, allocatable, dimension(:) :: valeurs
8  integer, allocatable, dimension(:) :: nb_elements_recus, deplacements
9
10 call MPI_INIT()
11 call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, nb_procs)
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
13
14 longueur_tranche=nb_valeurs/nb_procs
15 reste = mod(nb_valeurs, nb_procs)
16 if (rang < reste) longueur_tranche = longueur_tranche+1
17
18 ALLOCATE(valeurs(longueur_tranche))
19 valeurs(:) = ((1000.+(rang*(nb_valeurs/nb_procs))+min(rang,reste)+i, &
20              i=1, longueur_tranche)/)
21
22 PRINT *, 'Moi, processus ', rang, 'envoie mon tableau valeurs : ', &
23         valeurs(1:longueur_tranche)
24
25 IF (rang == 2) THEN
26   ALLOCATE(nb_elements_recus(nb_procs), deplacements(nb_procs))
27   nb_elements_recus(1) = nb_valeurs/nb_procs
28   if (reste > 0) nb_elements_recus(1) = nb_elements_recus(1)+1
29   deplacements(1) = 0
30   DO i=2, nb_procs
31     deplacements(i) = deplacements(i-1)+nb_elements_recus(i-1)
32     nb_elements_recus(i) = nb_valeurs/nb_procs
33     if (i-1 < reste) nb_elements_recus(i) = nb_elements_recus(i)+1
34   END DO
35 END IF
```

Communications collectives

Exemple de `MPI_Gatherv()` (suite)

```
CALL MPI_GATHERV (valeurs,longueur_tranche, MPI_REAL ,donnees,nb_elements_recus,&  
                  deplacements, MPI_REAL ,2, MPI_COMM_WORLD)  
IF (rang == 2) PRINT *, 'Moi, processus 2 ai recu', donnees(1:nb_valeurs)  
CALL MPI_FINALIZE()  
end program gatherv
```

```
> mpiexec -n 4 gatherv
```

```
Moi, processus 0 envoie mon tableau valeurs : 1001. 1002. 1003.
```

```
Moi, processus 2 envoie mon tableau valeurs : 1007. 1008.
```

```
Moi, processus 3 envoie mon tableau valeurs : 1009. 1010.
```

```
Moi, processus 1 envoie mon tableau valeurs : 1004. 1005. 1006.
```

```
Moi, processus 2 ai recu 1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008. 1009. 1010.
```

Communications collectives

Collectes et diffusions sélectives : `MPI_Alltoall()`

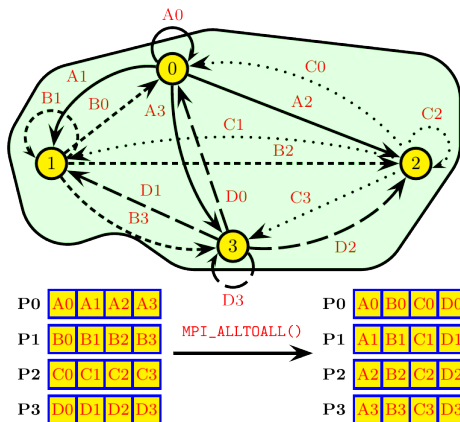


Figure 18 – Collecte et diffusion sélectives : `MPI_Alltoall()`

Communications collectives

Collectes et diffusions sélectives : `MPI_Alltoall()`

```
MPI_ALLTOALL(message_emis, longueur_message_emis, type_message_emis,  
             message_recu, longueur_message_recu, type_message_recu, comm, code)  
  
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message_emis  
TYPE(*), dimension(..)      :: message_recu  
integer, intent(in)          :: longueur_message_emis, longueur_message_recu  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message_emis, type_message_recu  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)    :: comm  
integer, optional, intent(out) :: code
```

Ici, le *i*ème processus envoie la *j*ème tranche au *j*ème processus qui le place à l'emplacement de la *i*ème tranche.

Remarque :

- Les couples (`longueur_message_emis`, `type_message_emis`) et (`longueur_message_recu`, `type_message_recu`) doivent être tels que les quantités de données envoyées et reçues soient égales.

Communications collectives

Exemple de `MPI_Alltoall()`

```
1 program alltoall
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter          :: nb_valeurs=8
6   integer                    :: nb_procs, rang, longueur_tranche, i
7   real, dimension(nb_valeurs) :: valeurs, donnees
8
9   call MPI_INIT()
10  call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, nb_procs)
11  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
12
13  valeurs(:) = (/ (1000. + rang * nb_valeurs + i, i=1, nb_valeurs) /)
14  longueur_tranche = nb_valeurs / nb_procs
15
16  print *, 'Moi, processus ', rang, " envoie mon tableau valeurs : ", &
17         valeurs(1:nb_valeurs)
18
19  call MPI_ALLTOALL(valeurs, longueur_tranche, MPI_REAL, donnees, longueur_tranche, &
20                 MPI_REAL, MPI_COMM_WORLD)
21
22  print *, 'Moi, processus ', rang, ', ai reçu ', donnees(1:nb_valeurs)
23
24  call MPI_FINALIZE()
25 end program alltoall
```

Communications collectives

Exemple de `MPI_Alltoall()` (suite)

```
> mpiexec -n 4 alltoall
Moi, processus 1 envoie mon tableau valeurs :
1009. 1010. 1011. 1012. 1013. 1014. 1015. 1016.
Moi, processus 0 envoie mon tableau valeurs :
1001. 1002. 1003. 1004. 1005. 1006. 1007. 1008.
Moi, processus 2 envoie mon tableau valeurs :
1017. 1018. 1019. 1020. 1021. 1022. 1023. 1024.
Moi, processus 3 envoie mon tableau valeurs :
1025. 1026. 1027. 1028. 1029. 1030. 1031. 1032.

Moi, processus 0, ai reçu 1001. 1002. 1009. 1010. 1017. 1018. 1025. 1026.
Moi, processus 2, ai reçu 1005. 1006. 1013. 1014. 1021. 1022. 1029. 1030.
Moi, processus 1, ai reçu 1003. 1004. 1011. 1012. 1019. 1020. 1027. 1028.
Moi, processus 3, ai reçu 1007. 1008. 1015. 1016. 1023. 1024. 1031. 1032.
```

Réductions réparties

- Une **réduction** est une opération appliquée à un ensemble d'éléments pour en obtenir une seule valeur. Des exemples typiques sont la somme des éléments d'un vecteur `SUM (A ( : ) )` ou la recherche de l'élément de valeur maximum dans un vecteur `MAX (V ( : ) )`.
- MPI propose des sous-programmes de haut-niveau pour opérer des réductions sur des données réparties sur un ensemble de processus. Le résultat est obtenu sur un seul processus (`MPI_Reduce ( )`) ou bien sur tous (`MPI_Allreduce ( )`), qui est en fait équivalent à un `MPI_Reduce ( )` suivi d'un `MPI_Bcast ( )`.
- Si plusieurs éléments sont concernés par processus, la fonction de réduction est appliquée à chacun d'entre eux (par exemple à tous les éléments d'un vecteur).

Communications collectives

Réductions réparties : `MPI_Reduce()`

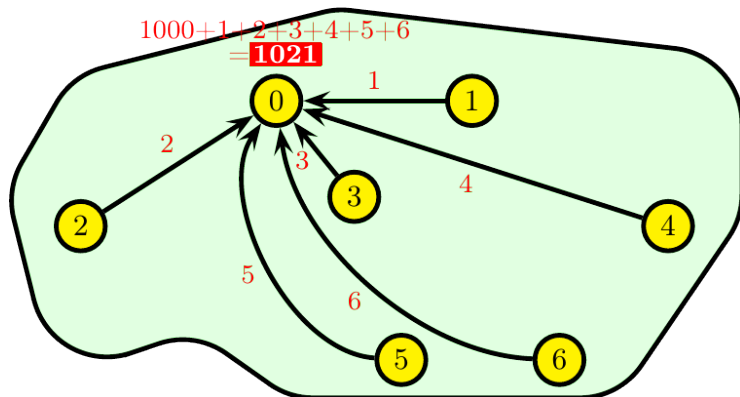


Figure 19 – Réduction répartie : `MPI_Reduce()` avec l'opérateur somme

Opérations pour réductions réparties

Nom	Opération
<code>MPI_SUM</code>	Somme des éléments
<code>MPI_PROD</code>	Produit des éléments
<code>MPI_MAX</code>	Recherche du maximum
<code>MPI_MIN</code>	Recherche du minimum
<code>MPI_MAXLOC</code>	Recherche de l'indice du maximum
<code>MPI_MINLOC</code>	Recherche de l'indice du minimum
<code>MPI LAND</code>	ET logique
<code>MPI_LOR</code>	OU logique
<code>MPI_LXOR</code>	OU exclusif logique

Réductions réparties : `MPI_Reduce()`

```
MPI_REDUCE(message_emis,message_recu,longueur,type_message,operation,rang_dest,comm,code)
```

```
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message_emis
TYPE(*), dimension(..)           :: message_recu
integer,integer(in)               :: longueur, rang_dest
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)   :: type_message
TYPE(MPI_Op), intent(in)         :: operation
TYPE(MPI_Comm), intent(in)       :: comm
integer, optional, intent(out)   :: code
```

1. Réduction répartie des éléments situés à partir de l'adresse `message_emis`, de taille `longueur`, de type `type_message`, pour les processus du communicateur `comm`,
2. Ecrit le résultat à l'adresse `message_recu` pour le processus de rang `rang_dest`.

Communications collectives

Exemple de `MPI_Reduce()` (voir Fig.19)

```
1 program reduce
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer :: nb_procs, rang, valeur, somme
5
6   call MPI_INIT()
7   call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, nb_procs)
8   call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
9
10  if (rang == 0) then
11    valeur=1000
12  else
13    valeur=rang
14  endif
15
16  call MPI_REDUCE(valeur, somme, 1, MPI_INTEGER, MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD)
17
18  if (rang == 0) then
19    print *, 'Moi, processus 0, ma valeur de la somme globale est ', somme
20  end if
21
22  call MPI_FINALIZE()
23 end program reduce
```

```
> mpiexec -n 7 reduce
```

```
Moi, processus 0, ma valeur de la somme globale est 1021
```


Communications collectives

Réductions réparties avec diffusion du résultat : `MPI_Allreduce()`

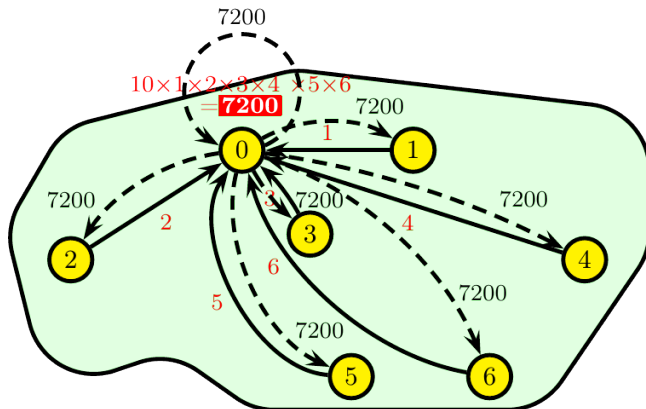


Figure 20 – Réduction répartie avec diffusion du résultat : `MPI_Allreduce` (utilisation de l'opérateur produit)

Réductions réparties avec diffusion du résultat : `MPI_Allreduce()`

```
MPI_ALLREDUCE(message_emis,message_recu,longueur,type_message,operation,comm,code)
```

```
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: message_emis  
TYPE(*), dimension(..)           :: message_recu  
integer, intent(in)               :: longueur  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)    :: type_message  
TYPE(MPI_Op), intent(in)          :: operation  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)        :: comm  
integer, optional, intent(out)    :: code
```

1. Réduction répartie des éléments situés à partir de l'adresse `message_emis`, de taille `longueur`, de type `type_message`, pour les processus du communicateur `comm`,
2. Ecrit le résultat à l'adresse `message_recu` pour tous les processus du communicateur `comm`.

Communications collectives

Exemple de `MPI_Allreduce()` (voir Fig.20)

```
1 program allreduce
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer :: nb_procs,rang,valeur,produit
7
8 call MPI_INIT()
9 call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD,nb_procs)
10 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
11
12 if (rang == 0) then
13     valeur=10
14 else
15     valeur=rang
16 endif
17
18 call MPI_ALLREDUCE(valeur,produit,1,MPI_INTEGER,MPI_PROD,MPI_COMM_WORLD)
19
20 print *,'Moi, processus ',rang,', ai reçu la valeur du produit global ',produit
21
22 call MPI_FINALIZE()
23
24 end program allreduce
```

Exemple de `MPI_Allreduce()` (voir Fig.20) (suite)

```
> mpiexec -n 7 allreduce
```

```
Moi, processus 6, ai reçu la valeur du produit global 7200  
Moi, processus 2, ai reçu la valeur du produit global 7200  
Moi, processus 0, ai reçu la valeur du produit global 7200  
Moi, processus 4, ai reçu la valeur du produit global 7200  
Moi, processus 5, ai reçu la valeur du produit global 7200  
Moi, processus 3, ai reçu la valeur du produit global 7200  
Moi, processus 1, ai reçu la valeur du produit global 7200
```

Compléments

- Le sous-programme `MPI_Scan()` permet d'effectuer des réductions partielles en considérant, pour chaque processus, les processus précédents du communicateur et lui-même. `MPI_Exscan()` est la version *exclusive* de `MPI_Scan()`, qui elle est inclusive.
- Les sous-programmes `MPI_Op_create()` et `MPI_Op_free()` permettent de définir des opérations de réduction personnelles.
- Pour toutes les opérations de réduction, le mot-clé `MPI_IN_PLACE` peut être utilisé pour que les données et résultats de l'opération soient stockés au même endroit (mais uniquement pour le ou les processus qui reçoivent les résultats).
Exemple : `call MPI_Allreduce(MPI_IN_PLACE, message_emis_et_recu, ...)`.

Compléments

- De même que ce qui a été vu pour `MPI_Gatherv()` vis-à-vis de `MPI_Gather()`, les sous-programmes `MPI_Scatterv()`, `MPI_Allgatherv()` et `MPI_Alltoallv()` étendent `MPI_Scatter()`, `MPI_Allgather()` et `MPI_Alltoall()` au cas où le nombre d'éléments à diffuser ou collecter est différent suivant les processus.
- `MPI_Alltoallw()` est la version de `MPI_Alltoallv()` permettant de traiter des éléments hétérogènes (en exprimant les déplacements en octets et non en éléments).

T.P. MPI – Exercice 3 : Communications collectives et réductions

- Il s'agit de calculer π par intégration numérique $\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$.
- On utilise la méthode des rectangles (point milieu).
- La fonction à intégrer est $f(x) = \frac{4}{1+x^2}$.
- *nbbloc* est le nombre de rectangles.
- *largeur* = $\frac{1}{nbbloc}$ est le pas de discrétisation et la largeur de chaque rectangle.
- La version séquentielle est disponible dans le fichier `pi.f90`.
- Il vous faut écrire la version parallélisée avec MPI dans ce fichier.

Modèles de communication

Modèles de communication

Modes d'envoi point à point

<i>Mode</i>	<i>Bloquant</i>	<i>Non bloquant</i>
Envoi standard	<code>MPI_Send()</code>	<code>MPI_Isend()</code>
Envoi synchrone	<code>MPI_Ssend()</code>	<code>MPI_Issend()</code>
Envoi <i>bufferisé</i>	<code>MPI_Bsend()</code>	<code>MPI_Ibsend()</code>
Réception	<code>MPI_Recv()</code>	<code>MPI_Irecv()</code>

Appels bloquants

- Un appel est **bloquant** si l'espace mémoire servant à la communication peut être réutilisé immédiatement après la sortie de l'appel.
- Les données envoyées peuvent être modifiées après l'appel bloquant.
- Les données reçues peuvent être lues après l'appel bloquant.

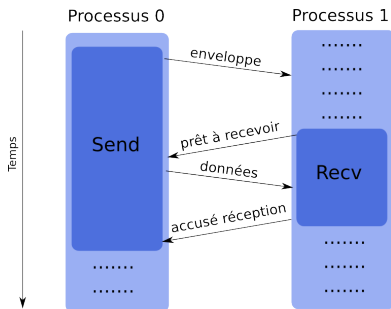
Modèles de communication

Envois synchrones

Un **envoi synchrone** implique une synchronisation entre les processus concernés. Un envoi ne pourra commencer que lorsque sa réception sera postée. Il ne peut y avoir de communication que si les deux processus sont prêts à communiquer.

Protocole de *rendez-vous*

Le protocole de *rendez-vous* est généralement celui employé pour les envois en mode synchrone (dépend de l'implémentation). L'accusé de réception est optionnel.



Interface de `MPI_Ssend()`

```
MPI_SSEND(valeurs, taille, type_message, dest, etiquette, comm, code)
```

```
TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: valeurs  
integer, intent(in)                :: taille, dest, etiquette  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)     :: type_message  
TYPE(MPI_Comm), intent(in)         :: comm  
integer, optional, intent(out)     :: code
```

Avantages

- Consomment peu de ressources (pas de *buffer*)
- Rapides si le récepteur est prêt (pas de recopie dans un *buffer*)
- Connaissance de la réception grâce à la synchronisation

Inconvénients

- Temps d'attente si le récepteur n'est pas là/pas prêt
- Risques d'inter-blocage

Modèles de communication

Exemple d'inter-blocage

Dans l'exemple suivant, on a un inter-blocage, car on est en mode synchrone, les deux processus sont bloqués sur le `MPI_Ssend()` car ils attendent le `MPI_Recv()` de l'autre processus. Or ce `MPI_Recv()` ne pourra se faire qu'après le déblocage du `MPI_Ssend()`.

```
1 program ssendrecv
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer :: rang,valeur,num_proc
5   integer,parameter :: etiquette=110
6
7   call MPI_INIT()
8   call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
9
10  ! On suppose avoir exactement 2 processus
11  num_proc=mod(rang+1,2)
12
13  call MPI_SSEND(rang+1000,1,MPI_INTEGER,num_proc,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
14  call MPI_RECV(valeur,1,MPI_INTEGER, num_proc,etiquette,MPI_COMM_WORLD, &
15               MPI_STATUS_IGNORE)
16
17  print *, 'Moi, processus',rang,', ai reçu',valeur,'du processus',num_proc
18
19  call MPI_FINALIZE()
20 end program ssendrecv
```

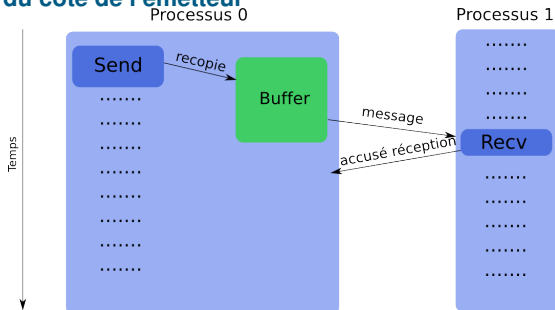
Modèles de communication

Envois *bufferisés*

Un *envoi bufferisé* implique la recopie des données dans un espace mémoire intermédiaire. Il n'y a alors pas de couplage entre les deux processus de la communication. La sortie de ce type d'envoi ne signifie donc pas que la réception a eu lieu.

Protocole avec *buffer* utilisateur du côté de l'émetteur

Dans cette approche, le *buffer* se trouve du côté de l'émetteur et est géré explicitement par l'application. Un *buffer* géré par MPI peut exister du côté du récepteur. De nombreuses variantes sont possibles. L'accusé de réception est optionnel.



Modèles de communication

Buffers

Les *buffers* doivent être gérés manuellement (avec appels à `MPI_Buffer_attach()` et `MPI_Buffer_detach()`). Ils doivent être alloués en tenant compte des surcoûts mémoire des messages (en ajoutant la constante `MPI_BSEND_OVERHEAD` pour chaque instance de message).

Interfaces

```
MPI_BUFFER_ATTACH(buf, taille_buf, code)
MPI_BUFFER_DETACH(buf_adr, taille_buf, code)

TYPE(*), dimension(..), asynchronous :: buf
TYPE(C_PTR), intent(out)                :: buf_adr
integer                                  :: taille_buf
integer, optional, intent(out)           :: code

MPI_BSEND(valeurs, taille, type_message, dest, etiquette, comm, code)

TYPE(*), dimension(..), intent(in)       :: valeurs
integer, intent(in)                      :: taille, dest, etiquette
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)           :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in)               :: comm
integer, optional, intent(out)            :: code
```

Modèles de communication

Avantages du mode bufferisé

- Pas besoin d'attendre le récepteur (recopie dans un *buffer*)
- Pas de risque de blocage (*deadlocks*)

Inconvénients du mode bufferisé

- Consomment plus de ressources (occupation mémoire par les *buffers* avec risques de saturation)
- Les *buffers* d'envoi doivent être gérés manuellement (souvent délicat de choisir une taille adaptée)
- Un peu plus lent que les envois synchrones si le récepteur est prêt
- Pas de connaissance de la réception (découplage envoi-réception)
- Risque de gaspillage d'espace mémoire si les *buffers* sont trop sur-dimensionnés
- L'application plante si les *buffers* sont trop petits
- Il y a aussi souvent des *buffers* cachés gérés par l'implémentation MPI du côté de l'expéditeur et/ou du récepteur (et consommant des ressources mémoires)

Modèles de communication

Absence d'inter-blocage

Dans l'exemple suivant, on a pas d'inter-blocage, car on est en mode bufferisé. Une fois la copie faite dans le *buffer*, l'appel `MPI_Bsend()` retourne et on passe à l'appel `MPI_Recv()`.

```
1 program bsendrecv
2   use mpi_f08
3   use, INTRINSIC :: ISO_C_BINDING
4   implicit none
5   integer                                :: rang,valeur,num_proc,taille,surcout,&
6                                           taille_buf
7   integer,parameter                     :: etiquette=110, nb_elt=1, nb_msg=1
8   integer,dimension(:, allocatable)    :: buffer
9   type(C_PTR)                           :: p
10
11 call MPI_INIT()
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
13
14 call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER,taille)
15 ! Convertir taille MPI_BSEND_OVERHEAD (octets) en nombre d'integer
16 surcout = int(1+(MPI_BSEND_OVERHEAD*1.)/taille)
17 allocate(buffer(nb_msg*(nb_elt+surcout)))
18 taille_buf = taille * nb_msg * (nb_elt+surcout)
19 call MPI_BUFFER_ATTACH(buffer,taille_buf)
20 ! On suppose avoir exactement 2 processus
21 num_proc=mod(rang+1,2)
22 call MPI_BSEND(rang+1000,nb_elt,MPI_INTEGER,num_proc,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
23 call MPI_RECV(valeur,nb_elt,MPI_INTEGER, num_proc,etiquette,MPI_COMM_WORLD, &
24               MPI_STATUS_IGNORE)
25
26 print *, 'Moi, processus',rang,', ai reçu',valeur,'du processus',num_proc
27 call MPI_BUFFER_DETACH(p,taille_buf)
28 call MPI_FINALIZE()
29 end program bsendrecv
```

Modèles de communication

Envois standards

Un envoi standard se fait en appelant le sous-programme `MPI_Send()`. Dans la plupart des implémentations, ce mode passe d'un mode *bufferisé* (*eager*) à un mode synchrone lorsque la taille des messages croît.

Interfaces

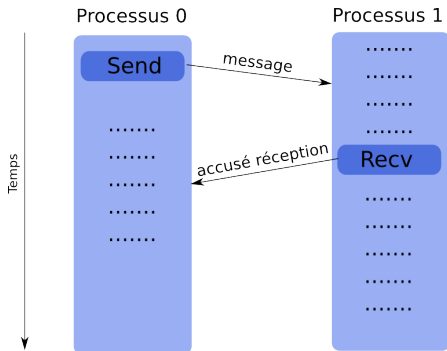
```
MPI_SEND(valeurs, taille, type_message, dest, etiquette, comm, code)

TYPE(*), dimension(..), intent(in) :: valeurs
integer, intent(in)                :: taille, dest, etiquette
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)     :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in)         :: comm
integer, optional, intent(out)     :: code
```

Modèles de communication

Protocole *eager*

Le protocole *eager* est souvent employé pour les envois en mode standard (`MPI_Send()`) pour les messages de petites tailles. Il peut aussi être utilisé pour les envois avec `MPI_Bsend()` avec des petits messages (dépend de l'implémentation) et en court-circuitant le *buffer* utilisateur du côté de l'émetteur. Dans cette approche, le *buffer* se trouve du côté du récepteur. L'accusé de réception est optionnel.



Modèles de communication

Avantages du mode standard

- Souvent le plus performant (choix du mode le plus adapté par le constructeur)

Inconvénients du mode standard

- Peu de contrôle sur le mode réellement utilisé (souvent accessible via des variables d'environnement)
- Risque de *deadlock* selon le mode réel
- Comportement pouvant varier selon l'architecture et la taille du problème

Nombre d'éléments reçus

```
MPI_RECV(message, longueur, type_message, rang_source, etiquette, comm, statut, code)
```

```
TYPE(*), dimension(..)      :: message
integer                      :: longueur, rang_source, etiquette
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in)    :: comm
TYPE(MPI_Status)              :: statut
integer, optional, intent(out) :: code
```

- Dans l'appel à `MPI_Recv()`, l'argument `longueur` correspond dans la norme au nombre d'éléments dans le buffer `message`.
- Ce nombre doit être supérieur au nombre d'éléments à recevoir.
- Quand c'est possible, pour des raisons de lisibilité, il est conseillé de mettre le nombre d'éléments à recevoir.
- On peut connaître le nombre d'éléments reçus avec `MPI_Get_count()` et à l'aide de l'argument `statut` retourné par l'appel à `MPI_Recv()`.

```
MPI_GET_COUNT(statut, type_message, longueur, code)
```

```
TYPE(MPI_Status), intent(in)  :: statut
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
integer, intent(out)          :: longueur
integer, optional, intent(out) :: code
```

Nombre d'éléments reçus

`MPI_Probe` permet de vérifier les messages entrants sans les recevoir.

```
MPI_PROBE(source, tag, comm, statut, code)

integer, intent(in)           :: source, tag
TYPE(MPI_Comm), intent(in)    :: comm
TYPE(MPI_Status)              :: statut
integer, optional, intent(out) :: code
```

Une utilisation courante de `MPI_Probe` consiste à allouer de l'espace pour un message avant de le recevoir.

```
call MPI_Probe(MPI_ANY_SOURCE, MPI_ANY_TAG, comm, statut)
call MPI_Get_count(statut, MPI_INTEGER, msgsize)
allocate(buf(msgsize))
call MPI_Recv(buf, msgsize, MPI_INTEGER, statut%MPI_SOURCE,
              statut%MPI_TAG, comm, MPI_STATUS_IGNORE)
```

Présentation

Le recouvrement des communications par des calculs est une méthode permettant de réaliser des opérations de communications en arrière-plan pendant que le programme continue de s'exécuter. Sur Jean Zay, la latence d'une communication inter-nœud est de $1\mu s$ soit 2500 cycles processeur.

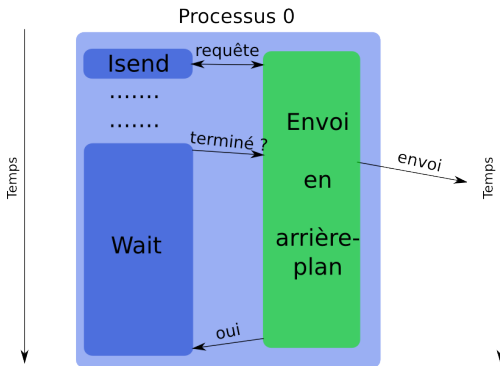
- Il est ainsi possible, si l'architecture matérielle et logicielle le permet, de masquer tout ou une partie des coûts de communications.
- Le recouvrement calculs-communications peut être vu comme un niveau supplémentaire de parallélisme.
- Cette approche s'utilise dans MPI par l'utilisation de sous-programmes non-bloquants (i.e. `MPI_Isend()`, `MPI_Irecv()` et `MPI_Wait()`).

Appels non bloquants

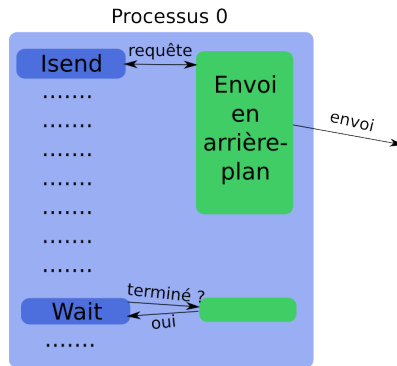
Un appel **non bloquant** rend la main très rapidement, mais n'autorise pas la réutilisation immédiate de l'espace mémoire utilisé dans la communication. Il est nécessaire de s'assurer que la communication est bien terminée (avec `MPI_Wait()` par exemple) avant de l'utiliser à nouveau.

Modèles de communication

Recouvrement partiel



Recouvrement total



Modèles de communication

Avantages des appels non bloquants

- Possibilité de masquer tout ou une partie des coûts des communications (si l'architecture le permet)
- Pas de risques de *deadlock*

Inconvénients des appels non bloquants

- Surcoûts plus importants (plusieurs appels pour un seul envoi ou réception, gestion des requêtes)
- Complexité plus élevée et maintenance plus compliquée
- Peu performant sur certaines machines (par exemple avec transfert commençant seulement à l'appel de `MPI_Wait()`)
- Risque de perte de performance sur les noyaux de calcul (par exemple gestion différenciée entre la zone proche de la frontière d'un domaine et la zone intérieure entraînant une moins bonne utilisation des caches mémoires)
- Limité aux communications point à point (a été étendu aux collectives dans MPI 3.0)

Interfaces

`MPI_Isend()` `MPI_Issend()` et `MPI_Ibsend()` pour les envois non bloquants

```
MPI_ISEND(valeurs, taille, type_message, dest, etiquette, comm, req, code)
MPI_ISSEND(valeurs, taille, type_message, dest, etiquette, comm, req, code)
MPI_IBSEND(valeurs, taille, type_message, dest, etiquette, comm, req, code)

TYPE(*), dimension(..), intent(in), asynchronous :: valeurs
integer, intent(in) :: taille, dest, etiquette
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in) :: comm
TYPE(MPI_Request), intent(out) :: req
integer, optional, intent(out) :: code
```

`MPI_Irecv()` pour les réceptions non bloquantes.

```
MPI_IRECV(valeurs, taille, type_message, source, etiquette, comm, req, code)

TYPE(*), dimension(..), intent(in), asynchronous :: valeurs
integer, intent(in) :: taille, source, etiquette
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
TYPE(MPI_Comm), intent(in) :: comm
TYPE(MPI_Request), intent(out) :: req
integer, optional, intent(out) :: code
```

Modèles de communication

Interfaces

`MPI_Wait()` attend la fin d'une communication. `MPI_Test()` est la version non bloquante.

```
MPI_WAIT(req, statut, code)
MPI_TEST(req, flag, statut, code)

TYPE(MPI_Request), intent(inout) :: req
logical, intent(out)           :: flag
TYPE(MPI_Status)               :: statut
integer, optional, intent(out) :: code
```

`MPI_Waitall()` attend la fin de toutes les communications. `MPI_Testall()` est la version non bloquante.

```
MPI_WAITALL(taille, reqs, statuts, code)
MPI_TESTALL(taille, reqs, flag, statuts, code)

integer, intent(in)           :: taille
TYPE(MPI_Request), dimension(taille) :: reqs
logical, intent(out)         :: flag
TYPE(MPI_Status), dimension(taille) :: statuts
integer, optional, intent(out) :: code
```

Modèles de communication

Interfaces

`MPI_Waitany()` attend la fin d'une communication parmi plusieurs. `MPI_Testany()` est la version non bloquante.

```
MPI_WAITANY(taille, reqs, indice, statut, code)
MPI_TESTANY(taille, reqs, indice, flag, statut, code)

integer, intent(in)                                :: taille
TYPE(MPI_Request), dimension(taille), intent(inout) :: reqs
integer, intent(out)                                :: indice
logical, intent(out)                                :: flag
TYPE(MPI_Status)                                    :: statut
integer, optional, intent(out)                      :: code
```

`MPI_Waitsome()` attend la fin d'une ou plusieurs communications.
`MPI_Testsome()` est la version non bloquante.

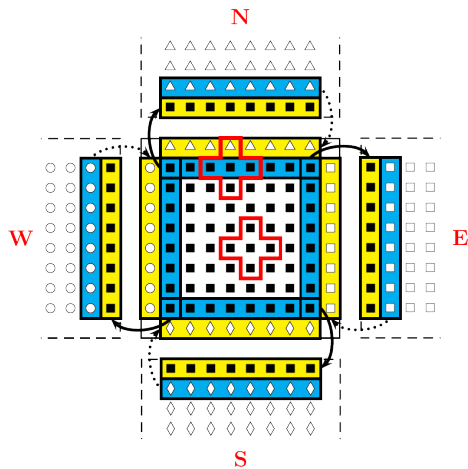
```
MPI_WAITSOME(taille, reqs, nbfin, indices, statuts, code)
MPI_TESTSOME(taille, reqs, nbfin, indices, statuts, code)

integer, intent(in)                                :: taille
TYPE(MPI_Request), dimension(taille), intent(inout) :: reqs
integer, intent(out)                                :: nbfin
integer, dimension(taille), intent(out)             :: indices
TYPE(MPI_Status), dimension(taille), intent(out)    :: statuts
integer, optional, intent(out)                      :: code
```

Gestion des requêtes

- Après un appel aux fonctions bloquantes d'attente (`MPI_Wait()` , `MPI_Waitall()` ,...), la requête vaut `MPI_REQUEST_NULL`.
- De même après un appel aux fonctions non bloquantes d'attente lorsque le *flag* est à vrai.
- Une attente avec une requête qui vaut `MPI_REQUEST_NULL` ne fait rien.

Modèles de communication



Modèles de communication

```
1 SUBROUTINE debut_communication(u)
2   !Envoi au voisin N et reception du voisin S
3   CALL MPI_RECV( u(,), 1, type_ligne, voisin(S), &
4     etiquette, comm2d, requete(1))
5   CALL MPI_SEND( u(,), 1, type_ligne, voisin(N), &
6     etiquette, comm2d, requete(2))
7
8   !Envoi au voisin S et reception du voisin N
9   CALL MPI_RECV( u(,), 1, type_ligne, voisin(N), &
10    etiquette, comm2d, requete(3))
11   CALL MPI_SEND( u(,), 1, type_ligne, voisin(S), &
12    etiquette, comm2d, requete(4))
13
14   !Envoi au voisin W et reception du voisin E
15   CALL MPI_RECV( u(,), 1, type_colonne, voisin(E), &
16    etiquette, comm2d, requete(5))
17   CALL MPI_SEND( u(,), 1, type_colonne, voisin(W), &
18    etiquette, comm2d, requete(6))
19
20   !Envoi au voisin E et reception du voisin W
21   CALL MPI_RECV( u(,), 1, type_colonne, voisin(W), &
22    etiquette, comm2d, requete(7))
23   CALL MPI_SEND( u(,), 1, type_colonne, voisin(E), &
24    etiquette, comm2d, requete(8))
25 END SUBROUTINE debut_communication
26 SUBROUTINE fin_communication(u)
27   CALL MPI_WAITALL(2*NB_VOISINS, requete, tab_statut)
28   if (.not. MPI_ASYNC_PROTECTS_NONBLOCKING) call MPI_F_SYNC_REG(u)
29 END SUBROUTINE fin_communication
```

Modèles de communication

```
1 DO WHILE ((.NOT. convergence) .AND. (it < it_max))
2   it = it + 1
3   u(sx:ex,sy:ey) = u_nouveau(sx:ex,sy:ey)
4
5   !Echange des points aux interfaces pour u a l'iteration n
6   CALL debut_communication( u )
7
8   !Calcul de u a l'iteration n+1
9   CALL calcul( u, u_nouveau, sx+1, ex-1, sy+1, ey-1)
10
11  CALL fin_communication( u )
12
13  ! Nord
14  CALL calcul( u, u_nouveau, sx, sx, sy, ey)
15  ! Sud
16  CALL calcul( u, u_nouveau, ex, ex, sy, ey)
17  ! Ouest
18  CALL calcul( u, u_nouveau, sx, ex, sy, sy)
19  ! Est
20  CALL calcul( u, u_nouveau, sx, ex, ey, ey)
21
22  !Calcul de l'erreur globale
23  diffnorm = erreur_globale( u, u_nouveau)
24  !Arret du programme si on a atteint la precision machine obtenu
25  !par la fonction F90 EPSILON
26  convergence = ( diffnorm < eps )
27
28  END DO
```


Niveau de recouvrement sur différentes machines

<i>Machine</i>	<i>Niveau</i>
Jean Zay (Intel MPI)	43%
Jean Zay (Intel MPI) I_MPI_ASYNC_PROGRESS=yes	95%

Mesures faites en recouvrant un noyau de calcul et un noyau de communication de mêmes durées.

Un recouvrement de 0% signifie que la durée totale d'exécution vaut 2x la durée d'un noyau de calcul (ou communication).

Un recouvrement de 100% signifie que la durée totale vaut 1x la durée d'un noyau de calcul (ou communication).

Communications collectives non bloquantes

- Version non bloquante des communications collectives
- Avec un I (**immediate**) devant : `MPI_Ireduce()` , `MPI_Ibcast()` , ...
- Attente avec les appels `MPI_Wait()` , `MPI_Test()` et leurs variantes
- Pas de correspondance bloquant et non bloquant
- Le *status* récupéré par `MPI_Wait()` contient une valeur non définie pour `MPI_SOURCE` et `MPI_TAG`
- Pour les processus d'un communicateur donné, l'ordre des appels doit être le même (comme en version bloquante)

```
MPI_IBARRIER(comm, request, code)
```

```
TYPE(MPI_Comm), intent(in)      :: comm,  
TYPE(MPI_Request), intent(out)  :: request  
integer, optional, intent(out) :: code
```

Modèles de communication

Exemple d'utilisation du `MPI_Ibarrier`

Comment gérer les communications quand on ne sait pas à chaque itération si nos voisins vont envoyer un message.

```
logical isAllFinish=.false.
logical isMySendFinish=.false.
do i=1,m
  ! Envoi synchrone
  call MPI_ISSEND(sbuf(i),ssize(i),datatype,dst(i),tag,comm,reqs(i))
end do

do while (.not. isAllFinish)
  ! Avons nous un message pret a etre reçu
  call MPI_IPROBE(MPI_ANY_SOURCE,tag,comm,flag,astat)
  if (flag) then
    ! Recoit le message
    call MPI_RECV(rbuf,rsize,datatype,astat%MPI_SOURCE,tag,comm,rstat)
  end if
  if (.not. isMySendFinish) then
    ! Verifie si tous nos ssend sont termines
    call MPI_TESTALL(m,reqs,flag,MPI_STATUSES_IGNORE)
    if (flag) then
      ! Si c'est le cas on demarre la ibarrier
      call MPI_IBARRIER(comm,reqb)
      isMySendFinish=.true.
    end if
  else
    ! Test si tout le monde a fait la ibarrier
    call MPI_TEST(reqb,isAllFinish,MPI_STATUS_IGNORE)
  end if
end do
```

MPI-3 : fonctionnalités ajoutées

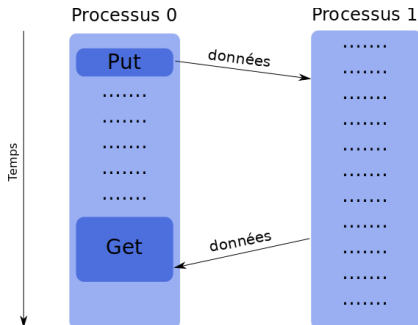
- Si `MPI_SUBARRAYS_SUPPORTED` est à *true*, il est possible d'utiliser des sections de tableaux pour les appels non bloquants.
- Si `MPI_ASYNC_PROTECTS_NONBLOCKING` est à *true*, les arguments d'envoi et/ou de réception sont *asynchronous* pour les interfaces des appels non bloquants.

```
call MPI_ISEND(buf, ..., req)
...
call MPI_WAIT(req, ...)
if (.not. MPI_ASYNC_PROTECTS_NONBLOCKING) call MPI_F_SYNC_REG(buf)
buf = val2
```

Modèles de communication

Communications mémoire à mémoire (RMA)

Les communications mémoire à mémoire (ou RMA pour *Remote Memory Access* ou *one sided communications*) consistent à accéder en écriture ou en lecture à la mémoire d'un processus distant sans que ce dernier doive gérer cet accès explicitement. Le processus cible n'intervient donc pas lors du transfert.



Modèles de communication

RMA - Approche générale

- Création d'une fenêtre mémoire avec `MPI_Win_create()` pour autoriser les transferts RMA dans cette zone.
- Accès distants en lecture ou écriture en appelant `MPI_Put()`, `MPI_Get()`, `MPI_Accumulate()`, `MPI_Fetch_and_op()`, `MPI_Get_accumulate()` et `MPI_Compare_and_swap()`.
- Libération de la fenêtre mémoire avec `MPI_Win_free()`.

RMA - Méthodes de synchronisation

Pour s'assurer d'un fonctionnement correct, il est obligatoire de réaliser certaines synchronisations. 3 méthodes sont disponibles :

- Communication à cible active avec synchronisation globale (`MPI_Win_fence()`);
- Communication à cible active avec synchronisation par paire (`MPI_Win_start()` et `MPI_Win_complete()` pour le processus origine; `MPI_Win_post()` et `MPI_Win_wait()` pour le processus cible);
- Communication à cible passive sans intervention de la cible (`MPI_Win_lock()` et `MPI_Win_unlock()`).

Modèles de communication

```
1 program ex_fence
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: assert=0
6   integer :: code, rang, taille_reel, i, nb_elements, cible, m=4, n=4
7   TYPE(MPI_Win) :: win
8   integer (kind=MPI_ADDRESS_KIND) :: deplacement, dim_win
9   real(kind=kind(1.d0)), dimension(:), allocatable :: win_local, tab
10
11   call MPI_INIT()
12   call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
13   call MPI_TYPE_SIZE(MPI_DOUBLE_PRECISION, taille_reel)
14
15   if (rang==0) then
16     n=0
17     allocate(tab(m))
18   endif
19
20   allocate(win_local(n))
21   dim_win = taille_reel*n
22
23   call MPI_WIN_CREATE(win_local, dim_win, taille_reel, MPI_INFO_NULL, &
24     MPI_COMM_WORLD, win)
```

Modèles de communication

```
25  if (rang==0) then
26      tab(:) = (/ (i, i=1,m) /)
27  else
28      win_local(:) = 0.0
29  end if
30
31  call MPI_WIN_FENCE(assert,win)
32  if (rang==0) then
33      cible = 1; nb_elements = 2; deplacement = 1
34      call MPI_PUT(tab, nb_elements, MPI_DOUBLE_PRECISION, cible, deplacement, &
35                  nb_elements, MPI_DOUBLE_PRECISION, win)
36  end if
37
38  call MPI_WIN_FENCE(assert,win)
39  if (rang==0) then
40      tab(m) = sum(tab(1:m-1))
41  else
42      win_local(n) = sum(win_local(1:n-1))
43  endif
44
45  call MPI_WIN_FENCE(assert,win)
46  if (rang==0) then
47      nb_elements = 1; deplacement = m-1
48      call MPI_GET(tab, nb_elements, MPI_DOUBLE_PRECISION, cible, deplacement, &
49                  nb_elements, MPI_DOUBLE_PRECISION, win)
50  end if
```


Modèles de communication

Avantages des RMA

- Permet de mettre en place plus efficacement certains algorithmes.
- Plus performant que les communications point à point sur certaines machines (utilisation de matériels spécialisés tels que moteur DMA, coprocesseur, mémoire spécialisée...).
- Possibilité pour l'implémentation de regrouper plusieurs opérations.

Inconvénients des RMA

- La gestion des synchronisations est délicate.
- Complexité et risques d'erreurs élevés.
- Moins performant que les communications point à point sur certaines machines.

Types de données dérivés

Types de données dérivés

Introduction

- Dans les communications, les données échangées sont typées : `MPI_INTEGER`, `MPI_REAL`, `MPI_COMPLEX`, etc .
- On peut créer des structures de données plus complexes à l'aide de sous-programmes tels que `MPI_Type_contiguous()`, `MPI_Type_vector()`, `MPI_Type_indexed()` ou `MPI_Type_create_struct()`.
- Les types dérivés permettent notamment l'échange de données non contiguës ou non homogènes en mémoire et de limiter le nombre d'appels aux sous-programmes de communications.

Types de données dérivés

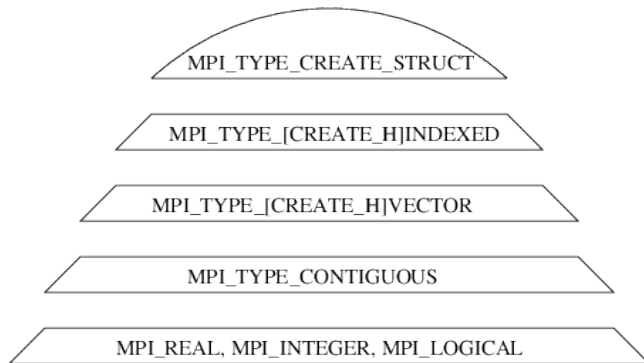


Figure 21 – Hiérarchie des constructeurs de type MPI

Types de données dérivés

Types contigus

- `MPI_Type_contiguous()` crée une structure de données à partir d'un ensemble homogène de type préexistant de données contiguës en mémoire.

1.	6.	11.	16.	21.	26.
2.	7.	12.	17.	22.	27.
3.	8.	13.	18.	23.	28.
4.	9.	14.	19.	24.	29.
5.	10.	15.	20.	25.	30.

```
call MPI_TYPE_CONTIGUOUS(5,MPI_REAL,nouveau_type,code)
```

Figure 22 – Sous-programme `MPI_Type_contiguous`

```
MPI_TYPE_CONTIGUOUS(nombre,ancien_type,nouveau_type,code)
```

```
integer, intent(in)           :: nombre  
TYPE(MPI_Datatype), intent(int) :: ancien_type  
TYPE(MPI_Datatype), intent(out) :: nouveau_type  
integer, optional, intent(out) :: code
```

Types de données dérivés

Types avec un pas constant

- `MPI_Type_vector()` crée une structure de données à partir d'un ensemble homogène de type préexistant de données distantes d'un pas constant en mémoire. Le pas est donné en nombre d'éléments.

1.	6.	11.	16.	21.	26.
2.	7.	12.	17.	22.	27.
3.	8.	13.	18.	23.	28.
4.	9.	14.	19.	24.	29.
5.	10.	15.	20.	25.	30.

```
call MPI_TYPE_VECTOR(6,1,5,MPI_REAL,nouveau_type,code)
```

Figure 23 – Sous-programme `MPI_Type_vector`

```
MPI_TYPE_VECTOR(nombre_bloc,nbr_elt_par_bloc,pas,type_elt,nouveau_type,code)

integer, intent(in)           :: nombre_bloc,nbr_elt_par_bloc
integer, intent(in)           :: pas ! donne en elements
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_elt
TYPE(MPI_Datatype), intent(out) :: nouveau_type
integer, optional, intent(out) :: code
```

Types de données dérivés

Types avec un pas constant

- `MPI_Type_create_hvector()` crée une structure de données à partir d'un ensemble homogène de type préexistant de données distantes d'un pas constant en mémoire. Le pas est donné en nombre d'octets.
- Cette instruction est utile lorsque le type générique n'est plus un type de base (`MPI_INTEGER`, `MPI_REAL`,...) mais un type plus complexe construit à l'aide des sous-programmes MPI, parce qu'alors le pas ne peut plus être exprimé en nombre d'éléments du type générique.

```
MPI_Type_create_hvector(nombre_bloc, nbr_elt_par_bloc, pas,
                        type_elt, nouveau_type, code)

integer, intent(in)                :: nombre_bloc, nbr_elt_par_bloc
integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), intent(in) :: pas ! donne en octets
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)      :: type_elt
TYPE(MPI_Datatype), intent(out)     :: nouveau_type
integer, optional, intent(out)      :: code
```

Types de données dérivés

Validation des types de données dérivés

- Les types dérivés doivent être validés avant d'être utilisés dans une communication. La validation s'effectue à l'aide du sous-programme `MPI_Type_commit()`.

```
MPI_TYPE_COMMIT(nouveau_type, code)

TYPE(MPI_Datatype), intent(inout) :: nouveau_type
integer, optional, intent(out)    :: code
```

- Si on souhaite réutiliser le même nom pour définir un autre type dérivé, on doit au préalable le libérer en utilisant le sous-programme `MPI_Type_free()`.

```
MPI_TYPE_FREE(nouveau_type, code)

TYPE(MPI_Datatype), intent(inout) :: nouveau_type
integer, optional, intent(out)    :: code
```


Types de données dérivés

```
1 program colonne
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: nb_lignes=5, nb_colonnes=6
6   integer, parameter :: etiquette=100
7   real, dimension(nb_lignes, nb_colonnes) :: a
8   TYPE(MPI_Status) :: statut
9   integer :: rang
10  TYPE(MPI_Datatype) :: type_colonne
11
12  call MPI_INIT()
13  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
14
15  ! Initialisation de la matrice sur chaque processus
16  a(:, :) = real(rang)
17
18  ! Definition du type type_colonne
19  call MPI_TYPE_CONTIGUOUS(nb_lignes, MPI_REAL, type_colonne)
20
21  ! Validation du type type_colonne
22  call MPI_TYPE_COMMIT(type_colonne)
```

Types de données dérivés

```
23      ! Envoi de la premiere colonne
24      if ( rang == 0 ) then
25          call MPI_SEND(a(1,1),1,type_colonne,1,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
26
27      ! Reception dans la derniere colonne
28      elseif ( rang == 1 ) then
29          call MPI_RECV(a(1,nb_colonnes),nb_lignes,MPI_REAL,0,etiquette,&
30                      MPI_COMM_WORLD,statut)
31      end if
32
33      ! Libere le type
34      call MPI_TYPE_FREE(type_colonne)
35
36      call MPI_FINALIZE()
37
38  end program colonne
```

Types de données dérivés

```
1 program ligne
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter                :: nb_lignes=5,nb_colonnes=6
6   integer, parameter                :: etiquette=100
7   real, dimension(nb_lignes,nb_colonnes):: a
8   TYPE(MPI_Status)                  :: statut
9   integer                            :: rang
10  TYPE(MPI_Datatype)                 :: type_ligne
11
12  call MPI_INIT()
13  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
14
15  ! Initialisation de la matrice sur chaque processus
16  a(:, :) = real(rang)
17
18  ! Definition du type type_ligne
19  call MPI_TYPE_VECTOR(nb_colonnes,1,nb_lignes,MPI_REAL,type_ligne)
20
21  ! Validation du type type_ligne
22  call MPI_TYPE_COMMIT(type_ligne)
```

Types de données dérivés

```
23      ! Envoi
24      if ( rang == 0 ) then
25          call MPI_SEND(a(2,1),nb_colonnes,MPI_REAL,1,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
26
27      ! Reception dans l'avant-derniere ligne
28      elseif ( rang == 1 ) then
29          call MPI_RECV(a(nb_lignes-1,1),1,type_ligne,0,etiquette,&
30                      MPI_COMM_WORLD,statut)
31      end if
32
33      ! Libere le type type_ligne
34      call MPI_TYPE_FREE(type_ligne)
35
36      call MPI_FINALIZE()
37
38  end program ligne
```

Types de données dérivés

```
1 program bloc
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter                :: nb_lignes=5,nb_colonnes=6
6   integer, parameter                :: etiquette=100
7   integer, parameter                :: nb_lignes_bloc=2,nb_colonnes_bloc=3
8   real, dimension(nb_lignes,nb_colonnes):: a
9   TYPE(MPI_Status)                  :: statut
10  integer                            :: rang
11  TYPE(MPI_Datatype)                 :: type_bloc
12
13  call MPI_INIT()
14  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
15
16  ! Initialisation de la matrice sur chaque processus
17  a(:, :) = real(rang)
18
19  ! Creation du type type_bloc
20  call MPI_TYPE_VECTOR(nb_colonnes_bloc,nb_lignes_bloc,nb_lignes,&
21                      MPI_REAL,type_bloc)
22
23  ! Validation du type type_bloc
24  call MPI_TYPE_COMMIT(type_bloc)
```

Types de données dérivés

```
25      ! Envoi d'un bloc
26      if ( rang == 0 ) then
27          call MPI_SEND(a(1,1),1,type_bloc,1,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
28
29      ! Reception du bloc
30      elseif ( rang == 1 ) then
31          call MPI_RECV(a(nb_lignes-1,nb_colonnes-2),1,type_bloc,0,etiquette,&
32                      MPI_COMM_WORLD,statut)
33      end if
34
35      ! Liberation du type type_bloc
36      call MPI_TYPE_FREE(type_bloc)
37
38      call MPI_FINALIZE()
39
40  end program bloc
```

Types de données dérivés

Types homogènes à pas variable

- `MPI_Type_indexed()` permet de créer une structure de données composée d'une séquence de blocs contenant un nombre variable d'éléments et séparés par un pas variable en mémoire. Ce dernier est exprimé en **éléments**.
- `MPI_Type_create_hindexed()` a la même fonctionnalité que `MPI_Type_indexed()` sauf que le pas séparant deux blocs de données est exprimé en **octets**. Cette instruction est utile lorsque le type générique n'est pas un type de base MPI (`MPI_INTEGER`, `MPI_REAL`, ...) mais un type plus complexe construit avec les sous-programmes MPI vus précédemment. On ne peut exprimer alors le pas en nombre d'éléments du type générique d'où le recours à `MPI_Type_create_hindexed()`.
- Pour `MPI_Type_create_hindexed()`, comme pour `MPI_Type_create_hvector()`, utilisez `MPI_Type_size()` ou `MPI_Type_get_extent()` pour obtenir de façon portable la taille du pas en nombre d'octets.

Types de données dérivés

nb=3, longueurs_blocs=(2,1,3), déplacements=(0,3,7)

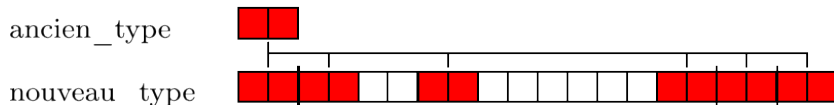


Figure 24 – Le constructeur `MPI_Type_indexed`

```
MPI_TYPE_INDEXED(nb, longueurs_blocs, deplacements, ancien_type, nouveau_type, code)

integer, intent(in)                :: nb
integer, intent(in), dimension(nb) :: longueurs_blocs
! Attention les deplacements sont donnees en elements
integer, intent(in), dimension(nb) :: deplacements
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)     :: ancien_type
TYPE(MPI_Datatype), intent(out)    :: nouveau_type
integer, optional, intent(out)     :: code
```


Types de données dérivés

nb=4, longueurs_blocs=(2,1,2,1), déplacements=(2,10,14,24)

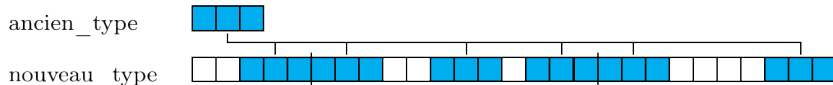


Figure 25 – Le constructeur `MPI_Type_create_hindexed`

```
MPI_TYPE_CREATE_HINDEXED(nb, longueurs_blocs, déplacements,  
                           ancien_type, nouveau_type, code)  
  
integer, intent(in) :: nb  
integer, intent(in), dimension(nb) :: longueurs_blocs  
! Attention les déplacements sont donnés en octets  
integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), intent(in), dimension(nb) :: déplacements  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: ancien_type  
TYPE(MPI_Datatype), intent(out) :: nouveau_type  
integer, optional, intent(out) :: code
```

Types de données dérivés

Exemple : matrice triangulaire

Dans l'exemple suivant, chacun des deux processus :

1. initialise sa matrice (nombres croissants positifs sur le processus 0 et négatifs décroissants sur le processus 1) ;
2. construit son type de données (*datatype*) : matrice triangulaire (supérieure pour le processus 0 et inférieure pour le processus 1) ;
3. envoie sa matrice triangulaire à l'autre et reçoit une matrice triangulaire qu'il stocke à la place de celle qu'il a envoyée. Cela se fait avec l'instruction `MPI_Sendrecv_replace()` ;
4. libère ses ressources et quitte MPI.

Types de données dérivés

AVANT

APRÈS

Processus 0

1	9	17	25	33	41	49	57
2	10	18	26	34	42	50	58
3	11	19	27	35	43	51	59
4	12	20	28	36	44	52	60
5	13	21	29	37	45	53	61
6	14	22	30	38	46	54	62
7	15	23	31	39	47	55	63
8	16	24	32	40	48	56	64

1	-2	-3	-5	-8	-14	-22	-32
2	10	-4	-6	-11	-15	-23	-38
3	11	19	-7	-12	-16	-24	-39
4	12	20	28	-13	-20	-29	-40
5	13	21	29	37	-21	-30	-47
6	14	22	30	38	46	-31	-48
7	15	23	31	39	47	55	-56
8	16	24	32	40	48	56	64

Processus 1

-1	-9	-17	-25	-33	-41	-49	-57
-2	-10	-18	-26	-34	-42	-50	-58
-3	-11	-19	-27	-35	-43	-51	-59
-4	-12	-20	-28	-36	-44	-52	-60
-5	-13	-21	-29	-37	-45	-53	-61
-6	-14	-22	-30	-38	-46	-54	-62
-7	-15	-23	-31	-39	-47	-55	-63
-8	-16	-24	-32	-40	-48	-56	-64

-1	-9	-17	-25	-33	-41	-49	-57
9	-10	-18	-26	-34	-42	-50	-58
17	34	-19	-27	-35	-43	-51	-59
18	35	44	-28	-36	-44	-52	-60
25	36	45	52	-37	-45	-53	-61
26	41	49	53	58	-46	-54	-62
27	42	50	54	59	61	-55	-63
33	43	51	57	60	62	63	-64

Types de données dérivés

```
1 program triangle
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: n=8, etiquette=100
6   real, dimension(n,n) :: a
7   TYPE(MPI_Status) :: statut
8   integer :: i
9   integer :: rang
10  TYPE(MPI_Datatype) :: type_triangle
11  integer, dimension(n) :: longueurs_blocs, deplacements
12
13  call MPI_INIT()
14  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
15
16  ! Initialisation de la matrice sur chaque processus
17  a(:, :) = reshape( (/ (sign(i, -rang), i=1, n*n) /), (/n,n/) )
18
19  ! Creation du type matrice triangulaire sup pour le processus 0
20  ! et du type matrice triangulaire inferieure pour le processus 1
21  if (rang == 0) then
22    longueurs_blocs(:) = (/ (i-1, i=1, n) /)
23    deplacements(:) = (/ (n*(i-1), i=1, n) /)
24  else
25    longueurs_blocs(:) = (/ (n-i, i=1, n) /)
26    deplacements(:) = (/ (n*(i-1)+i, i=1, n) /)
27  endif
28
29  call MPI_TYPE_INDEXED(n, longueurs_blocs, deplacements, MPI_REAL, type_triangle)
30  call MPI_TYPE_COMMIT(type_triangle)
31
32  ! Permutation des matrices triangulaires superieure et inferieure
33  call MPI_SENDRCV_REPLACE(a, 1, type_triangle, mod(rang+1, 2), etiquette, mod(rang+1, 2), &
34    etiquette, MPI_COMM_WORLD, statut)
35
36  ! Liberation du type triangle
37  call MPI_TYPE_FREE(type_triangle)
38  call MPI_FINALIZE()
39 end program triangle
```

Types de données dérivés

Taille des types de données

- `MPI_Type_size()` retourne le nombre d'octets nécessaire pour envoyer un type de données. Cette valeur ne tient pas compte des *trous* présents dans le type de données.

```
MPI_TYPE_SIZE(type_message, taille, code)

TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
integer, intent(out)      :: taille
integer, optional, intent(out) :: code
```

- L'étendue d'un type est l'espace mémoire occupé par le type (en octets). Cette valeur intervient directement pour calculer la position du prochain élément en mémoire (c'est-à-dire le *pas* entre des éléments successifs).

```
MPI_TYPE_GET_EXTENT(type_message, borne_inf, etendue, code)

TYPE(MPI_Datatype), intent(in) :: type_message
integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), intent(out) :: borne_inf, etendue
integer, optional, intent(out) :: code
```

Types de données dérivés

Exemple 1 : `MPI_Type_indexed(2, (/2,1/), (/1,4/), MPI_INTEGER, type, code)`

Type dérivé :



Deux éléments successifs :



`taille = 12` (3 entiers); `borne_inf = 4` (1 entier); `etendue = 16` (4 entiers)

Exemple 2 :

`MPI_Type_vector(3,1,nb_lignes,MPI_INTEGER,type_demi_ligne,code)`

Vue 2D :

1	6	11	16	21	26
2	7	12	17	22	27
3	8	13	18	23	28
4	9	14	19	24	29
5	10	15	20	25	30

Vue 1D :

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
---	---	---	---	---	---	---	---	---	----	----

`taille = 12` (3 entiers); `borne_inf = 0`; `etendue = 44` (11 entiers)

Changer l'étendue

- L'étendue est un paramètre du type de données. Par défaut, c'est généralement l'intervalle en mémoire entre le premier et le dernier composant du type (bornes incluses et en tenant compte de l'alignement mémoire). On peut modifier l'étendue d'un type pour créer un nouveau type adapté du précédent avec `MPI_Type_create_resized()`. Cela permet de choisir le pas entre des éléments successifs.

```
MPI_Type_create_resized(ancien_type,nouvelle_borne_inf,nouvelle_etendue,
                        nouveau_type,code)

TYPE(MPI_Datatype), intent(in)           :: ancien_type
integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), intent(in) :: nouvelle_borne_inf,nouvelle_etendue
TYPE(MPI_Datatype), intent(out)          :: nouveau_type
integer, optional, intent(out)           :: code
```

Types de données dérivés

```
1 program demi_ligne
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer, parameter :: nb_lignes=5,nb_colonnes=6, &
5                           taille_demi_ligne=nb_colonnes/2,etiquette=1000
6   integer, dimension(nb_lignes,nb_colonnes) :: a
7   integer :: rang,i,taille_integer
8   TYPE(MPI_Datatype) :: type_demi_ligne1,type_demi_ligne2
9   integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND) :: borne_inf1,etendue1,borne_inf2,etendue2
10  TYPE(MPI_Status) :: statut
11
12  call MPI_INIT()
13  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
14
15  ! Initialisation de la matrice A sur chaque processus
16  a(:, :) = reshape( (/ (sign(i,-rang),i=1,nb_lignes*nb_colonnes) /), &
17                    (/ nb_lignes,nb_colonnes /) )
18
19  ! Construction du type derive type_demi_ligne1
20  call MPI_TYPE_VECTOR(taille_demi_ligne,1,nb_lignes,MPI_INTEGER,type_demi_ligne1)
21
22  ! Connaitre la taille du type de base MPI_INTEGER
23  call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER,taille_integer)
24
25  ! Informations sur le type derive type_demi_ligne1
26  call MPI_TYPE_GET_EXTENT(type_demi_ligne1,borne_inf1,etendue1)
27  if (rang == 0) print *, "type_demi_ligne1: borne_inf=",borne_inf1," , etendue=",etendue1
28
29  ! Construction du type derive type_demi_ligne2
30  borne_inf2 = 0
31  etendue2 = taille_integer
32  call MPI_TYPE_CREATE_RESIZED(type_demi_ligne1,borne_inf2,etendue2,&
33                               type_demi_ligne2)
```


Types de données dérivés

```
34  ! Informations sur le type derive type_demi_ligne2
35  call MPI_TYPE_GET_EXTENT(type_demi_ligne2, borne_inf2, etendue2)
36  if (rang == 0) print *, "type_demi_ligne2: borne_inf=", borne_inf2, ", etendue=", etendue2
37
38  ! Validation du type type_demi_ligne2
39  call MPI_TYPE_COMMIT(type_demi_ligne2)
40
41  if (rang == 0) then
42    ! Envoi de la matrice A au processus 1 avec le type type_demi_ligne2
43    call MPI_SEND(A(1,1), 2, type_demi_ligne2, 1, etiquette, &
44                 MPI_COMM_WORLD)
45  else
46    ! Reception pour le processus 1 dans la matrice A
47    call MPI_RECV(A(1, nb_colonnes-1), 6, MPI_INTEGER, 0, etiquette, &
48                 MPI_COMM_WORLD, statut)
49    print *, 'Matrice A sur le processus 1'
50    do i=1, nb_lignes
51      print *, A(i, :)
52    end do
53  end if
54
55  call MPI_FINALIZE()
56  end program demi_ligne
```

```
> mpiexec -n 2 demi_ligne
type_demi_ligne1: borne_inf=0, etendue=44
type_demi_ligne2: borne_inf=0, etendue=4
```

Matrice A sur le processus 1

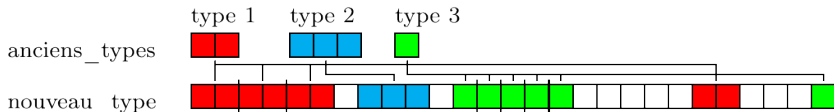
```
-1 -6 -11 -16 1 12
-2 -7 -12 -17 6 -27
-3 -8 -13 -18 11 -28
-4 -9 -14 -19 2 -29
-5 -10 -15 -20 7 -30
```

Types de données dérivés

Types hétérogènes

- Le sous-programme `MPI_Type_create_struct()` permet de créer une séquence de blocs de données en précisant le **type**, le **nombre d'éléments** et le **pas** de chaque bloc.
- Il s'agit du constructeur de types le plus complet. Il généralise `MPI_Type_indexed()` en permettant de définir un **type** différent pour chaque bloc.

`nb=5`, `longueurs_blocs=(3,1,5,1,1)`, `déplacements=(0,7,11,21,26)`,
`anciens_types=(type1,type2,type3,type1,type3)`



```
MPI_TYPE_CREATE_STRUCT (nb,longueurs_blocs,déplacements,  
                        anciens_types,nouveau_type,code)  
  
integer,intent(in)                                :: nb  
integer,intent(in), dimension(nb)                :: longueurs_blocs  
integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), intent(in), dimension(nb) :: déplacements  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in), dimension(nb)    :: anciens_types  
TYPE(MPI_Datatype), intent(out)                  :: nouveau_type  
integer, optional, intent(out)                   :: code
```

Types de données dérivés

Calcul des déplacements

- `MPI_Type_create_struct()` est utile notamment pour créer des types MPI correspondant à des types dérivés Fortran ou à des structures C.
- L'alignement en mémoire des structures de données hétérogènes dépend de l'architecture et du compilateur.
- Attention, il faut corriger l'étendue du type MPI obtenu.
- Le sous-programme `MPI_Get_address()` permet de récupérer l'adresse d'une variable. C'est l'équivalent de l'opérateur de référencement (&) du C.
- Attention, même en C, il est préférable d'utiliser ce sous-programme MPI pour des raisons de portabilité.
- Il est conseillé d'utiliser `MPI_Aint_add()` et `MPI_Aint_diff()` pour faire des additions et soustractions sur des addresses.

```
MPI_GET_ADDRESS(variable, adresse_variable, code)

TYPE(*), dimension(..), asynchronous      :: variable
integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), intent(out) :: adresse_variable
integer, optional, intent(out)             :: code

integer(KIND=MPI_ADDRESS_KIND) MPI_AINT_ADD(addr1, addr2)
integer(KIND=MPI_ADDRESS_KIND) MPI_AINT_DIFF(addr1, addr2)

integer(KIND=MPI_ADDRESS_KIND)          :: addr1, addr2
```

Types de données dérivés

```
1 program Interaction_Particules
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer, parameter :: n=1000,etiquette=100
7 TYPE(MPI_Status) :: statut
8 integer :: rang,i
9 TYPE(MPI_Datatype) :: type_particule,temp
10 TYPE(MPI_Datatype),dimension(4) :: types
11 integer,dimension(4) :: longueurs_blocs
12 integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), dimension(5) :: déplacements,adresses
13 integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND) :: lb,extent
14
15 type Particule
16   character(len=5) :: categorie
17   integer :: masse
18   real,dimension(3) :: coords
19   logical :: classe
20 end type Particule
21 type(Particule), dimension(n) :: p,temp_p
22
23 call MPI_INIT()
24 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
25
26 ! Construction du type de donnees
27 types = (/MPI_CHARACTER,MPI_INTEGER,MPI_REAL,MPI_LOGICAL/)
28 longueurs_blocs = (/5,1,3,1/)
```

Types de données dérivés

```
29 call MPI_GET_ADDRESS(p(1),adresses(1))
30 call MPI_GET_ADDRESS(p(1)%categorie,adresses(2))
31 call MPI_GET_ADDRESS(p(1)%masse,adresses(3))
32 call MPI_GET_ADDRESS(p(1)%coords,adresses(4))
33 call MPI_GET_ADDRESS(p(1)%classe,adresses(5))
34 ! Calcul des déplacements relatifs a l'adresse de depart
35 do i=1,4
36     déplacements(i)=MPI_AINT_DIFF(adresses(i+1),adresses(1))
37 end do
38 call MPI_TYPE_CREATE_STRUCT(4,longueurs_blocs,deplacements,types,temp)
39 call MPI_GET_ADDRESS(p(2),adresses(2))
40 lb = 0
41 extent = MPI_AINT_DIFF(adresses(2),adresses(1))
42 call MPI_TYPE_CREATE_RESIZED(temp,lb,extent,type_particule)
43 ! Validation du type structure
44 call MPI_TYPE_COMMIT(type_particule)
45
46 ! Initialisation des particules pour chaque processus
47
48 ! Envoi des particules de 0 vers 1
49 if (rang == 0) then
50     call MPI_SEND(p(1),n,type_particule,1,etiquette,MPI_COMM_WORLD)
51 else
52     call MPI_RECV(temp_p(1),n,type_particule,0,etiquette,MPI_COMM_WORLD, &
53         statut)
54 endif
55
56 ! Liberation du type
57 call MPI_TYPE_FREE(type_particule)
58 call MPI_FINALIZE()
59 end program Interaction_Particules
```

Conclusion

- Les types dérivés MPI sont de puissants mécanismes portables de description de données.
- Ils permettent, lorsqu'ils sont associés à des instructions comme `MPI_Sendrecv()`, de simplifier l'écriture de sous-programmes d'échanges interprocessus.
- L'association des types dérivés et des topologies (décrites dans l'un des prochains chapitres) fait de MPI l'outil idéal pour tous les problèmes de décomposition de domaine avec des maillages réguliers ou irréguliers.

Types de données dérivés

Memento

Sous-routines	longueurs_blocs	pas	types_anciens
<code>MPI_Type_Contiguous()</code>	constant*	constant*	constant
<code>MPI_Type_[Create_H]Vector()</code>	constant	constant	constant
<code>MPI_Type_[Create_H]Indexed()</code>	<i>variable</i>	<i>variable</i>	constant
<code>MPI_Type_Create_Struct()</code>	<i>variable</i>	<i>variable</i>	<i>variable</i>

(*) paramètre caché, égal à 1

Travaux pratiques MPI – Exercice 4 : Transposée d'une matrice

- Dans cet exercice, on se propose de se familiariser avec les types dérivés
- On se donne une matrice A de 5 lignes et 4 colonnes sur le processus 0
- Il s'agit pour le processus 0 d'envoyer au processus 1 cette matrice mais d'en faire automatiquement la transposition au cours de l'envoi

1.	6.	11.	16.
2.	7.	12.	17.
3.	8.	13.	18.
4.	9.	14.	19.
5.	10.	15.	20.

Processus 0



1.	2.	3.	4.	5.
6.	7.	8.	9.	10.
11.	12.	13.	14.	15.
16.	17.	18.	19.	20.

Processus 1

- Pour ce faire, on va devoir se construire deux types dérivés, un type `type_ligne` et un type `type_transpose`

Travaux pratiques MPI – Exercice 5 : Produit réparti de matrices

- Communications collectives et réductions : produit de matrices $C = A \times B$
 - On se limite au cas de matrices carrées dont l'ordre est un multiple du nombre de processus
 - Les matrices A et B sont sur le processus 0. Celui-ci distribue une tranche horizontale de la matrice A et une tranche verticale de la matrice B à chacun des processus. Chacun calcule alors un bloc diagonal de la matrice résultante C .
 - Pour calculer les blocs non diagonaux, chaque processus doit envoyer aux autres processus la tranche de A qu'il possède
 - Après quoi le processus 0 peut collecter les résultats et vérifier les résultats

Travaux pratiques MPI – Exercice 5 : Produit réparti de matrices

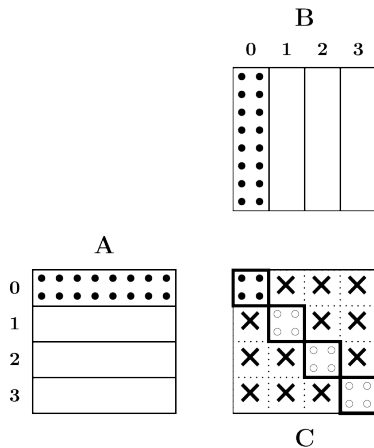


Figure 26 – Produit parallèle de matrices

Travaux pratiques MPI – Exercice 5 : Produit réparti de matrices

- Toutefois, l'algorithme qui peut sembler le plus immédiat, et qui est le plus simple à programmer, consistant à faire envoyer par chaque processus sa tranche de la matrice A à chacun des autres, n'est pas performant parce que le schéma de communication n'est pas du tout équilibré. C'est très facile à voir en faisant des mesures de performances et en représentant graphiquement les traces collectées.

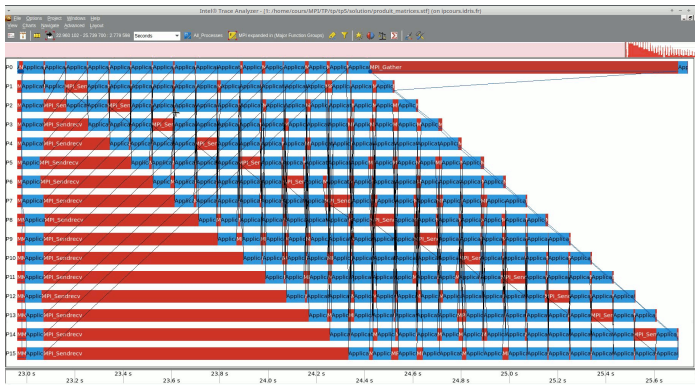


Figure 27 – Produit parallèle de matrices sur 16 processus, pour une taille de matrice de 1024 (premier algorithme)

Travaux pratiques MPI – Exercice 5 : Produit réparti de matrices

- Mais en changeant l'algorithme pour faire *glisser* le contenu des tranches de processus à processus, on peut obtenir un équilibre parfait des calculs et des communications, et gagner ainsi un facteur 2.

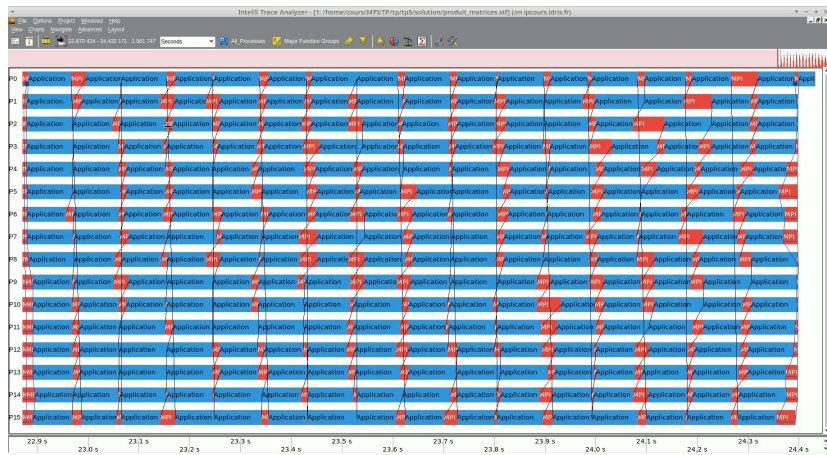


Figure 28 – Produit parallèle de matrices sur 16 processus, pour une taille de matrice de 1024 (second algorithme)

Communicateurs

Communicateurs

Introduction

Il s'agit de créer des sous-ensembles de processus sur lesquels on peut effectuer des opérations telles que des communications point à point, collectives, etc. Chaque sous-ensemble aura son propre espace de communication.

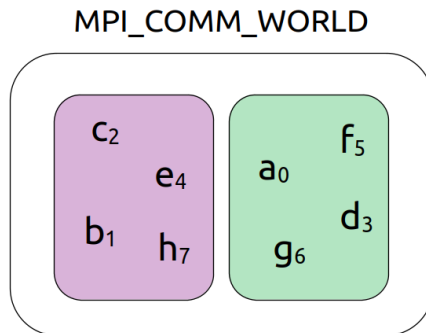


Figure 29 – Partitionnement d'un communicateur

Exemple

Par exemple, on veut diffuser un message collectif aux processus de rang pair et un autre aux processus de rang impair.

- Boucler sur des *send/recv* peut être très pénalisant surtout si le nombre de processus est élevé. De plus un test serait obligatoire dans la boucle pour savoir si le rang du processus auquel le processus émetteur doit envoyer le message est pair ou impair.
- Une solution est de créer un communicateur regroupant les processus pairs et un autre regroupant les processus impairs, puis d'initier les communications collectives à l'intérieur de ces groupes.

Communicateurs

Communicateur par défaut

- On ne peut créer un communicateur qu'à partir d'un autre communicateur. Le premier sera créé à partir de `MPI_COMM_WORLD`.
- En effet, suite à l'appel à `MPI_Init()`, un communicateur est créé pour toute la durée d'exécution du programme.
- Son identificateur `MPI_COMM_WORLD` est une variable définie dans les fichiers d'en-tête.
- Il ne peut être détruit que via l'appel à `MPI_Finalize()`
- Par défaut, il fixe donc la portée des communications point à point et collectives à tous les processus de l'application

Communicateurs

Groupes et communicateurs

- Un communicateur est constitué :
 - d'un **groupe**, qui est un ensemble ordonné de processus ;
 - d'un **contexte** de communication mis en place à l'appel du sous-programme de construction du communicateur, qui permet de délimiter l'espace de communication.
- Les contextes de communication sont gérés par MPI (le programmeur n'a aucune action sur eux) : c'est un attribut « caché »
- Dans la bibliothèque MPI, divers sous-programmes existent pour construire des communicateurs : `MPI_Comm_create()`, `MPI_Comm_dup()`, `MPI_Comm_split()`
- Les **constructeurs de communicateurs** sont des **opérateurs collectifs** (qui engendrent des communications entre les processus)
- Les communicateurs que le programmeur crée peuvent être gérés dynamiquement et, de même qu'il est possible d'en créer, il est possible d'en détruire en utilisant le sous-programme `MPI_Comm_free()`

Communicateurs

Partitionnement d'un communicateur

Pour résoudre le problème de l'exemple, nous allons :

- partitionner le communicateur en processus de rang pair et d'autre part en processus de rang impair ;
- ne diffuser un message collectif qu'aux processus de rang pair et un autre qu'aux processus de rang impair.

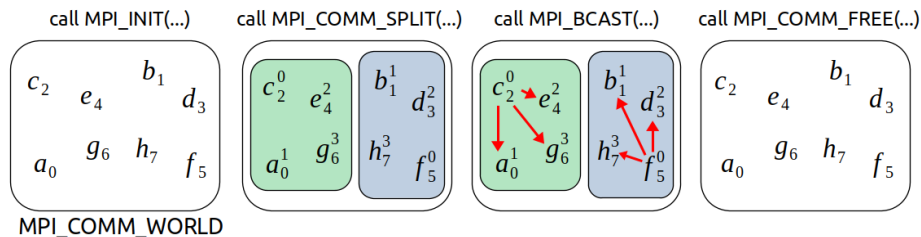


Figure 30 – Création/destruction d'un communicateur

Communicateurs

Partitionnement d'un communicateur avec `MPI_Comm_split()`

Le sous-programme `MPI_Comm_split()` permet de :

- partitionner un communicateur donné en autant de communicateurs que l'on veut
- donner le même nom à tous ces communicateurs : il aura la valeur du communicateur dans lequel se trouve le processus courant
- Méthode :
 1. définir une valeur couleur associant à chaque processus le numéro du communicateur auquel il appartiendra
 2. définir une valeur clef permettant de numérotter les processus dans chaque communicateur
 3. créer la partition où chaque communicateur s'appelle `nouveau_comm`

```
MPI_COMM_SPLIT(comm, couleur, clef, nouveau_comm, code)
```

```
TYPE(MPI_Comm), intent(in)      :: comm  
integer, intent(in)             :: couleur, clef  
TYPE(MPI_Comm), intent(out)     :: nouveau_comm  
integer, optional, intent(out) :: code
```

Un processus qui s'attribue une couleur égale à la valeur `MPI_UNDEFINED` aura pour `nouveau_com` le communicateur invalide `MPI_COMM_NULL`.

Communicateurs

Exemple

Voyons comment procéder pour construire le communicateur qui va subdiviser l'espace de communication entre processus de rangs pairs et impairs, via le constructeur `MPI_Comm_split()`.

processus	a	b	c	d	e	f	g	h
rang_monde	0	1	2	3	4	5	6	7
couleur	0	1	0	1	0	1	0	1
clef	0	1	-1	3	4	-1	6	7
rang_pairs_imp	1	1	0	2	2	0	3	3

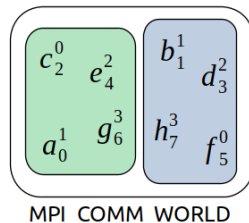
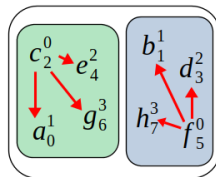


Figure 31 – Construction du communicateur `CommPairsImpairs` avec `MPI_Comm_split()`

Communicateurs

```
1 program PairsImpairs
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: m=16
6   integer             :: clef
7   TYPE(MPI_Comm)      :: CommPairsImpairs
8   integer             :: rang_dans_monde
9   real, dimension(m) :: a
10
11   call MPI_INIT()
12   call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang_dans_monde)
13
14   ! Initialisation du vecteur A
15   a(:)=0.
16   if(rang_dans_monde == 2) a(:)=2.
17   if(rang_dans_monde == 5) a(:)=5.
18
19   clef = rang_dans_monde
20   if (rang_dans_monde == 2 .OR. rang_dans_monde == 5 ) then
21     clef=-1
22   end if
23
24   ! Creation des communicateurs pair et impair en leur donnant une meme denomination
25   call MPI_COMM_SPLIT(MPI_COMM_WORLD, mod(rang_dans_monde,2), clef, CommPairsImpairs)
26
27   ! Diffusion du message par le processus 0 de chaque communicateur aux processus
28   ! de son groupe
29   call MPI_BCAST(a, m, MPI_REAL, 0, CommPairsImpairs)
30
31   ! Destruction des communicateurs
32   call MPI_COMM_FREE(CommPairsImpairs)
33   call MPI_FINALIZE()
34 end program PairsImpairs
```



Communicateurs

Topologies

- Dans la plupart des applications, plus particulièrement dans les méthodes de décomposition de domaine où l'on fait correspondre le domaine de calcul à la grille de processus, il est intéressant de pouvoir disposer les processus suivant une topologie régulière
- MPI permet de définir des topologies virtuelles du type cartésien ou graphe
 - Topologies de type cartésien
 - ▶ chaque processus est défini dans une grille de processus ;
 - ▶ chaque processus a un voisin dans la grille ;
 - ▶ la grille peut être périodique ou non ;
 - ▶ les processus sont identifiés par leurs coordonnées dans la grille.
 - Topologies de type graphe
 - ▶ généralisation à des topologies plus complexes.

1	3	5	7
0	2	4	6

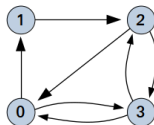


Figure 32 – Topologie cartésienne 2D (gauche) et topologie de type graphe (droite)

Communicateurs

Topologies cartésiennes

- Une topologie cartésienne est définie à partir d'un communicateur donné `comm_ancien`, en appelant le sous-programme `MPI_Cart_create()`.
- On définit :
 - un entier `ndims` représentant le nombre de dimensions de la grille
 - un tableau d'entiers `dims` de dimension `ndims` indiquant le nombre de processus dans chaque dimension
 - un tableau de logiques de dimension `ndims` indiquant la périodicité dans chaque dimension
 - un logique `reorganisation` indiquant si la numérotation des processus peut être changé par MPI

```
MPI_CART_CREATE(comm_ancien, ndims,dims,periods,reorganisation,comm_nouveau,code)
```

```
TYPE(MPI_Comm), intent(in)           :: comm_ancien  
integer, intent(in)                  :: ndims  
integer, dimension(ndims), intent(in) :: dims  
logical, dimension(ndims), intent(in) :: periods  
logical, intent(in)                  :: reorganisation  
TYPE(MPI_Comm), intent(out)          :: comm_nouveau  
integer, optional, intent(out)       :: code
```

Exemple

Exemple sur une grille comportant 4 domaines suivant x et 2 suivant y, périodique en y.

```
use mpi_f08
TYPE (MPI_Comm)      :: comm_2D
integer, parameter   :: ndims = 2
integer, dimension(ndims) :: dims
logical, dimension(ndims) :: periods
logical              :: reorganisation

.....

dims(1) = 4
dims(2) = 2
periods(1) = .false.
periods(2) = .true.
reorganisation = .false.

call MPI_CART_CREATE (MPI_COMM_WORLD, ndims, dims, periods, reorganisation, comm_2D)
```

Si `reorganisation = .false.` alors le rang des processus dans le nouveau communicateur (`comm_2D`) est le même que dans l'ancien communicateur (`MPI_COMM_WORLD`).

Si `reorganisation = .true.`, l'implémentation MPI choisit l'ordre des processus.

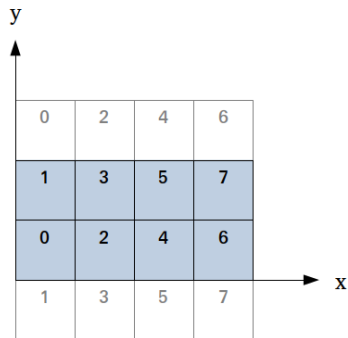


Figure 33 – Topologie cartésienne 2D périodique en y

Exemple 3D

Exemple sur une grille 3D comportant 4 domaines suivant x, 2 suivant y et 2 suivant z, non périodique.

```
use mpi_f08
TYPE(MPI_Comm)           :: comm_3D
integer, parameter       :: ndims = 3
integer, dimension(ndims) :: dims
logical, dimension(ndims) :: periods
logical                  :: reorganisation

.....

dims(1) = 4
dims(2) = 2
dims(3) = 2
periods(:) = .false.
reorganisation = .false.

call MPI_CART_CREATE(MPI_COMM_WORLD, ndims, dims, periods, reorganisation, comm_3D)
```

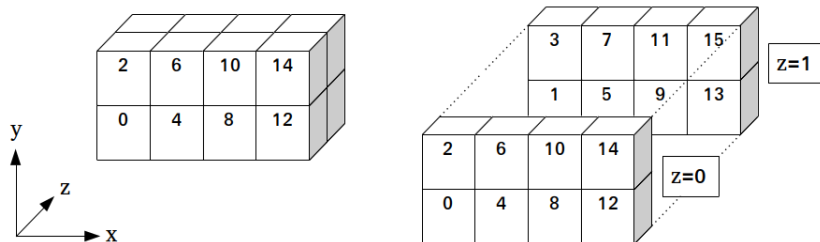


Figure 34 – Topologie cartésienne 3D non périodique

Distribution des processus

Le sous-programme `MPI_Dims_create()` retourne le nombre de processus dans chaque dimension de la grille en fonction du nombre total de processus.

```
MPI_DIMS_CREATE(nb_procs, ndims, dims, code)

integer, intent(in)                :: nb_procs, ndims
integer, dimension(ndims), intent(inout) :: dims
integer, optional, intent(out)     :: code
```

Remarque : si les valeurs de `dims` en entrée valent toutes 0, cela signifie qu'on laisse à MPI le choix du nombre de processus dans chaque direction en fonction du nombre total de processus.

dims en entrée	<code>MPI_Dims_create</code>	dims en sortie
(0,0)	(8,2,dims,code)	(4,2)
(0,0,0)	(16,3,dims,code)	(4,2,2)
(0,4,0)	(16,3,dims,code)	(2,4,2)
(0,3,0)	(16,3,dims,code)	error

Communicateurs

Rang et coordonnées d'un processus

Dans une topologie cartésienne, le rang de chaque processus est associé à ses coordonnées dans la grille.

0 (0,0)	2 (1,0)	4 (2,0)	6 (3,0)
1 (0,1)	3 (1,1)	5 (2,1)	7 (3,1)
0 (0,0)	2 (1,0)	4 (2,0)	6 (3,0)
1 (0,1)	3 (1,1)	5 (2,1)	7 (3,1)

Figure 35 – Topologie cartésienne 2D périodique en y

Rang d'un processus connaissant ses coordonnées

Dans une topologie cartésienne, le sous-programme `MPI_Cart_rank()` retourne le rang du processus associé aux coordonnées dans la grille.

```
MPI_CART_RANK(comm, coords, rang, code)

TYPE(MPI_Comm), intent(in)           :: comm
integer, dimension(ndims), intent(in) :: coords
integer, intent(out)                 :: rang
integer, optional, intent(out)        :: code
```

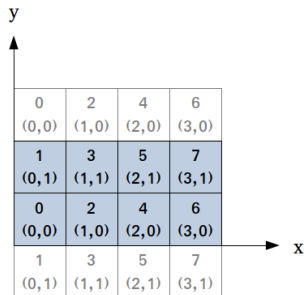


Figure 36 – Topologie cartésienne 2D périodique en y

```
coords(1)=dims(1)-1
do i=0,dims(2)-1
  coords(2) = i
  call MPI_CART_RANK(comm_2D,coords,rang(i))
end do
.....
i=0,en entree coords=(3,0),en sortie rang(0)=6.
i=1,en entree coords=(3,1),en sortie rang(1)=7.
```

Coordonnées d'un processus connaissant son rang

Dans une topologie cartésienne, le sous-programme `MPI_Cart_coords()` retourne les coordonnées d'un processus de rang donné dans la grille.

```
MPI_CART_COORDS(comm, rang, ndims, coords, code)

TYPE(MPI_Comm), intent(in)           :: comm
integer, intent(in)                  :: rang, ndims
integer, dimension(ndims), intent(out) :: coords
integer, optional, intent(out)        :: code
```

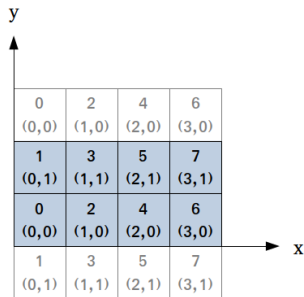



Figure 37 – Topologie cartésienne 2D périodique en y

```
if (mod(rang,2) == 0) then
  call MPI_CART_COORDS(comm_2D,rang,2,coords)
end if
.....
En entree, les valeurs de rang sont : 0,2,4,6.
En sortie, les valeurs de coords sont :
(0,0), (1,0), (2,0), (3,0).
```

Rang des voisins

Dans une topologie cartésienne, un processus appelant le sous-programme `MPI_Cart_Shift()` se voit retourner le rang de ses processus voisins dans une direction donnée.

```
MPI_CART_SHIFT(comm, direction, pas, rang_precedent, rang_suivant, code)
```

```
TYPE(MPI_Comm), intent(in)      :: comm  
integer, intent(in)             :: direction, pas  
integer, intent(out)            :: rang_precedent, rang_suivant  
integer, optional, intent(out)  :: code
```

- Le paramètre `direction` correspond à l'axe du déplacement (xyz).
- Le paramètre `pas` correspond au pas du déplacement.
- Si un rang n'a pas de voisin précédent (resp. suivant) dans la direction demandée, alors la valeur du rang précédent (resp. suivant) sera `MPI_PROC_NULL`.

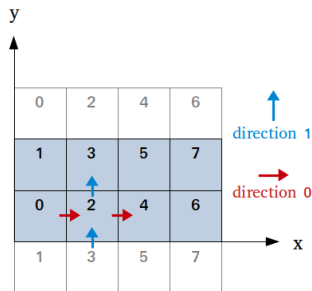


Figure 38 – Appel du sous-programme MPI_Cart_shift()

```
call MPI_CART_SHIFT(comm_2D,0,1,rang_gauche,rang_droit)
.....
Pour 1e processus 2, rang_gauche=0, rang_droit=4
```

```
call MPI_CART_SHIFT(comm_2D,1,1,rang_bas,rang_haut)
.....
Pour 1e processus 2, rang_bas=3, rang_haut=3
```

Communicateurs

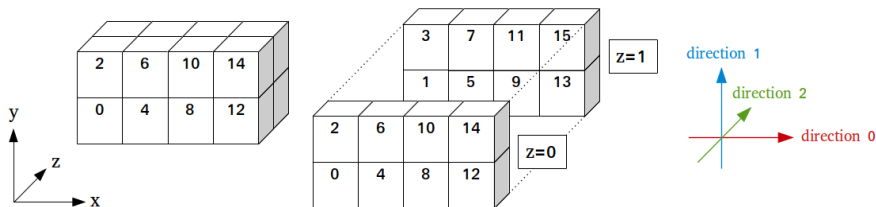


Figure 39 – Appel du sous-programme MPI_Cart_shift()

```
call MPI_CART_SHIFT(comm_3D,0,1,rang_gauche,rang_droit)
.....
Pour le processus 0, rang_gauche=-1, rang_droit=4
```

```
call MPI_CART_SHIFT(comm_3D,1,1,rang_bas,rang_haut)
.....
Pour le processus 0, rang_bas=-1, rang_haut=2
```

```
call MPI_CART_SHIFT(comm_3D,2,1,rang_avant,rang_arriere)
.....
Pour le processus 0, rang_avant=-1, rang_arriere=1
```

Communicateurs

Exemple

- création d'une grille cartésienne 2D périodique en y
- récupération des coordonnées de chaque processus
- récupération des rangs voisins pour chaque processus

```
1 program decomposition
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer                :: rang_ds_topo,nb_procs
6   TYPE(MPI_Comm)         :: comm_2D
7   integer, dimension(4)  :: voisin
8   integer, parameter     :: N=1,E=2,S=3,W=4
9   integer, parameter     :: ndims = 2
10  integer, dimension (ndims) :: dims,coords
11  logical, dimension (ndims) :: periods
12  logical                :: reorganisation
13
14  call MPI_INIT()
15
16  call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD,nb_procs)
17
18  ! Connaître le nombre de processus suivant x et y
19  dims(:) = 0
20
21  call MPI_DIMS_CREATE(nb_procs,ndims,dims)
```

Communicateurs

```
22      ! Creation grille 2D periodique en y
23      periods(1) = .false.
24      periods(2) = .true.
25      reorganisation = .false.
26
27      call MPI_CART_CREATE(MPI_COMM_WORLD, ndims, dims, periods, reorganisation, comm_2D)
28
29      ! Connaitre mes coordonnees dans la topologie
30      call MPI_COMM_RANK(comm_2D, rang_ds_topo)
31      call MPI_CART_COORDS(comm_2D, rang_ds_topo, ndims, coords)
32
33      ! Recherche de mes voisins Ouest et Est
34      call MPI_CART_SHIFT(comm_2D, 0, 1, voisin(W), voisin(E))
35
36      ! Recherche de mes voisins Sud et Nord
37      call MPI_CART_SHIFT(comm_2D, 1, 1, voisin(S), voisin(N))
38
39      call MPI_FINALIZE()
40
41      end program decomposition
```

Subdiviser une topologie cartésienne

- La question est de savoir comment dégénérer une topologie cartésienne de processus 2D ou 3D en une topologie cartésienne respectivement 1D ou 2D.
- Pour MPI, dégénérer une topologie cartésienne 2D (ou 3D) revient à créer autant de communicateurs qu'il y a de lignes ou de colonnes (resp. de plans) dans la grille cartésienne initiale.
- L'intérêt majeur est de pouvoir effectuer des opérations collectives restreintes à un sous-ensemble de processus appartenant à :
 - une même ligne (ou colonne), si la topologie initiale est 2D ;
 - un même plan, si la topologie initiale est 3D.

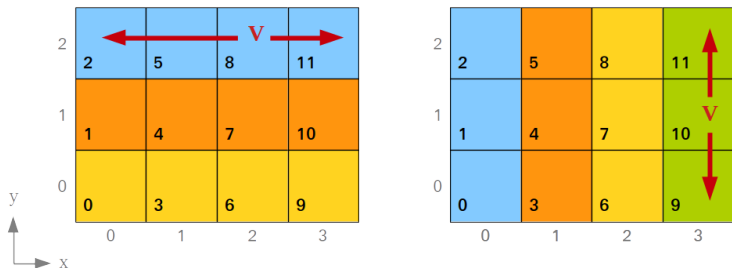


Figure 40 – Deux exemples de distribution de données dans une topologie 2D dégénérée

Communicateurs

Subdiviser une topologie cartésienne

Il existe deux façons de faire pour dégénérer une topologie :

- en utilisant le sous-programme général `MPI_Comm_split()` ;
- en utilisant le sous-programme `MPI_Cart_sub()` prévu à cet effet.

```
MPI_CART_SUB(CommCart, conserve_dims, CommCartD, code)

logical, intent(in), dimension(NDim) :: conserve_dims
TYPE(MPI_Comm), intent(in)           :: CommCart
TYPE(MPI_Comm), intent(out)          :: CommCartD
integer, optional, intent(out)       :: code
```

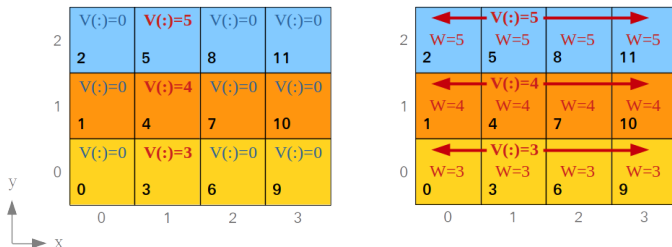


Figure 41 – Distribution d'un tableau V sur la grille 2D dégénérée

Communicateurs

```
1 program CommCartSub
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   TYPE (MPI_Comm)           :: Comm2D, Comm1D
6   integer                  :: rang
7   integer, parameter       :: NDim2D=2
8   integer, dimension (NDim2D) :: Dim2D, Coord2D
9   logical, dimension (NDim2D) :: Periode, conserve_dims
10  logical                  :: Reordonne
11  integer, parameter       :: m=4
12  real, dimension (m)      :: V=0.
13  real                     :: W=0.
```

Communicateurs

```
14  call MPI_INIT()
15
16  ! Creation de la grille 2D initiale
17  Dim2D(1) = 4
18  Dim2D(2) = 3
19  Periode(:) = .false.
20  ReOrdonne = .false.
21  call MPI_CART_CREATE(MPI_COMM_WORLD, NDim2D, Dim2D, Periode, ReOrdonne, Comm2D)
22  call MPI_COMM_RANK(Comm2D, rang)
23  call MPI_CART_COORDS(Comm2D, rang, NDim2D, Coord2D)
24
25  ! Initialisation du vecteur V
26  if (Coord2D(1) == 1) V(:)=real(rang)
27
28  ! Chaque ligne de la grille doit etre une topologie cartesienne 1D
29  conserve_dims(1) = .true.
30  conserve_dims(2) = .false.
31  ! Subdivision de la grille cartesienne 2D
32  call MPI_CART_SUB(Comm2D, conserve_dims, Comm1D)
33
34  ! Les processus de la colonne 2 distribuent le vecteur V aux processus de leur ligne
35  call MPI_SCATTER(V, 1, MPI_REAL, W, 1, MPI_REAL, 1, Comm1D)
36
37  print ' ("Rang : ", I2, " ; Coordonnees : (" , I1, " , " , I1, " ) ; W = ", F2.0) ', &
38      rang, Coord2D(1), Coord2D(2), W
39
40  call MPI_FINALIZE()
41  end program CommCartSub
```

Communicateurs

```
> mpiexec -n 12 CommCartSub
```

```
Rang : 0 ; Coordonnees : (0,0) ; W = 3.  
Rang : 1 ; Coordonnees : (0,1) ; W = 4.  
Rang : 3 ; Coordonnees : (1,0) ; W = 3.  
Rang : 8 ; Coordonnees : (2,2) ; W = 5.  
Rang : 4 ; Coordonnees : (1,1) ; W = 4.  
Rang : 5 ; Coordonnees : (1,2) ; W = 5.  
Rang : 6 ; Coordonnees : (2,0) ; W = 3.  
Rang : 10 ; Coordonnees : (3,1) ; W = 4.  
Rang : 11 ; Coordonnees : (3,2) ; W = 5.  
Rang : 9 ; Coordonnees : (3,0) ; W = 3.  
Rang : 2 ; Coordonnees : (0,2) ; W = 5.  
Rang : 7 ; Coordonnees : (2,1) ; W = 4.
```

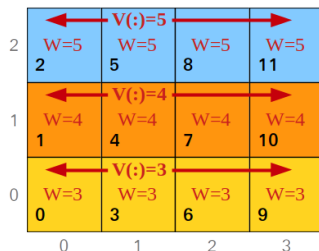
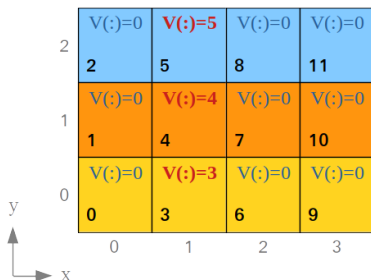


Figure 42 – Distribution d'un tableau V sur la grille 2D dégénérée

Travaux pratiques MPI – Exercice 6 : Communicateurs

- En partant de la topologie cartésienne définie ci-dessous, subdiviser en 2 communicateurs suivant les lignes via `MPI_Comm_split()`. Ensuite, faire en sorte que les processus de la 2eme colonne diffusent sélectivement le vecteur V aux processus de leur ligne.

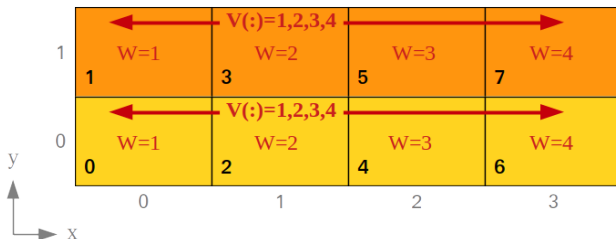


Figure 43 – Subdivision d'une topologie 2D et communication suivant la topologie 1D obtenue

- Contrainte : définir les couleurs de chaque processus sans utiliser l'opération *modulo*.

MPI-IO

Optimisation des entrées-sorties

- Très logiquement, les applications qui font des calculs volumineux manipulent également des quantités importantes de données externes, et génèrent donc un nombre conséquent d'entrées-sorties.
- Le traitement efficace de celles-ci influe donc parfois très fortement sur les performances globales des applications.
- L'optimisation des entrées-sorties de codes parallèles se fait par la combinaison :
 - de leur **parallélisation**, pour éviter de créer un goulet d'étranglement en raison de leur sérialisation ;
 - de techniques mises en œuvre **explicitement** au niveau de la programmation (lectures / écritures non-bloquantes) ;
 - d'opérations spécifiques prises en charge par le **système d'exploitation** (regroupement des requêtes, gestion des tampons d'entrées-sorties, etc.).
- L'utilisation d'une bibliothèque facilite l'optimisation des entrées-sorties.

L'interface MPI-IO

- La norme MPI-2 définit un ensemble de fonctions permettant de réaliser des entrées-sorties parallèles.
- L'interface est calquée sur celle utilisée pour l'échange de messages MPI. Par exemple, les **opérations collectives** et **non-bloquantes** sur les fichiers sont gérées de façon similaire à ce que propose **MPI** pour les messages entre processus. La définition des données accédées suivant les processus se fait par l'utilisation de **types de données** (de base ou bien dérivés).
- Bien sûr, de nombreux éléments (descripteurs de fichiers, attributs . . .) rappellent les interfaces d'entrées-sorties natives des langages de programmation.

Exemple d'optimisation séquentielle implémentée par les bibliothèques

- Pour obtenir de bonnes performances, il est préférable de limiter le nombre de requêtes (latence) et de lire de larges blocs de données.
- Lorsqu'un seul processus accède à de nombreux petits blocs discontinus, il est possible de regrouper les requêtes pour plus de performances.
- Une bibliothèque MPI-IO peut implémenter cette optimisation de manière transparente.

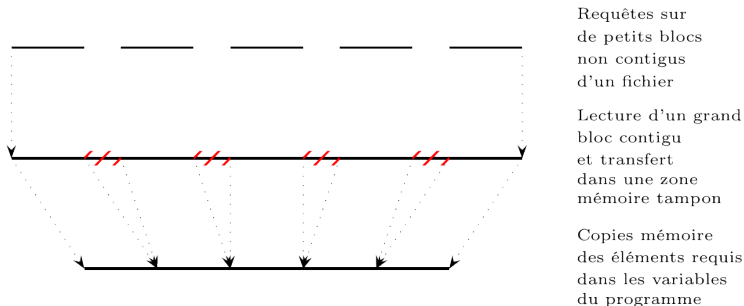


Figure 44 – Mécanisme de *passoire* (*data sieving*) dans le cas d'accès nombreux, par un seul processus, à de petits blocs discontinus

Exemple d'optimisation parallèle

Lorsqu'un ensemble de processus accède à des blocs discontinus (cas des tableaux distribués, par exemple), la bibliothèque d'I/O peut optimiser l'opération en maximisant l'accès aux données contiguës et en utilisant des communications collectives de redistribution.

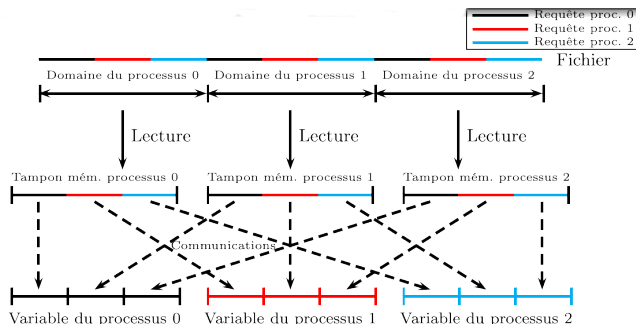


Figure 45 – Lecture en deux phases, par un ensemble de processus

Ouverture d'un fichier

```
MPI_File_open(comm,filename,amode,info,descripteur,code)
```

```
TYPE(MPI_Comm), intent(in)      :: comm  
character(len=*), intent(in)    :: filename  
integer, intent(in)             :: amode  
TYPE(MPI_Info), intent(in)      :: info  
TYPE(MPI_File), intent(out)     :: descripteur  
integer, optional, intent(out)  :: code
```

- Ouvre le fichier `filename` avec les attributs `amode` ;
- `descripteur` est un objet opaque qui est ensuite utilisé comme référence dans toutes les opérations portant sur le fichier ;
- L'ouverture est une opération *collective* ;
- `filename` et `amode` doivent être identiques sur tous les rangs du communicateur `comm` ;
- Un objet de type `MPI_Info` est une base de donnée de type clé-valeur utile pour l'optimisation. `MPI_INFO_NULL` permet d'utiliser une valeur par défaut.

Attributs

Attribut	Signification
<code>MPI_MODE_RDONLY</code>	seulement en lecture
<code>MPI_MODE_RDWR</code>	en lecture et écriture
<code>MPI_MODE_WRONLY</code>	seulement en écriture
<code>MPI_MODE_CREATE</code>	création du fichier s'il n'existe pas
<code>MPI_MODE_EXCL</code>	erreur si le fichier existe
<code>MPI_MODE_UNIQUE_OPEN</code>	le fichier n'est pas ouvert ailleurs
<code>MPI_MODE_SEQUENTIAL</code>	accès séquentiel
<code>MPI_MODE_APPEND</code>	pointeurs en fin de fichier (mode ajout)
<code>MPI_MODE_DELETE_ON_CLOSE</code>	destruction après la fermeture

Les attributs peuvent être combinés en utilisant la fonction IOR ou l'addition si les termes ne sont présents qu'une fois.

Fermeture d'un fichier

```
MPI_File_close(descriptor, code)

TYPE(MPI_File), intent(out)    :: descripteur
integer, optional, intent(out) :: code
```

- Ferme le fichier ;
- La fermeture est une opération *collective*.

```
1 program open01
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   character (len=MPI_MAX_ERROR_STRING) :: texte_erreur
5   TYPE(MPI_File) :: descripteur
6   integer :: code, texte_longueur
7
8   call MPI_INIT()
9
10  call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"fichier.txt", &
11                    MPI_MODE_RDWR + MPI_MODE_CREATE,MPI_INFO_NULL,descripteur,code)
12  IF (code /= MPI_SUCCESS) THEN
13    CALL MPI_ERROR_STRING(code,texte_erreur,texte_longueur)
14    PRINT *, texte_erreur(1:texte_longueur)
15    CALL MPI_ABORT(MPI_COMM_WORLD, 42)
16  END IF
17
18  call MPI_FILE_CLOSE(descripteur,code)
19  IF (code /= MPI_SUCCESS) THEN
20    PRINT *, 'Erreur fermeture fichier'
21    CALL MPI_ABORT(MPI_COMM_WORLD, 2)
22  END IF
23  call MPI_FINALIZE()
24
25 end program open01
```

```
> ls -l fichier.txt
-rw-----  1 nom      grp    0 Feb 08 12:13 fichier.txt
```

Gestion des erreurs

- Le comportement concernant l'argument code est différent pour la partie IO de MPI;
- Il est nécessaire de tester la valeur de cet argument ;
- Il est possible de changer ce comportement avec `MPI_File_set_errhandler()` ;
- Deux gestionnaires d'erreurs sont disponibles : `MPI_ERRORS_RETURN` et `MPI_ERRORS_FATAL` ;
- `MPI_Comm_set_errhandler()` permet de changer la gestion des erreurs pour les communications.

```
MPI_FILE_SET_ERRHANDLER(descriptor, handler, code)
```

```
TYPE(MPI_File), intent(inout) :: descriptor  
TYPE(MPI_Errhandler), intent(in) :: handler  
integer, optional, intent(out) :: code
```

Pour changer le comportement par défaut, il faut utiliser `MPI_FILE_NULL` comme descripteur.

Généralités

- Les transferts de données entre fichiers et zones mémoire des processus se font via des appels explicites à des sous-programmes de lecture et d'écriture.
- On distingue trois propriétés des accès aux fichiers :
 - le **positionnement**, qui peut être explicite (en spécifiant un déplacement par rapport au début du fichier) ou implicite, via des pointeurs gérés par le système (ces pointeurs peuvent être de deux types : soit **individuels** à chaque processus, soit **partagés** par tous les processus) ;
 - la **synchronisation**, les accès pouvant être de type bloquants ou non bloquants ;
 - le **regroupement**, les accès pouvant être collectifs (c'est-à-dire effectués par tous les processus du communicateur au sein duquel le fichier a été ouvert) ou propres seulement à un ou plusieurs processus.
- Il est possible de mélanger les types d'accès effectués à un même fichier au sein d'une application.

Positionnement	Synchronisation	individuel	collectif
adresses explicites	bloquantes	MPI_File_read_at MPI_File_write_at	MPI_File_read_at_all MPI_File_write_at_all
	non bloquantes	MPI_File_iread_at MPI_File_iwrite_at	MPI_File_iread_at_all MPI_File_iwrite_at_all
pointeurs implicites individuels	bloquantes	MPI_File_read MPI_File_write	MPI_File_read_all MPI_File_write_all
	non bloquantes	MPI_File_iread MPI_File_iwrite	MPI_File_iread_all MPI_File_iwrite_all
pointeurs implicites partagés	bloquantes	MPI_File_read_shared MPI_File_write_shared	MPI_File_read_ordered MPI_File_write_ordered
	non bloquantes	MPI_File_iread_shared MPI_File_iwrite_shared	MPI_File_read_ordered_begin MPI_File_read_ordered_end MPI_File_write_ordered_begin MPI_File_write_ordered_end

Le mécanisme de vue

- Par défaut, les fichiers sont lus comme une simple suite d'octets mais MPI-IO dispose d'un mécanisme permettant une abstraction de plus haut niveau du contenu des fichiers : il est possible de décrire des structures de données complexes et de s'en servir comme gabarit lors de l'accès aux fichiers.
- Pour l'instant, il faut seulement savoir qu'un type élémentaire de données sert d'unité de base à ces constructions et que, par défaut, le type élémentaire est l'octet.
- Ce mécanisme de **vue** sera décrit en détail plus tard.

Déplacements explicites

```
MPI_File_read_at(descriptor, offset, buf, count, datatype, statut, code)
MPI_File_write_at(descriptor, offset, buf, count, datatype, statut, code)

TYPE (MPI_File), INTENT(IN)           :: descripteur
INTEGER(KIND=MPI_OFFSET_KIND), INTENT(IN) :: offset
TYPE(*), DIMENSION(..)               :: buf
INTEGER, INTENT(IN)                   :: count
TYPE(MPI_Datatype), INTENT(IN)        :: datatype
TYPE(MPI_Status)                      :: statut
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT)        :: code
```

- Écrit/lit à la position **offset** dans le fichier **descripteur**, **count** élément de type **datatype** depuis l'adresse **buf** ;
- La **position** dans le fichier s'exprime toujours comme un multiple du type élémentaire de la vue courante. Par défaut, la position s'exprime donc en octets ;
- La taille du **datatype** doit être un multiple du type élémentaire.

```

1  program write_at
2      use mpi_f08
3      implicit none
4      integer, parameter                :: nb_valeurs=10
5      integer                          :: i,rang,code,nb_octets_entier
6      TYPE(MPI_File)                   :: descripteur
7      integer(kind=MPI_OFFSET_KIND)    :: position_fichier
8      integer, dimension(nb_valeurs)   :: valeurs
9      TYPE(MPI_Status)                  :: statut
10
11  call MPI_INIT()
12  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
13  valeurs(:)= (/ (i+rang*100,i=1,nb_valeurs)/)
14  print *, "Ecriture processus",rang,":",valeurs(:)
15
16  call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_WRONLY + MPI_MODE_CREATE, &
17                    MPI_INFO_NULL,descripteur,code)
18  IF (code /= MPI_SUCCESS) THEN
19      PRINT *, 'Erreur ouverture fichier'
20      CALL MPI_ABORT(MPI_COMM_WORLD, 42)
21  END IF
22  call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER,nb_octets_entier)
23  position_fichier=rang*nb_valeurs*nb_octets_entier
24
25  call MPI_FILE_SET_ERRHANDLER(descripteur,MPI_ERRORS_ARE_FATAL)
26  call MPI_FILE_WRITE_AT(descripteur,position_fichier,valeurs,nb_valeurs,MPI_INTEGER, &
27                        statut)
28
29  call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
30  call MPI_FINALIZE()
31  end program write_at

```

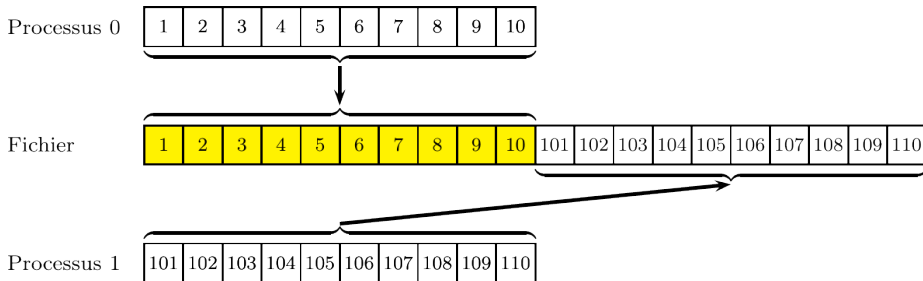


Figure 46 – Exemple d'utilisation de `MPI_File_write_at()`

```
> mpiexec -n 2 write_at
```

```
Ecriture processus 0 :   1,    2,    3,    4,    5,    6,    7,    8,    9,   10
Ecriture processus 1 : 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110
```

```
1 program read_at
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer, parameter :: nb_valeurs=10
7 integer :: rang,code,nb_octets_entier
8 TYPE(MPI_File) :: descripteur
9 integer(kind=MPI_OFFSET_KIND) :: position_fichier
10 integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
11 TYPE(MPI_Status) :: statut
12
13 call MPI_INIT()
14 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
15 call MPI_FILE_SET_ERRHANDLER(MPI_FILE_NULL,MPI_ERRORS_ARE_FATAL);
16 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
17 descripteur,code)
18
19 call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER,nb_octets_entier)
20
21 position_fichier=rang*nb_valeurs*nb_octets_entier
22 call MPI_FILE_READ_AT(descripteur,position_fichier,valeurs,nb_valeurs,MPI_INTEGER, &
23 statut)
24 print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(:)
25
26 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
27 call MPI_FINALIZE()
28
29 end program read_at
```

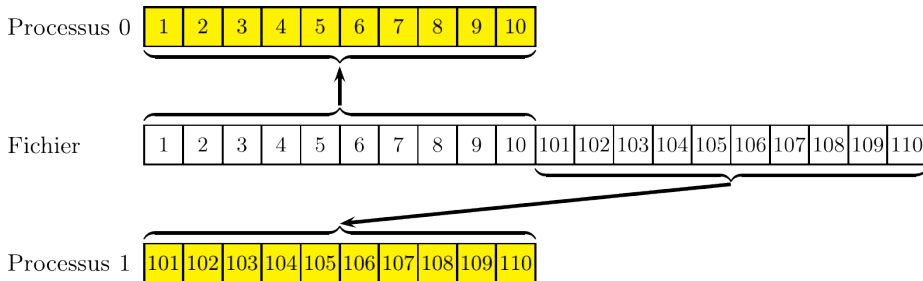


Figure 47 – Exemple d'utilisation de `MPI_File_read_at()`

```
> mpiexec -n 2 read_at
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10  
Lecture processus 1 : 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110
```

Déplacements implicites individuels

```
MPI_File_read(descriptor, buf, count, datatype, statut, code)
MPI_File_write(descriptor, buf, count, datatype, statut, code)

TYPE(MPI_File), INTENT(IN)           :: descripteur
TYPE(*), DIMENSION(..)               :: buf
INTEGER, INTENT(IN)                  :: count
TYPE(MPI_Datatype), INTENT(IN)       :: datatype
TYPE(MPI_Status)                     :: statut
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT)       :: code
```

- Écrit/lit dans le fichier **descripteur**, **count** élément de type **datatype** depuis l'adresse **buf** ;
- Un pointeur individuel est géré par MPI, et ceci **par fichier** et **par processus**.
- Après chaque accès, le pointeur est positionné sur l'élément suivant.
- Dans tous ces sous-programmes, les pointeurs partagés ne sont jamais accédés ou modifiés explicitement.


```
1 program read01
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer, parameter :: nb_valeurs=10
7 integer :: rang,code
8 TYPE(MPI_File) :: descripteur
9 integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
10 TYPE(MPI_Status) :: statut
11
12 call MPI_INIT()
13 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
14
15 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
16 descripteur,code)
17
18 call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs,6,MPI_INTEGER,statut)
19 call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs(7),4,MPI_INTEGER,statut)
20
21 print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(:)
22
23 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
24 call MPI_FINALIZE()
25
26 end program read01
```

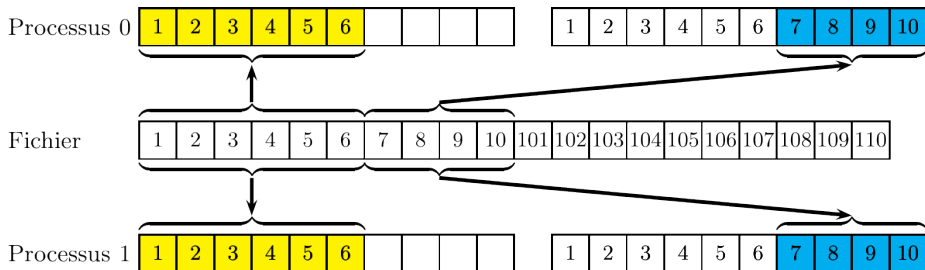


Figure 48 – Exemple 1 d'utilisation de `MPI_File_read()`

```
> mpiexec -n 2 read01
```

```
Lecture processus 1 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
```

```
1 program read02
2   use mpi_F08
3   implicit none
4
5   integer, parameter          :: nb_valeurs=10
6   integer                    :: rang,code
7   TYPE(MPI_File)             :: descripteur
8   integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs=0
9   TYPE(MPI_Status)           :: statut
10
11 call MPI_INIT()
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
13
14 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
15                    descripteur,code)
16
17 if (rang == 0) then
18   call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs,5,MPI_INTEGER,statut)
19 else
20   call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs,8,MPI_INTEGER,statut)
21   call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs,5,MPI_INTEGER,statut)
22 end if
23
24 print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(1:8)
25
26 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
27 call MPI_FINALIZE()
28 end program read02
```

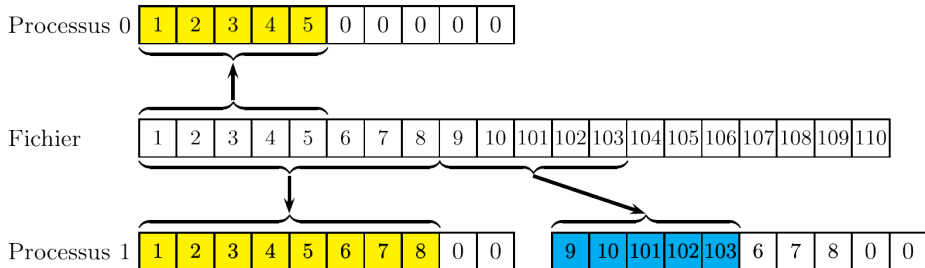


Figure 49 – Exemple 2 d'utilisation de `MPI_File_read()`

```
> mpiexec -n 2 read02
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4, 5, 0, 0, 0
Lecture processus 1 : 9, 10, 101, 102, 103, 6, 7, 8
```

Déplacements implicites partagés

```
MPI_File_read_shared(descriptor, buf, count, datatype, statut, code)
MPI_File_write_shared(descriptor, buf, count, datatype, statut, code)
```

```
TYPE(MPI_File), INTENT(IN)           :: descriptor
TYPE(*), DIMENSION(..)               :: buf
INTEGER, INTENT(IN)                  :: count
TYPE(MPI_Datatype), INTENT(IN)       :: datatype
TYPE(MPI_Status)                     :: statut
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT)       :: code
```

- Ecrit/lit dans le fichier **descriptor**, **count** élément de type **datatype** depuis l'adresse **buf** ;
- Il existe **un et un seul** pointeur partagé par fichier, commun à tous les processus du communicateur dans lequel le fichier a été ouvert.
- Tous les processus qui font une opération d'entrée-sortie utilisant le pointeur partagé doivent employer **la même vue** du fichier.
- Si on utilise les variantes non collectives des sous-programmes, l'ordre **n'est pas déterministe**. Si le traitement doit être déterministe, il faut explicitement gérer l'ordonnancement des processus ou utiliser les variantes collectives.
- Après chaque accès, le pointeur est positionné sur l'élément suivant.
- Dans tous ces sous-programmes, les pointeurs individuels ne sont jamais accédés ou modifiés.

```
1 program read_shared01
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer                                :: rang,code
7 TYPE(MPI_File)                        :: descripteur
8 integer, parameter                    :: nb_valeurs=10
9 integer, dimension(nb_valeurs)        :: valeurs
10 TYPE(MPI_Status)                      :: statut
11
12 call MPI_INIT()
13 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
14
15 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
16                     descripteur,code)
17
18 call MPI_FILE_READ_SHARED(descripteur,valeurs,4,MPI_INTEGER,statut)
19 call MPI_FILE_READ_SHARED(descripteur,valeurs(5),6,MPI_INTEGER,statut)
20
21 print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(:)
22
23 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
24 call MPI_FINALIZE()
25
26 end program read_shared01
```

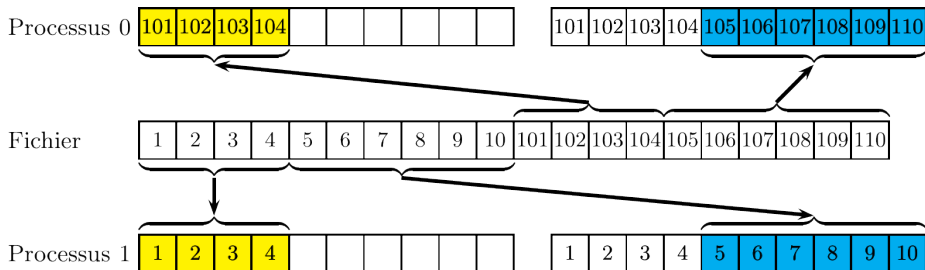


Figure 50 – Exemple 2 d'utilisation de `MPI_File_read_shared()`

```
> mpiexec -n 2 read_shared01
```

```
Lecture processus 1 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
Lecture processus 0 : 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110
```

Lectures/écritures collectives

- Tous les processus du **communicateur** au sein duquel un fichier est ouvert participent aux opérations collectives d'accès aux données.
- Les opérations collectives sont généralement **plus performantes** que les opérations individuelles, parce qu'elles autorisent davantage de techniques d'optimisation mises en œuvre automatiquement ;
- Les accès sont effectués **dans l'ordre** des rangs des processus : le traitement est donc ici **déterministe**.

Interfaces

```
MPI_File_read_at_all(descriptor, offset, buf, count, datatype, status, code)
MPI_File_write_at_all(descriptor, offset, buf, count, datatype, status, code)
```

```
MPI_File_read_all(descriptor, buf, count, datatype, status, code)
MPI_File_write_all(descriptor, buf, count, datatype, status, code)
```

```
MPI_File_read_ordered(descriptor, buf, count, datatype, status, code)
MPI_File_write_ordered(descriptor, buf, count, datatype, status, code)
```

```
TYPE (MPI_File), INTENT(IN)           :: descriptor
INTEGER(KIND=MPI_OFFSET_KIND), INTENT(IN) :: offset
TYPE(*), DIMENSION(..)               :: buf
INTEGER, INTENT(IN)                   :: count
TYPE (MPI_Datatype), INTENT(IN)       :: datatype
TYPE (MPI_Status)                     :: status
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT)        :: code
```

```
1 program read_at_all
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: nb_valeurs=10
6   integer :: rang,code,nb_octets_entier
7   TYPE(MPI_File) :: descripteur
8   integer(kind=MPI_OFFSET_KIND) :: position_fichier
9   integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
10  TYPE(MPI_Status) :: statut
11
12  call MPI_INIT()
13  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
14
15  call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
16    descripteur)
17
18  call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER,nb_octets_entier)
19  position_fichier=rang*nb_valeurs*nb_octets_entier
20  call MPI_FILE_READ_AT_ALL(descripteur,position_fichier,valeurs,nb_valeurs, &
21    MPI_INTEGER,statut)
22  print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(:)
23
24  call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
25  call MPI_FINALIZE()
26 end program read_at_all
```

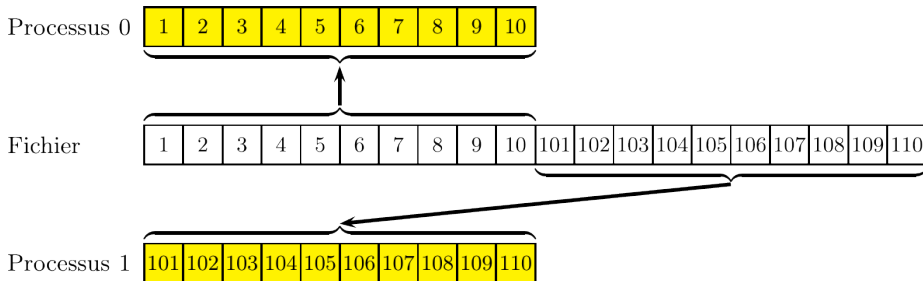


Figure 51 – Exemple d'utilisation de `MPI_File_read_at_all()`

```
> mpiexec -n 2 read_at_all
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10  
Lecture processus 1 : 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110
```

```
1 program read_all01
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer                                :: rang,code
6   TYPE(MPI_File)                        :: descripteur
7   integer, parameter                    :: nb_valeurs=10
8   integer, dimension(nb_valeurs)        :: valeurs
9   TYPE(MPI_Status)                      :: statut
10
11 call MPI_INIT()
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
13
14 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
15                    descripteur)
16
17 call MPI_FILE_READ_ALL(descripteur,valeurs,4,MPI_INTEGER,statut)
18 call MPI_FILE_READ_ALL(descripteur,valeurs(5),6,MPI_INTEGER,statut)
19
20 print *, "Lecture processus ",rang,":",valeurs(:)
21
22 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
23 call MPI_FINALIZE()
24 end program read_all01
```

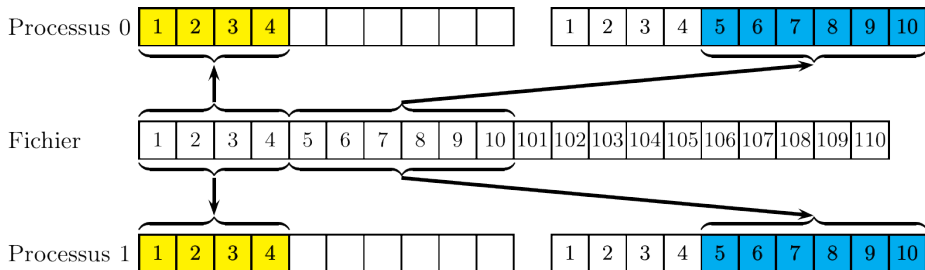


Figure 52 – Exemple 1 d'utilisation de `MPI_File_read_all()`

```
> mpiexec -n 2 read_all101
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
```

```
Lecture processus 1 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
```

```
1 program read_all02
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: nb_valeurs=10
6   integer :: rang, indic1, indice2, code
7   TYPE(MPI_File) :: descripteur
8   integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs=0
9   TYPE(MPI_Status) :: statut
10
11 call MPI_INIT()
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
13 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD, "donnees.dat", MPI_MODE_RDONLY, MPI_INFO_NULL, &
14                   descripteur)
15
16 if (rang == 0) then
17   indic1=3
18   indice2=6
19 else
20   indic1=5
21   indice2=9
22 end if
23
24 call MPI_FILE_READ_ALL(descripteur, valeurs(indic1), indice2-indic1+1, &
25                       MPI_INTEGER, statut)
26 print *, "Lecture processus", rang, ":", valeurs(:)
27
28 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
29 call MPI_FINALIZE()
30 end program read_all02
```

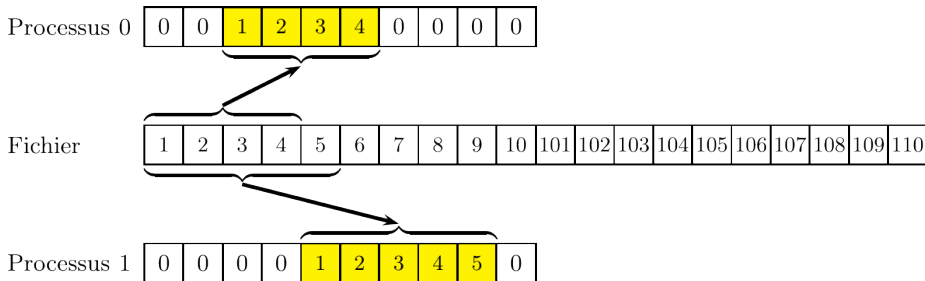


Figure 53 – Exemple 2 d'utilisation de `MPI_File_read_all()`

```
> mpiexec -n 2 read_all102
```

```
Lecture processus 1 : 0, 0, 0, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 0
Lecture processus 0 : 0, 0, 1, 2, 3, 4, 0, 0, 0, 0
```

```
1 program read_all03
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter :: nb_valeurs=10
6   integer :: rang,code
7   TYPE(MPI_File) :: descripteur
8   integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs=0
9   TYPE(MPI_Status) :: statut
10
11 call MPI_INIT()
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
13
14 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
15                    descripteur)
16
17 if (rang == 0) then
18   call MPI_FILE_READ_ALL(descripteur,valeurs(3),4,MPI_INTEGER,statut)
19 else
20   call MPI_FILE_READ_ALL(descripteur,valeurs(5),5,MPI_INTEGER,statut)
21 end if
22
23 print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(:)
24
25 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
26 call MPI_FINALIZE()
27 end program read_all03
```

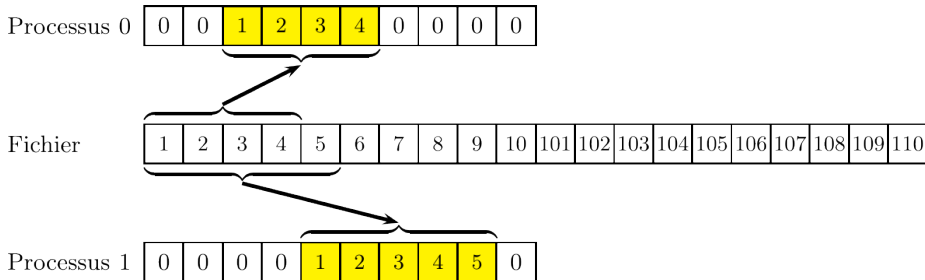



Figure 54 – Exemple 3 d'utilisation de `MPI_File_read_all()`

```
> mpiexec -n 2 read_all03
```

```
Lecture processus 1 : 0, 0, 0, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 0
```

```
Lecture processus 0 : 0, 0, 1, 2, 3, 4, 0, 0, 0, 0
```

```
1 program read_ordered
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer                                :: rang, code
6   TYPE(MPI_File)                        :: descripteur
7   integer, parameter                    :: nb_valeurs=10
8   integer, dimension(nb_valeurs)       :: valeurs
9   TYPE(MPI_Status)                     :: statut
10
11 call MPI_INIT()
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
13
14 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD, "donnees.dat", MPI_MODE_RDONLY, MPI_INFO_NULL, &
15                    descripteur)
16
17 call MPI_FILE_READ_ORDERED(descripteur, valeurs, 4, MPI_INTEGER, statut)
18 call MPI_FILE_READ_ORDERED(descripteur, valeurs(5), 6, MPI_INTEGER, statut)
19
20 print *, "Lecture processus", rang, ":", valeurs(:)
21
22 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
23 call MPI_FINALIZE()
24 end program read_ordered
```

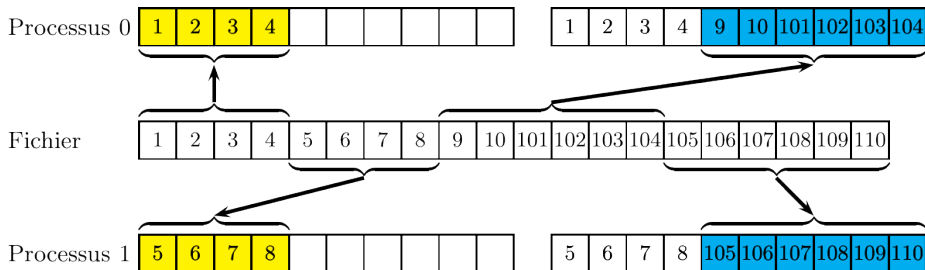


Figure 55 – Exemple d'utilisation de `MPI_File_ordered()`

```
> mpiexec -n 2 read_ordered
```

```
Lecture processus 1 : 5, 6, 7, 8, 105, 106, 107, 108, 109, 110
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4, 9, 10, 101, 102, 103, 104
```

Positionnement explicite des pointeurs dans un fichier

```
MPI_File_seek(descriptor, offset, mode, code)
MPI_File_seek_shared(descriptor, offset, mode, code)

TYPE(MPI_File), INTENT(IN)           :: descripteur
INTEGER(KIND=MPI_OFFSET_KIND), INTENT(IN) :: offset
INTEGER, INTENT(IN)                  :: mode
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT)       :: code
```

- Il est possible de **positionner explicitement** les pointeurs individuels à l'aide du sous-programme `MPI_File_seek()`, et de même le pointeur partagé avec le sous-programme `MPI_File_seek_shared()`.
- Il y a **trois modes** possibles pour modifier la valeur d'un pointeur :
 - `MPI_SEEK_SET` permet de définir un déplacement absolu ;
 - `MPI_SEEK_CUR` permet un déplacement relativement à la position courante ;
 - `MPI_SEEK_END` positionne le pointeur à la fin du fichier, à laquelle un déplacement éventuel est ajouté.
- Avec `MPI_SEEK_CUR` et `MPI_SEEK_END`, on peut spécifier une valeur négative, ce qui permet de revenir **en arrière** dans le fichier.

```

1 program seek
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer, parameter :: nb_valeurs=10
5   integer :: rang,nb_octets_entier,code
6   TYPE(MPI_File) :: descripteur
7   integer(kind=MPI_OFFSET_KIND) :: position_fichier
8   integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
9   TYPE(MPI_Status) :: statut
10
11 call MPI_INIT()
12 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
13 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
14                    descripteur)
15
16 call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs,3,MPI_INTEGER,statut)
17 call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER,nb_octets_entier)
18 position_fichier=8*nb_octets_entier
19 call MPI_FILE_SEEK(descripteur,position_fichier,MPI_SEEK_CUR)
20 call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs(4),3,MPI_INTEGER,statut)
21 position_fichier=4*nb_octets_entier
22 call MPI_FILE_SEEK(descripteur,position_fichier,MPI_SEEK_SET)
23 call MPI_FILE_READ(descripteur,valeurs(7),4,MPI_INTEGER,statut)
24
25 print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(:)
26
27 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
28 call MPI_FINALIZE()
29 end program seek

```

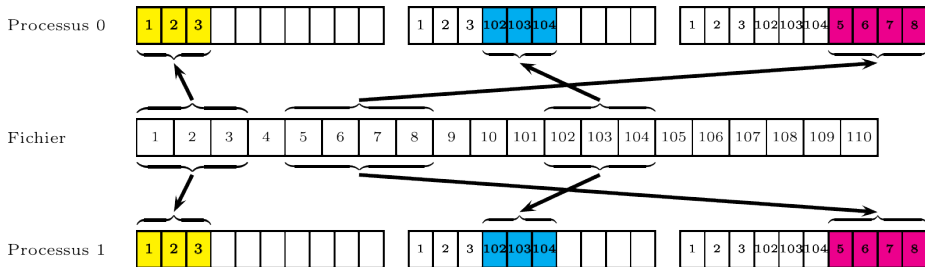


Figure 56 – Exemple d'utilisation de `MPI_File_seek()`

```
> mpiexec -n 2 seek
```

```
Lecture processus 1 : 1, 2, 3, 102, 103, 104, 5, 6, 7, 8
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 102, 103, 104, 5, 6, 7, 8
```

Accès à la fin du fichier

- Écrire à la fin du fichier augmente la taille du fichier.
- Lire à partir de la fin du fichier ne récupère aucune donnée. Lors d'une lecture, l'utilisation de `MPI_Get_count()` permet de connaître le nombre d'éléments réellement lus.

Lectures/écritures non bloquantes

- L'intérêt est de faire un recouvrement entre les calculs et les entrées-sorties.
- Les entrées-sorties non bloquantes sont implémentées suivant le modèle utilisé pour les communications non bloquantes entre processus.
- Un accès non-bloquant doit donner lieu ultérieurement à un test explicite de complétude ou à une mise en attente (via `MPI_Test()`, `MPI_Wait()`, etc.)


```
1 program iread_at
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter          :: nb_valeurs=10
6   integer                    :: i,nb_iterations=0,rang,nb_octets_entier,code
7   TYPE(MPI_Request)          :: requete
8   TYPE(MPI_File)             :: descripteur
9   integer(kind=MPI_OFFSET_KIND) :: position_fichier
10  integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
11  TYPE(MPI_Status)            :: statut
12  logical                     :: termine
13
14  call MPI_INIT()
15  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
```

```
16  call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD, "donnees.dat", MPI_MODE_RDONLY, MPI_INFO_NULL, &
17                      descripteur)
18
19  call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER, nb_octets_entier)
20
21  position_fichier=rang*nb_valeurs*nb_octets_entier
22  call MPI_FILE_IREAD_AT(descripteur, position_fichier, valeurs, nb_valeurs, &
23                          MPI_INTEGER, requete)
24
25  do while (nb_iterations < 5000)
26      nb_iterations=nb_iterations+1
27      ! Calculs recouvrant le temps demande par l'operation de lecture
28      !...
29      call MPI_TEST(requete, termine, statut)
30      if (termine) exit
31  end do
32  if (.not. termine) call MPI_WAIT(requete, statut)
33  print *, "Apres", nb_iterations, "iterations, lecture processus", rang, ":", valeurs
34
35  call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
36  call MPI_FINALIZE()
37
38  end program iread_at
```

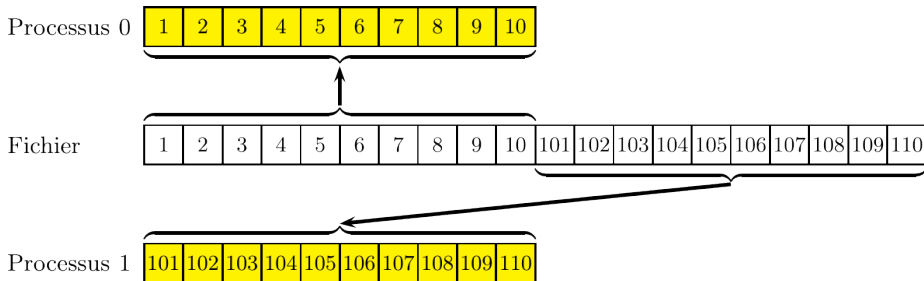


Figure 57 – Exemple d'utilisation de `MPI_File_iread_at()`

```
> mpiexec -n 2 iread_at
```

```
Après 1 iterations, lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
```

```
Après 1 iterations, lecture processus 1 : 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110
```

```
1 program iwrite
2   use mpi_f08
3   implicit none
4
5   integer, parameter                :: nb_valeurs=10
6   TYPE(MPI_File)                   :: descripteur
7   TYPE(MPI_Request)                 :: requete
8   integer                           :: code, nb_iterations=0
9   integer(kind=MPI_OFFSET_KIND)     :: deplacement
10  integer, dimension(nb_valeurs)     :: valeurs,temp
11  logical                            :: termine
12
13  call MPI_INIT()
14  !...
15  call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_WRONLY+MPI_MODE_CREATE,&
16                     MPI_INFO_NULL, descripteur)
17
18  temp = valeurs
19  call MPI_FILE_SEEK(descripteur,deplacement,MPI_SEEK_SET)
20  call MPI_FILE_IWRITE(descripteur,temp,nb_valeurs,MPI_INTEGER,requete)
21  do while (nb_iterations < 5000)
22    nb_iterations=nb_iterations+1
23    !...
24    call MPI_TEST(requete,termine,MPI_STATUS_IGNORE)
25    if (termine) then
26      temp = valeurs
27      call MPI_FILE_SEEK(descripteur,deplacement,MPI_SEEK_SET)
28      call MPI_FILE_IWRITE(descripteur,temp,nb_valeurs,MPI_INTEGER,requete)
29    end if
30  end do
31  call MPI_WAIT(requete,MPI_STATUS_IGNORE)
32  call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
33  call MPI_FINALIZE()
34 end program iwrite
```

Lectures/écritures collectives et non bloquantes

- Il est possible d'effectuer des opérations qui soient à la fois **collectives** et **non bloquantes**.
- L'accès est initié par `MPI_File_iread(_at)_all` ou `MPI_File_iwrite(_at)_all` et clôt par un test de complétude ou une mise en attente, mais pour les pointeurs partagés on a les opérations `MPI_File_read_ordered_begin / MPI_File_read_ordered_end` ou `MPI_File_write_ordered_begin / MPI_File_write_ordered_end`.
Il ne peut y avoir qu'une seule opération collective non bloquante de ce type ("split") en cours à la fois par descripteur de fichier.
- Entre les deux phases de l'opération collective non-bloquante, il est possible de faire des opérations sur le fichier, mais la zone mémoire concernée par l'opération collective ne peut être modifiée.

```
1 program iread_all
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer                                :: rang,code
7 TYPE(MPI_File)                        :: descripteur
8 integer, parameter                    :: nb_valeurs=10
9 integer, dimension(nb_valeurs)        :: valeurs
10 TYPE(MPI_Status)                     :: statut
11
12 call MPI_INIT()
13 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
14
15 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD,"donnees.dat",MPI_MODE_RDONLY,MPI_INFO_NULL, &
16                     descripteur)
17
18 call MPI_FILE_READ_ORDERED_BEGIN(descripteur,valeurs,4,MPI_INTEGER)
19 print *, "Processus numero :",rang
20 call MPI_FILE_READ_ORDERED_END(descripteur,valeurs,iostatus)
21
22 print *, "Lecture processus",rang,":",valeurs(1:4)
23
24 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
25 call MPI_FINALIZE()
26
27 end program read_ordered_begin_end
```

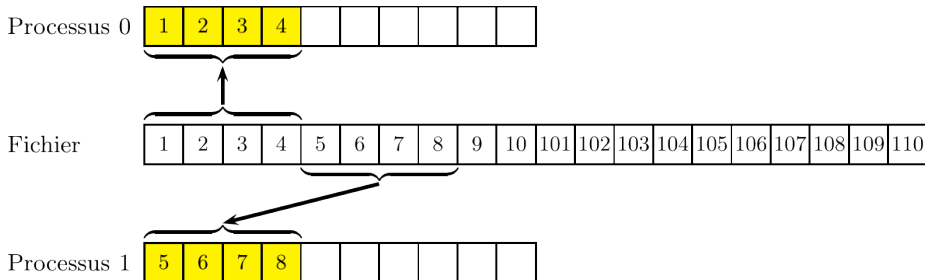


Figure 58 – Exemple d'utilisation de `MPI_File_read_ordered_begin/end()`

```
> mpiexec -n 2 read_ordered_begin_end
```

```
Processus numero    : 0
Lecture processus 0 : 1, 2, 3, 4
Processus numero    : 1
Lecture processus 1 : 5, 6, 7, 8
```

T.P. MPI – Exercice 7 : Lecture d'un fichier en mode parallèle

- On dispose du fichier binaire `donnees.dat`, constitué d'une suite de 484 valeurs entières
- En considérant un programme parallèle mettant en œuvre 4 processus, il s'agit de lire les 121 premières valeurs sur le processus 0, les 121 suivantes sur le processus 1, etc. et d'écrire celles-ci dans quatre fois quatre fichiers appelés `fichier_XXX0.dat` ... `fichier_XXX3.dat`
- On emploiera pour ce faire 4 méthodes différentes, parmi celles présentées :
 - lecture via des déplacements explicites, en mode individuel ;
 - lecture via les pointeurs partagés, en mode collectif ;
 - lecture via les pointeurs individuels, en mode individuel ;
 - lecture via les pointeurs partagés, en mode individuel.
- Pour compiler utilisez la commande `make`, pour exécuter le code utilisez la commande `make exe` et pour vérifier les résultats utilisez la commande `make verification` qui génère des fichiers images correspondant aux quatre cas à traiter.

Version MPI

Version MPI

Version MPI

Il est possible de connaître la version de MPI utilisée. La version est représentée par deux entiers `MPI_VERSION` et `MPI_SUBVERSION`.

```
program version
  use mpi_f08
  implicit none

  call MPI_INIT()

  print *, 'Version MPI : ', MPI_VERSION, '.', MPI_SUBVERSION

  call MPI_FINALIZE()
end program version
```

```
> mpiexec -n 1 version
```

```
Version MPI : 3.1
```

Interopérabilité

Par exemple pour `MPI_RECV()` on a comme interface avec le module `mpi` :

```
<type> buf(*)  
INTEGER :: count, datatype, source, tag, comm, ierror  
INTEGER, DIMENSION(MPI_STATUS_SIZE) :: statut
```

Avec le module `mpi_f08` :

```
TYPE(*), DIMENSION(..) :: buf  
INTEGER :: count, source, tag  
TYPE(MPI_DATATYPE) :: datatype  
TYPE(MPI_COMM) :: comm  
TYPE(MPI_STATUS) :: statut  
INTEGER, optional :: ierror
```

Les nouveaux types sont en fait des encapsulations d'INTEGER

```
TYPE, BIND(C) :: MPI_COMM  
  INTEGER :: MPI_VAL  
END TYPE MPI_COMM
```

Avec le module `mpi_f08` l'expression `comm%mpi_val` est équivalente à l'argument `comm` du module `mpi`.

Ajout

- Grand nombre
- Communication par morceaux
- MPI Session
- Autres

Grand nombre

- Les nombres d'éléments étaient de type `integer` ou `int`.
- MPI 4.0 ajoute des fonctions avec le type `MPI_Count` à la place.
- En C ces nouvelles fonctions contiennent en plus `_c` à la fin de la fonction.

```
int MPI_Send(const void * buf, int count, MPI_Datatype datatype, int dest, int tag, MPI_Comm comm);  
int MPI_Send_c(const void * buf, MPI_Count count, MPI_Datatype datatype, int dest, int tag, MPI_Comm comm);
```

- En *Fortran* les nombres de type `integer` peuvent être remplacés par `integer(kind=MPI_COUNT_KIND)`.
- Uniquement disponible avec le module `mpi_f08`.
- Pas de changement de nom grâce au polymorphisme.

```
MPI_Send(buf, count, datatype, dest, tag, comm, ierror)  
TYPE(*), DIMENSION(..), INTENT(IN) :: buf  
INTEGER, INTENT(IN) :: count, dest, tag  
TYPE(MPI_Datatype), INTENT(IN) :: datatype  
TYPE(MPI_Comm), INTENT(IN) :: comm  
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT) :: ierror
```

```
MPI_Send(buf, count, datatype, dest, tag, comm, ierror)  
TYPE(*), DIMENSION(..), INTENT(IN) :: buf  
INTEGER(KIND=MPI_COUNT_KIND), INTENT(IN) :: count  
TYPE(MPI_Datatype), INTENT(IN) :: datatype  
INTEGER, INTENT(IN) :: dest, tag  
TYPE(MPI_Comm), INTENT(IN) :: comm  
INTEGER, OPTIONAL, INTENT(OUT) :: ierror
```

Communication par morceaux

- Contributions multiples à une communication
- Utile pour l'hybride
- Initialisation avec `MPI_Psend_init()` ou `MPI_Precv_init()` en fournissant le nombre de partitions et le nombre d'éléments par partition
- `MPI_Start()` pour démarrer la communication
- `MPI_Pready()` pour signaler qu'une partition est prête à être envoyée.
- `MPI_Parrived()` permet de savoir si une partition a été reçue
- `MPI_Wait()` pour terminer la communication
- Il n'est pas possible de faire un `MPI_Recv()` d'un `MPI_Psend_init()`

- Permet de faire plusieurs `MPI_Init()`/`MPI_Finalize()`.
- `MPI_Session_init()` pour lancer une session.
- `MPI_Session_finalize()` pour terminer la session.
- Plus de notion de `MPI_COMM_WORLD`.
- Notion de *Process Sets* : `mpi://WORLD` et `mpi://SELF`.
- `MPI_Group_from_session_pset()` pour faire un groupe à partir d'un *pset*.
- `MPI_Comm_create_from_group()` pour faire un communicateur à partir d'un groupe.
- `MPI_Session_get_num_psets()` permet d'obtenir le nombre de *pset* disponibles.
- `MPI_Session_get_nth_pset()` permet d'avoir le nom d'un *pset* disponible.

- Ajout de `MPI_Isendrecv` et `MPI_Isendrecv_replace`.
- Ajout de `MPI_ERRORS_ABORT`
- Ajout de l'option `mpi_initial_errhandler` pour *mpiexec* afin de spécifier le gestionnaire d'erreur par défaut.

Ajout

- Le fichier [mpif.h](#) devient obsolète

Ajout

- Définition d'une ABI. L'intérêt d'une ABI est de pouvoir exécuter un programme en utilisant une bibliothèque MPI différente de celle utilisée lors de la compilation.

MPI-IO Vues

Définition des vues

- C'est un mécanisme permettant de décrire un schéma d'accès aux fichiers.
- Une vue est définie par trois variables : un **déplacement initial**, un **type élémentaire de données** et un **motif**.
- L'accès aux fichiers s'effectue par répétition du motif, une fois le positionnement initial effectué.

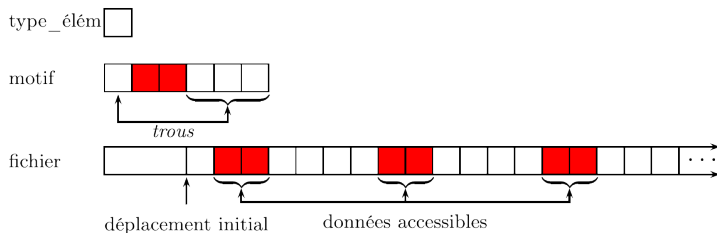


Figure 59 – Type élémentaire de donnée et motif

Définition des vues

- Les vues sont construites à l'aide de **types dérivés** MPI.
- Il est possible de définir des **trous** dans une vue, de façon à ne pas tenir compte de certaines parties des données.
- La vue par défaut consiste en une simple suite d'octets (déplacement initial nul, **type_élé**m et motif égaux à **MPI_BYTE**).

Vues multiples

- Un processus donné peut définir et utiliser successivement **plusieurs vues** d'un même fichier.
- Les processus peuvent avoir des **vues différentes** du fichier, de façon à accéder à des parties complémentaires de celui-ci.

MPI-IO Vues

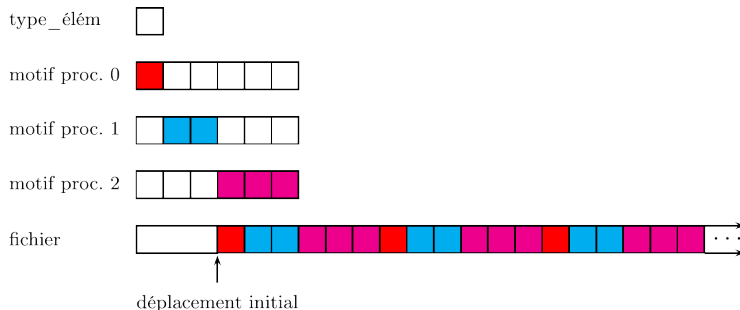


Figure 60 – Exemple de définition de motifs différents selon les processus

Remarques :

- Un pointeur partagé n'est utilisable avec une vue que si tous les processus ont la même vue.
- Si le fichier est ouvert en écriture, les zones décrites par les différentes vues ne peuvent se recouvrir, même partiellement.

Changement de la vue sur un fichier : `MPI_File_set_view()`

```
MPI_FILE_SET_VIEW(descriptor,  
                  displacement_initial,type_elem,motif,  
                  mode,info,code)  
  
TYPE(MPI_File), intent(in)           :: descripteur  
integer(kind=MPI_OFFSET_KIND), intent(in) :: displacement_initial  
TYPE(MPI_Datatype), intent(in)       :: type_elem, motif  
character(len=*), intent(in)         :: mode  
TYPE(MPI_Info), intent(in)           :: info  
integer, optional, intent(out)       :: code
```

- C'est une **opération collective** à l'ensemble des processus impliqués dans l'accès au fichier. Chaque processus peut définir **un déplacement initial et un motif différent**. L'étendue du type élémentaire doit être identique.
- Les pointeurs individuels et le pointeur partagé **sont réinitialisés au début de la vue**, en tenant compte du déplacement initial.

Notes :

- Les types dérivés utilisés dans la vue doivent avoir été validés au préalable à l'aide du sous-programme `MPI_Type_commit()`.
- Il y a trois représentations possibles des données (mode) : "native", "internal" ou "external32".

Construction de sous-tableaux

Un type dérivé utile pour créer un motif est le type “subarray”, qu’on introduit ici. Ce type permet de créer un sous-tableau à partir d’un tableau et se définit via le sous-programme `MPI_Type_create_subarray()`.

Le **profil** d’un tableau est un vecteur dont chaque élément est le nombre d’éléments dans chaque dimension. Soit par exemple le tableau `T(10, 0:5, -10:10)` (ou `T[10][6][21]`), son profil est le vecteur **(10,6,21)**.

MPI-IO Vues / Types de données dérivés

```
MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY (nb_dims, profil_tab, profil_sous_tab, coord_debut,  
                           ordre, ancien_type, nouveau_type, code)  
  
integer, intent (in)           :: nb_dims  
integer, dimension (nb_dims), intent (in) :: profil_tab, profil_sous_tab, coord_debut  
integer, intent (in)           :: ordre,  
TYPE (MPI_Datatype), intent (in) :: ancien_type  
TYPE (MPI_Datatype), intent (out) :: nouveau_type  
integer, optional, intent (out) :: code
```

Description des arguments

- `nb_dims` : nombre de dimension du tableau
- `profil_tab` : profil du tableau à partir duquel on va extraire un sous-tableau
- `profil_sous_tab` : profil du sous-tableau
- `coord_debut` : coordonnées de départ du sous-tableau dans le tableau, les indices du tableau commençant à 0. Par exemple, si on veut que les coordonnées de départ du sous-tableau soient `tab (2, 3)`, il faut que `coord_debut (:) = (/ 1, 2 /)`
- `ordre` : ordre de stockage des éléments
 - `MPI_ORDER_FORTRAN` spécifie le mode de stockage en Fortran, c.-à-d. suivant les colonnes
 - `MPI_ORDER_C` spécifie le mode de stockage en C, c.-à-d. suivant les lignes

MPI-IO Vues / Types de données dérivés

Échanges entre 2 processus avec subarray

AVANT

1	5	9
2	6	10
3	7	11
4	8	12

Processus 0

-1	-5	-9
-2	-6	-10
-3	-7	-11
-4	-8	-12

Processus 1

APRÈS

1	5	9
-7	-11	10
-8	-12	11
4	8	12

Processus 0

-1	-5	-9
-2	-6	-10
-3	2	6
-4	3	7

Processus 1

MPI-IO Vues / Types de données dérivés

Échanges entre 2 processus avec subarray : code

```
1 program subarray
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer, parameter :: nb_lignes=4,nb_colonnes=3, &
7                       etiquette=1000,nb_dims=2
8 integer :: code,rang,i
9 TYPE(MPI_Datatype) :: type_sous_tab
10 integer,dimension(nb_lignes,nb_colonnes) :: tab
11 integer,dimension(nb_dims) :: profil_tab,profil_sous_tab,coord_debut
12 TYPE(MPI_Status) :: statut
13
14 call MPI_INIT()
15 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
16
17 ! Initialisation du tableau tab sur chaque processus
18 tab(:, :) = reshape( (/ (sign(i,-rang),i=1,nb_lignes*nb_colonnes) /) , &
19                     (/ nb_lignes,nb_colonnes /) )
```

AVANT APRES

P0	1	5	9	1	5	9
	2	6	10	-7	-11	10
	3	7	11	-8	-12	11
	4	8	12	4	8	12

P1	-1	-5	-9	-1	-5	-9
	-2	-6	-10	-2	-6	-10
	-3	-7	-11	-3	2	6
	-4	-8	-12	-4	3	7

MPI-IO Vues / Types de données dérivés

Échanges entre 2 processus avec subarray : code (suite)

```
20 ! Profil du tableau tab a partir duquel on va extraire un sous-tableau
21 profil_tab(:) = shape(tab)
22 ! La fonction F95 shape donne le profil du tableau passe en argument.
23 ! ATTENTION, si le tableau concerne n'a pas ete alloue sur tous les processus,
24 ! il faut mettre explicitement le profil du tableau pour qu'il soit connu
25 ! sur tous les processus, soit profil_tab(:) = (/ nb_lignes,nb_colonnes /)
26
27 ! Profil du sous-tableau
28 profil_sous_tab(:) = (/ 2,2 /)
29
30 ! Coordonnees de depart du sous-tableau
31 ! Pour le processus 0 on part de l'element tab(2,1)
32 ! Pour le processus 1 on part de l'element tab(3,2)
33 coord_debut(:) = (/ rang+1,rang /)
34
35 ! Creation du type derive type_sous_tab
36 call MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY(nb_dims,profil_tab,profil_sous_tab,coord_debut,&
37                               MPI_ORDER_FORTRAN,MPI_INTEGER,type_sous_tab)
38 call MPI_TYPE_COMMIT(type_sous_tab)
39
40 ! Permutation du sous-tableau
41 call MPI_SENDRECV_REPLACE(tab,1,type_sous_tab,mod(rang+1,2),etiquette,&
42                            mod(rang+1,2),etiquette,MPI_COMM_WORLD,statut)
43 call MPI_TYPE_FREE(type_sous_tab)
44 call MPI_FINALIZE()
45 end program subarray
```

	AVANT			APRÈS		
P0	1	5	9	1	5	9
	2	6	10	-7	-11	10
	3	7	11	-8	-12	11
	4	8	12	4	8	12
P1	-1	-5	-9	-1	-5	-9
	-2	-6	-10	-2	-6	-10
	-3	-7	-11	-3	2	6
	-4	-8	-12	-4	3	7

Exemple 1 : lecture d'un fichier par blocs de deux éléments

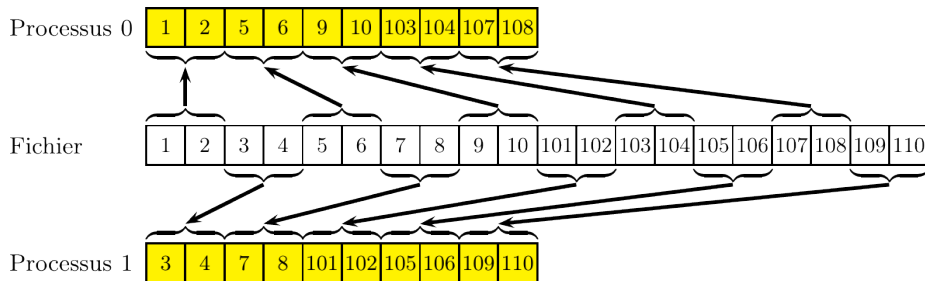


Figure 61 – Exemple 1 : lecture d'un fichier par blocs de deux éléments

```
> mpiexec -n 2 read_view01
```

```
Lecture processus 1 : 3, 4, 7, 8, 101, 102, 105, 106, 109, 110
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 5, 6, 9, 10, 103, 104, 107, 108
```

Exemple 1 (suite)

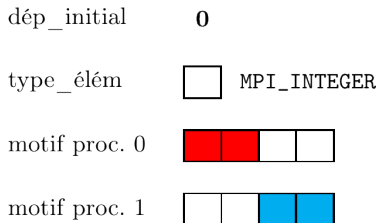


Figure 62 – Exemple 1 (suite) : création des vues sur le fichier

```
1  if (rang == 0) coord=1
2  if (rang == 1) coord=3
3
4  call MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY(1, (/4/), (/2/), (/coord - 1/), &
5                                MPI_ORDER_FORTRAN, MPI_INTEGER, motif)
6  call MPI_TYPE_COMMIT(motif)
7
8  deplacement_initial=0
9
10 call MPI_FILE_SET_VIEW(descripteur, deplacement_initial, MPI_INTEGER, motif, &
11                        "native", MPI_INFO_NULL)
```

MPI-IO Vues

Exemple 1 : code complet

```
1 program read_view01
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer, parameter :: nb_valeurs=10
5   integer :: rang, coord, code
6   TYPE(MPI_Datatype) :: motif
7   TYPE(MPI_File) :: descripteur
8   integer(kind=MPI_OFFSET_KIND) :: deplacement_initial
9   integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
10  TYPE(MPI_Status) :: statut
11  call MPI_INIT()
12  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, rang)
13
14  if (rang == 0) coord=1
15  if (rang == 1) coord=3
16
17  call MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY(1, (/4/), (/2/), (/coord - 1/), &
18                                MPI_ORDER_FORTRAN, MPI_INTEGER, motif)
19  call MPI_TYPE_COMMIT(motif)
20
21  call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD, "donnees.dat", MPI_MODE_RDONLY, MPI_INFO_NULL, &
22                    descripteur)
23
24  deplacement_initial=0
25  call MPI_FILE_SET_VIEW(descripteur, deplacement_initial, MPI_INTEGER, motif, &
26                        "native", MPI_INFO_NULL)
27  call MPI_FILE_READ(descripteur, valeurs, nb_valeurs, MPI_INTEGER, statut)
28
29  print *, "Lecture processus", rang, ":", valeurs(:)
30
31  call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
32  call MPI_FINALIZE()
33 end program read_view01
```

proc. 0



proc. 1



Exemple 2 : utilisation successive de plusieurs vues

dép_initial 0

type_élém  MPI_INTEGER

motif_1 

dép_initial 2 entiers

type_élém  MPI_INTEGER

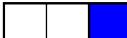
motif_2 

Figure 63 – Exemple 2 : utilisation successive de plusieurs vues

```
1 program read_view02
2
3 use mpi_f08
4 implicit none
5
6 integer, parameter :: nb_valeurs=10
7 integer :: rang,code, nb_octets_entier
8 TYPE(MPI_File) :: descripteur
9 TYPE(MPI_Datatype) :: motif_1,motif_2
10 integer(kind=MPI_OFFSET_KIND) :: deplacement_initial
11 integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
12 TYPE(MPI_Status) :: statut
13
14 call MPI_INIT()
15 call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
```


motif_1



motif_2

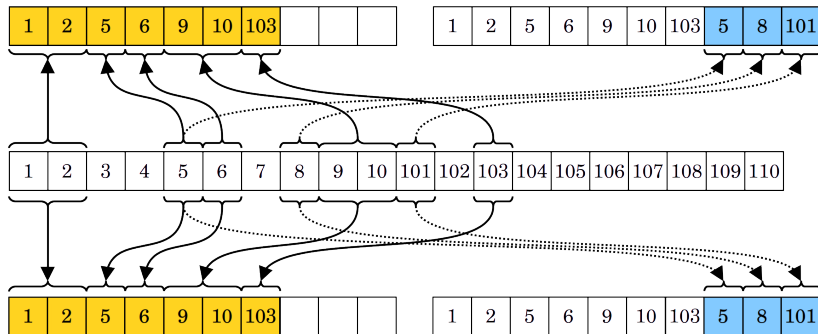


Exemple 2 (suite du code)

```
16 call MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY(1, (/4/), (/2/), (/0/), &
17                               MPI_ORDER_FORTRAN, MPI_INTEGER, motif_1)
18 call MPI_TYPE_COMMIT(motif_1)
19
20 call MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY(1, (/3/), (/1/), (/2/), &
21                               MPI_ORDER_FORTRAN, MPI_INTEGER, motif_2)
22 call MPI_TYPE_COMMIT(motif_2)
23
24 call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD, "donnees.dat", MPI_MODE_RDONLY, MPI_INFO_NULL, &
25                   descripteur)
26
27 ! Lecture en utilisant la premiere vue
28 deplacement_initial=0
29 call MPI_FILE_SET_VIEW(descripteur, deplacement_initial, MPI_INTEGER, motif_1, &
30                       "native", MPI_INFO_NULL)
31 call MPI_FILE_READ(descripteur, valeurs, 3, MPI_INTEGER, statut)
32 call MPI_FILE_READ(descripteur, valeurs(4), 4, MPI_INTEGER, statut)
33
34 ! Lecture en utilisant la seconde vue
35 call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER, nb_octets_entier)
36 deplacement_initial=2*nb_octets_entier
37 call MPI_FILE_SET_VIEW(descripteur, deplacement_initial, MPI_INTEGER, motif_2, &
38                       "native", MPI_INFO_NULL)
39 call MPI_FILE_READ(descripteur, valeurs(8), 3, MPI_INTEGER, statut)
40
41 print *, "Lecture processus", rang, ":", valeurs(:)
42
43 call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
44 call MPI_FINALIZE()
45 end program read_view02
```

MPI-IO Vues

Exemple 2 : illustration



```
> mpiexec -n 2 read_view02
```

```
Lecture processus 1 : 1, 2, 5, 6, 9, 10, 103, 5, 8, 101
```

```
Lecture processus 0 : 1, 2, 5, 6, 9, 10, 103, 5, 8, 101
```

MPI-IO Vues

Exemple 3 : gestion des trous dans les types de données

dép_initial 0 entiers

type_élém  MPI_INTEGER

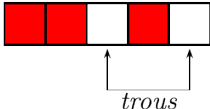
motif 

Figure 64 – Exemple 3 : gestion des trous dans les types de données

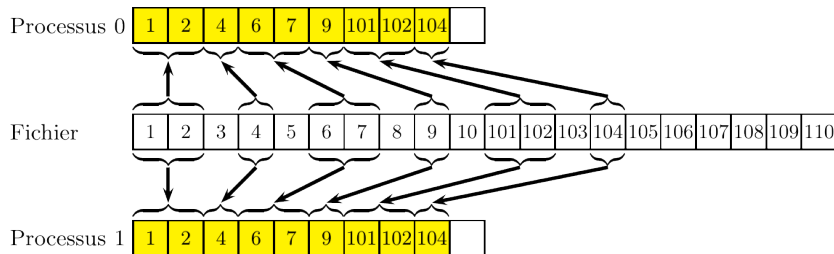
```
1 program read_view03_indexed
2   use mpi_f08
3   implicit none
4   integer, parameter :: nb_valeurs=9
5   integer :: rang,nb_octets_entier,code
6   TYPE(MPI_File) :: descripteur
7   TYPE(MPI_Datatype) :: motif_temp,motif
8   integer(kind=MPI_OFFSET_KIND) :: deplacement_initial
9   integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND) :: borne_inf,etendue
10  integer, dimension(2) :: longueurs,deplacements
11  integer, dimension(nb_valeurs) :: valeurs
12  TYPE(MPI_Status) :: statut
13  call MPI_INIT()
14  call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD,rang)
```



Exemple 3 (suite du code)

```
15  ! motif_temp: type MPI d'etendu 4*MPI_INTEGER
16  déplacements(1)=0
17  longueurs(1)=2
18  déplacements(2)=3
19  longueurs(2)=1
20  call MPI_TYPE_INDEXED(2, longueurs, déplacements, MPI_INTEGER, motif_temp)
21
22  ! motif: type MPI d'etendu 5*MPI_INTEGER
23  call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER, nb_octets_entier)
24  call MPI_TYPE_GET_EXTENT(motif_temp, borne_inf, etendue)
25  etendue = etendue + nb_octets_entier
26  call MPI_TYPE_CREATE_RESIZED(motif_temp, borne_inf, borne_inf+etendue, motif)
27  call MPI_TYPE_COMMIT(motif)
28
29  call MPI_FILE_OPEN(MPI_COMM_WORLD, "donnees.dat", MPI_MODE_RDONLY, MPI_INFO_NULL, &
30                    descripteur)
31
32  deplacement_initial=0
33  call MPI_FILE_SET_VIEW(descripteur, deplacement_initial, MPI_INTEGER, motif, &
34                        "native", MPI_INFO_NULL)
35
36  call MPI_FILE_READ(descripteur, valeurs, 9, MPI_INTEGER, statut)
37
38  print *, "Lecture processus", rang, ":", valeurs(:)
39
40  call MPI_FILE_CLOSE(descripteur)
41  call MPI_FINALIZE()
42
43  end program read_view03_indexed
```

Exemple 3 : illustration



```
> mpiexec -n 2 read_view03
```

```
Lecture, processus 0 : 1, 2, 4, 6, 7, 9, 101, 102, 104
```

```
Lecture, processus 1 : 1, 2, 4, 6, 7, 9, 101, 102, 104
```



Exemple 3 : implémentation alternative utilisant un type structure

```
1 program read_view03_struct
2 [...]
3 integer(kind=MPI_ADDRESS_KIND), dimension(2) :: déplacements
4 [...]
5
6 call MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY(1, (/3/), (/2/), (/0/), MPI_ORDER_FORTRAN, &
7     MPI_INTEGER, temp_motif1)
8
9 call MPI_TYPE_CREATE_SUBARRAY(1, (/2/), (/1/), (/0/), MPI_ORDER_FORTRAN, &
10     MPI_INTEGER, temp_motif2)
11
12 call MPI_TYPE_SIZE(MPI_INTEGER, nb_octets_entier)
13
14 déplacements(1) = 0
15 déplacements(2) = 3*nb_octets_entier
16
17 call MPI_TYPE_CREATE_STRUCT(2, (/1,1/), déplacements, &
18     (/temp_motif1,temp_motif2/), motif)
19 call MPI_TYPE_COMMIT(motif)
20
21 [...]
22
23 end program read_view03_struct
```

Conclusion sur les MPI-IO et les vues

MPI-IO offre une interface de haut niveau et un ensemble de fonctionnalités très riche. Il est possible de réaliser des opérations complexes et de tirer parti des optimisations implémentées dans la bibliothèque. MPI-IO offre aussi une bonne portabilité.

Conseils

- L'utilisation des sous-programmes à positionnement explicite dans les fichiers doit être réservée à des cas particuliers, l'utilisation **implicite** de pointeurs individuels avec des vues offrant une interface de plus haut niveau.
- Lorsque les opérations font intervenir l'ensemble des processus (ou un sous-ensemble identifiable par un sous-communicateur MPI), il faut généralement privilégier la forme **collective** des opérations.
- Exactement comme pour le traitement des messages lorsque ceux-ci représentent une part importante de l'application, le **non-bloquant** est une voie privilégiée d'optimisation à mettre en œuvre par les programmeurs, mais ceci ne doit être implémenté qu'**après** qu'on se soit assuré du comportement correct de l'application en mode bloquant.

Conclusion

Conclusion

- Utiliser les communications point-à-point bloquantes, ceci avant de passer aux communications non-bloquantes. Il faudra alors essayer de faire du recouvrement calcul/communications.
- Utiliser les fonctions d'entrées-sorties bloquantes, ceci avant de passer aux entrées-sorties non-bloquantes. De même, il faudra alors faire du recouvrement calcul/entrées-sorties.
- Écrire les communications comme si les envois étaient synchrones (`MPI_Ssend()`).
- Éviter les barrières de synchronisation (`MPI_Barrier()`), surtout sur les fonctions collectives qui sont bloquantes.
- La programmation mixte MPI/OpenMP peut apporter des gains d'extensibilité, mais pour que cette approche fonctionne bien, il est évidemment nécessaire d'avoir de bonnes performances OpenMP à l'intérieur de chaque processus MPI. Un cours est dispensé à l'IDRIS (<https://cours.idris.fr>).

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

On considère l'équation de Poisson suivante :

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= f(x, y) \quad \text{dans } [0, 1] \times [0, 1] \\ u(x, y) &= 0. \quad \text{sur les frontières} \\ f(x, y) &= 2. (x^2 - x + y^2 - y) \end{cases}$$

La solution exacte est connue : $u_{\text{exacte}}(x, y) = xy(x - 1)(y - 1)$

On va résoudre cette équation avec une méthode de décomposition de domaine :

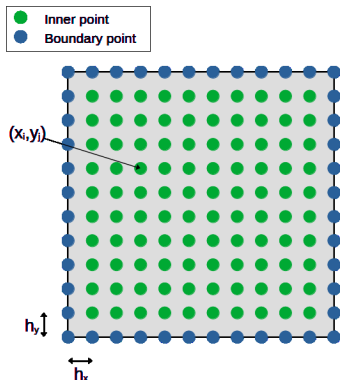
- L'équation est discretisée sur le domaine via la méthode des différences finies.
- Le système obtenu est résolu avec un solveur suivant la méthode de Jacobi.
- Le domaine global est découpé en sous domaines. Chaque processus résout l'équation sur un des sous-domaines et stocke la solution dans un fichier.

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

On discrétise le domaine d'étude selon une grille régulière constituée d'un ensemble de points de coordonnées (x_i, y_j) sur lesquels la solution sera approximée. On définit :

- ntx le nombre de points intérieurs suivant x
- nty le nombre de points intérieurs suivant y

Remarque : il y a au total $(ntx + 2) \times (nty + 2)$ points en comptant les points au bord.



- $h_x = \frac{1}{ntx+1}$ le pas suivant x
- $h_y = \frac{1}{nty+1}$ le pas suivant y
- $x_i = ih_x$ pour $i \in \{0, \dots, ntx + 1\}$
les coordonnées des points selon x
- $y_j = jh_y$ pour $j \in \{0, \dots, nty + 1\}$
les coordonnées des points selon y
- $u_{i,j} = u(x_i, y_j)$ et $f_{i,j} = f(x_i, y_j)$
pour $(i, j) \in \{0, \dots, ntx + 1\} \times \{0, \dots, nty + 1\}$

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

En utilisant la **méthode des différences finies**, les dérivées partielles $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ et $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$ en un point (x_i, y_j) peuvent être approximées en fonction des valeurs de u dans un voisinage proche (c.-à-d. pour h_x et h_y petits) :

$$\underbrace{\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}}_{f_{i,j}} \simeq \frac{\frac{u_{i+1,j} - u_{i,j}}{h_x} - \frac{u_{i,j} - u_{i-1,j}}{h_x}}{h_x} + \frac{\frac{u_{i,j+1} - u_{i,j}}{h_y} - \frac{u_{i,j} - u_{i,j-1}}{h_y}}{h_y}.$$

Un peu d'algèbre mène à

$$u_{i,j} \simeq \frac{h_x^2 h_y^2}{2(h_x^2 + h_y^2)} \left[\frac{1}{h_x^2} (u_{i+1,j} + u_{i-1,j}) + \frac{1}{h_y^2} (u_{i,j+1} + u_{i,j-1}) - f_{i,j} \right].$$

La **méthode de Jacobi** est une méthode itérative qui revient à faire évoluer $u_{i,j}$ à chaque itération selon la formule

$$u_{i,j}^{n+1} = \frac{h_x^2 h_y^2}{2(h_x^2 + h_y^2)} \left[\frac{1}{h_x^2} (u_{i+1,j}^n + u_{i-1,j}^n) + \frac{1}{h_y^2} (u_{i,j+1}^n + u_{i,j-1}^n) - f_{i,j} \right].$$

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

- En parallèle, chaque processus résout l'équation sur un des sous-domaines.
- Les valeurs aux interfaces des sous-domaines doivent être échangées entre les processus voisins.
- On utilise des cellules fantômes, ces cellules servent de buffer de réception pour les échanges entre voisins.

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

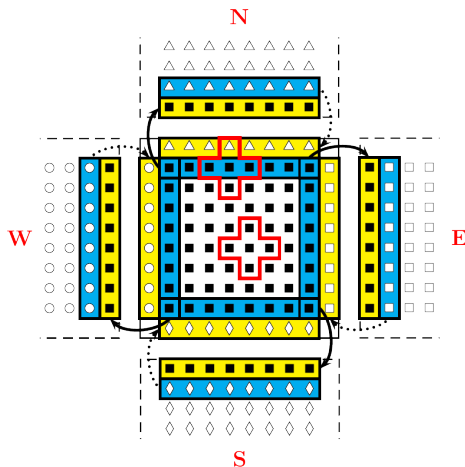


Figure 65 – Échange de points aux interfaces

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

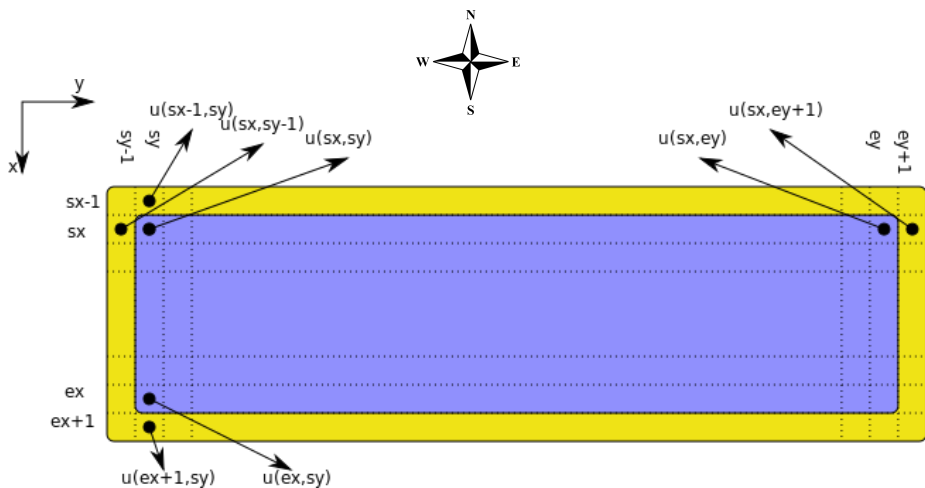


Figure 66 – Numérotation des points dans les différents sous-domaines

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

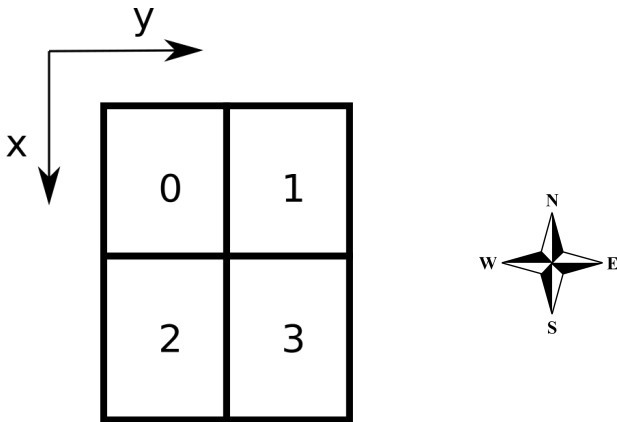


Figure 67 – Rang correspondant aux différents sous-domaines

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

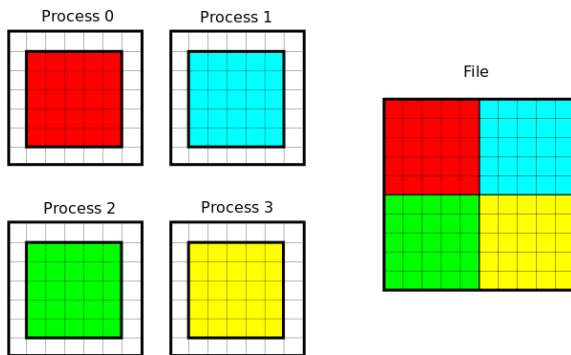


Figure 68 – Ecriture de la matrice u globale dans un fichier

Les processus écrivent la solution globale dans un fichier. Pour cela il faut :

- créer une vue, pour ne voir dans le fichier que la partie de la matrice u globale que l'on possède ;
- définir un type afin d'écrire la matrice u locale (sans les cellules fantômes) ;
- appliquer la vue au fichier ;
- faire l'écriture en une fois.

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

- Un squelette de la version parallèle est proposé : il s'agit d'un programme principal (`poisson.f90`) et de plusieurs sous-programmes. Les actions suivantes sont à implémenter **dans le fichier `paralle1.f90`** :
 - Initialiser l'environnement MPI ;
 - Créer la topologie cartésienne 2D ;
 - Déterminer les indices de tableau pour chaque sous-domaine ;
 - Déterminer les 4 processus voisins d'un processus traitant un sous-domaine donné ;
 - Créer deux types dérivés `type_ligne` et `type_colonne` ;
 - échanger les valeurs aux interfaces avec les autres sous-domaines ;
 - Calculer l'erreur globale. Lorsque l'erreur globale sera inférieure à une valeur donnée (précision machine par exemple), alors on considérera qu'on a atteint la solution ;
 - Reformater la matrice `u` globale (identique à celle obtenue avec la version monoprocesseur) dans un fichier `donnees.dat`.
- Pour compiler utilisez la commande `make`, pour exécuter le code utilisez la commande `make exe`. Pour vérifier les résultats, utilisez la commande `make verification` qui exécute un programme de relecture du fichier `donnees.dat` puis le compare avec la version monoprocesseur.